

فیزیک ۲

الکتریسیته و مغناطیس

دکتر شه روز نصیریان

مراجع:

۱- فیزیک ۲، الکتریسیته و مغناطیس، نویسندگان: دیوید هالیدی، رابرت رزنیک

۲- فیزیک ۲، الکتریسیته و مغناطیس، نویسنده: هایک قولتوقچیان

۳- فیزیک ۲، الکتریسیته و مغناطیس، نویسندگان: جلیل راشد محصل، علی معینی

۴- تمام کتاب های دانشگاهی فیزیک ۲، الکتریسیته و مغناطیس

جمع و تفریق بردارها:

بردار دارای خصوصیات زیر است:

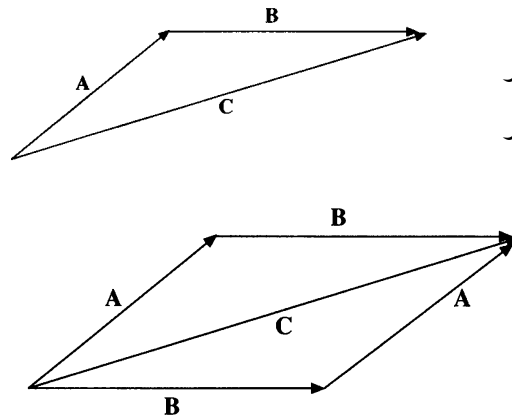
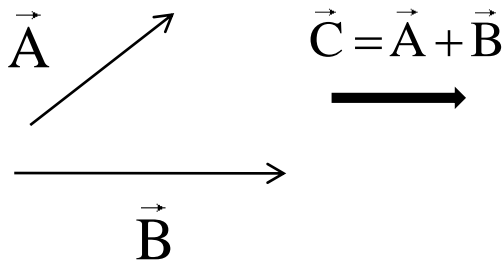
۱- اندازه، ۲- جهت، ۳- نقطه اثر و ۴- تبعیت از قوانین جمع برداری

$$\vec{A} = |\mathbf{A}| \hat{n}_A \quad \left| \vec{A} \right| = A$$

طول بردار
بردار نرمال

$$\hat{n}_A = \frac{\vec{A}}{A}$$

بردار نرمال، برداری در جهت بردار اصلی است و اندازه ی واحد دارد.



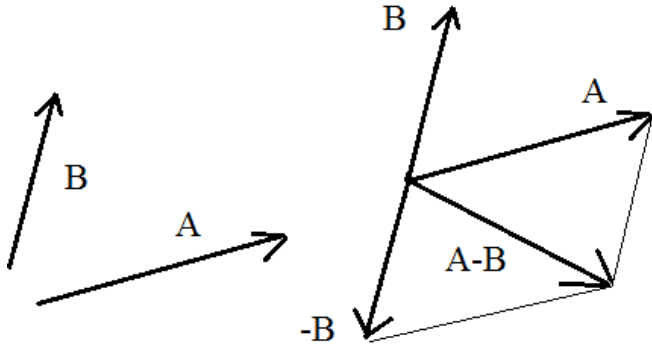
روش های جمع برداری:

۱- قاعده ی مثلثی (روش قرار گیری ابتدای بردار دوم در انتهای بردار اول)

۲- قاعده متوازی الاضلاع

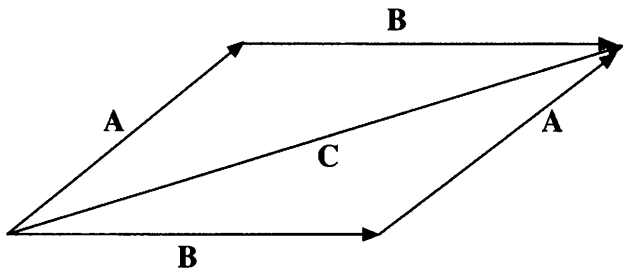
تفریق دو بردار

$$\vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$$



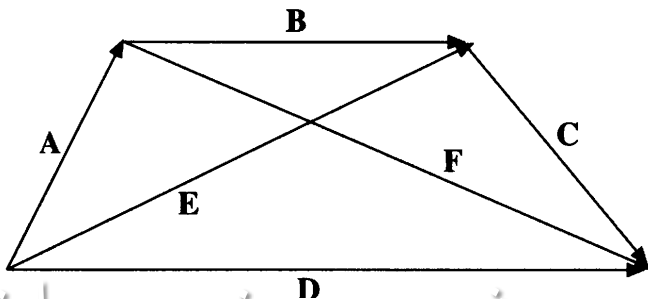
قوانین جمع برداری:
۱- قانون جابجایی

$$\vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A}$$



۲- قانون انجمنی

$$\vec{A} + (\vec{B} + \vec{C}) = (\vec{A} + \vec{B}) + \vec{C}$$



$$\mathbf{D} = \mathbf{A} + \mathbf{B} + \mathbf{C},$$

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{E}.$$

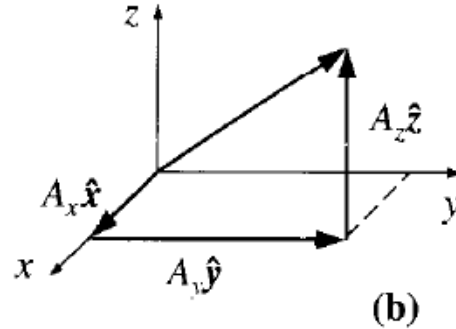
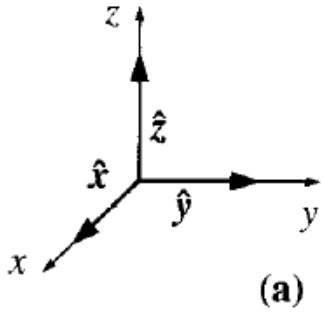
$$\mathbf{D} = \mathbf{E} + \mathbf{C}.$$

$$\mathbf{B} + \mathbf{C} = \mathbf{F}.$$

$$\mathbf{D} = \mathbf{A} + \mathbf{F}.$$

$$(\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C} = \mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C}).$$

$$\hat{i} = \hat{x} = \hat{n}_x = \hat{a}_x = \hat{e}_x \quad \& \quad \hat{j} = \hat{y} = \hat{n}_y = \hat{a}_y = \hat{e}_y \quad \& \quad \hat{k} = \hat{z} = \hat{n}_z = \hat{a}_z = \hat{e}_z$$



$$\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k} \quad \text{or}$$

$$\vec{A} = A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}$$

$$|\mathbf{A}| = (A_x^2 + A_y^2 + A_z^2)^{1/2}.$$

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = (A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z}) + (B_x \hat{x} + B_y \hat{y} + B_z \hat{z})$$

$$= (A_x + B_x) \hat{x} + (A_y + B_y) \hat{y} + (A_z + B_z) \hat{z}.$$

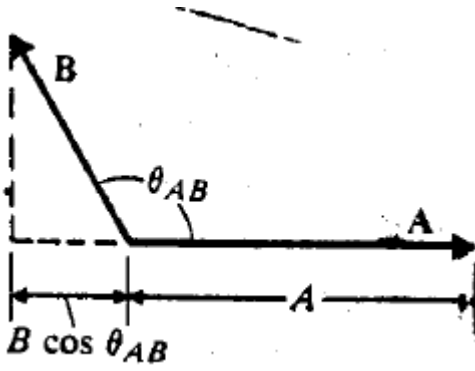
$$a\mathbf{A} = (aA_x) \hat{x} + (aA_y) \hat{y} + (aA_z) \hat{z}.$$

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = (A_x + B_x) \hat{x} + (A_y + B_y) \hat{y} + (A_z + B_z) \hat{z},$$

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = (A_x - B_x) \hat{x} + (A_y - B_y) \hat{y} + (A_z - B_z) \hat{z},$$

$$\mathbf{A} \pm \mathbf{B} = \hat{x}(A_x \pm B_x) + \hat{y}(A_y \pm B_y) + \hat{z}(A_z \pm B_z).$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A B \cos(\theta_{\text{between A and B}}) = \vec{B} \cdot \vec{A}$$



$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{A} = A^2$$

$$A = \sqrt{\mathbf{A} \cdot \mathbf{A}}$$

Commutative law: $\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{B} \cdot \mathbf{A}$.

Distributive law: $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} + \mathbf{A} \cdot \mathbf{C}$.

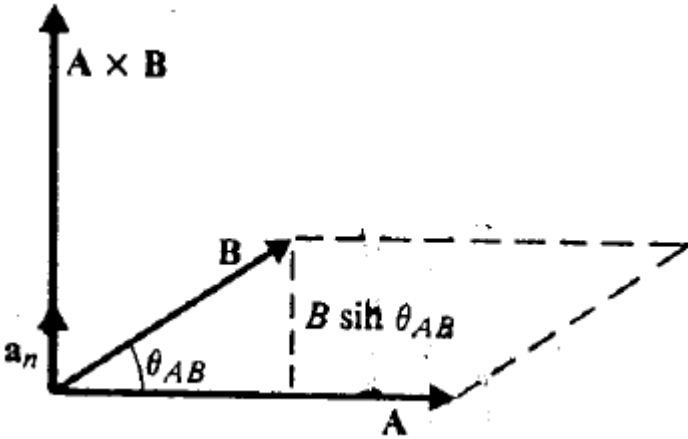
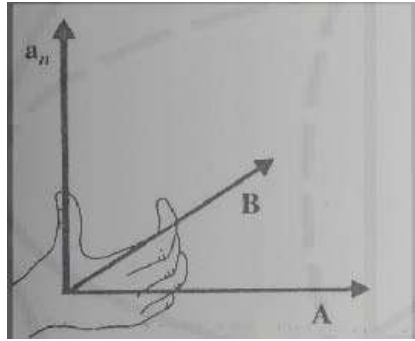
$$\hat{\mathbf{x}} \cdot \hat{\mathbf{x}} = \hat{\mathbf{y}} \cdot \hat{\mathbf{y}} = \hat{\mathbf{z}} \cdot \hat{\mathbf{z}} = 1, \quad \hat{\mathbf{x}} \cdot \hat{\mathbf{y}} = \hat{\mathbf{x}} \cdot \hat{\mathbf{z}} = \hat{\mathbf{y}} \cdot \hat{\mathbf{z}} = 0.$$

$$\begin{aligned} \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} &= (A_x \hat{\mathbf{x}} + A_y \hat{\mathbf{y}} + A_z \hat{\mathbf{z}}) \cdot (B_x \hat{\mathbf{x}} + B_y \hat{\mathbf{y}} + B_z \hat{\mathbf{z}}) \\ &= A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z. \end{aligned}$$

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{A} = A_x^2 + A_y^2 + A_z^2,$$

$$\mathbf{A} \cdot \hat{\mathbf{x}} = A_x, \mathbf{A} \cdot \hat{\mathbf{y}} = A_y, \text{ and } \mathbf{A} \cdot \hat{\mathbf{z}} = A_z$$

۲- ضرب برداری یا خارجی



$$\mathbf{C} = \mathbf{A} \times \mathbf{B}, \quad \text{with } C = AB \sin \theta.$$

حاصلضرب خارجی جایجا پذیر نیست.

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = -\mathbf{B} \times \mathbf{A}$$

$$\hat{x} \times \hat{x} = \hat{y} \times \hat{y} = \hat{z} \times \hat{z} = \mathbf{0},$$

$$\begin{aligned} \hat{x} \times \hat{y} &= \hat{z}, & \hat{y} \times \hat{z} &= \hat{x}, & \hat{z} \times \hat{x} &= \hat{y}, \\ \hat{y} \times \hat{x} &= -\hat{z}, & \hat{z} \times \hat{y} &= -\hat{x}, & \hat{x} \times \hat{z} &= -\hat{y}. \end{aligned}$$

نمونه هایی از کاربرد این ضرب:

$$\mathbf{L} = \mathbf{r} \times \mathbf{p},$$

$$\mathbf{v} = \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}$$

$$\boldsymbol{\tau} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}$$

$$\mathbf{F}_M = q\mathbf{v} \times \mathbf{B}$$

خواص این ضرب:

$$\mathbf{A} \times (\mathbf{B} + \mathbf{C}) = \mathbf{A} \times \mathbf{B} + \mathbf{A} \times \mathbf{C},$$

$$(\mathbf{A} + \mathbf{B}) \times \mathbf{C} = \mathbf{A} \times \mathbf{C} + \mathbf{B} \times \mathbf{C},$$

$$\mathbf{A} \times (y\mathbf{B}) = y\mathbf{A} \times \mathbf{B} = (y\mathbf{A}) \times \mathbf{B}$$

$$\begin{aligned}
\mathbf{A} \times \mathbf{B} &\equiv \mathbf{C} = (C_x, C_y, C_z) = (A_x \hat{\mathbf{x}} + A_y \hat{\mathbf{y}} + A_z \hat{\mathbf{z}}) \times (B_x \hat{\mathbf{x}} + B_y \hat{\mathbf{y}} + B_z \hat{\mathbf{z}}) \\
&= (A_x B_y - A_y B_x) \hat{\mathbf{x}} \times \hat{\mathbf{y}} + (A_x B_z - A_z B_x) \hat{\mathbf{x}} \times \hat{\mathbf{z}} \\
&\quad + (A_y B_z - A_z B_y) \hat{\mathbf{y}} \times \hat{\mathbf{z}}
\end{aligned}$$

$$C_x = A_y B_z - A_z B_y, \quad C_y = A_z B_x - A_x B_z, \quad C_z = A_x B_y - A_y B_x,$$

or

$$C_i = A_j B_k - A_k B_j, \quad i, j, k \text{ all different,}$$

or

$$\mathbf{C} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{x}} & \hat{\mathbf{y}} & \hat{\mathbf{z}} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} \equiv \hat{\mathbf{x}} \begin{vmatrix} A_y & A_z \\ B_y & B_z \end{vmatrix} - \hat{\mathbf{y}} \begin{vmatrix} A_x & A_z \\ B_x & B_z \end{vmatrix} + \hat{\mathbf{z}} \begin{vmatrix} A_x & A_y \\ B_x & B_y \end{vmatrix},$$

مثال: اگر $\vec{C} = \vec{A} + \vec{B}$ باشد، حاصل عبارات زیر را محاسبه نمایید.

$$\vec{A} \cdot \vec{C} = ? , \quad \vec{B} \cdot \vec{C} = ? , \quad \vec{C} \cdot \vec{C} = ?$$

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{C} = \mathbf{A} \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B})$$

$$= A_x(A_y B_z - A_z B_y) + A_y(A_z B_x - A_x B_z) + A_z(A_x B_y - A_y B_x)$$

$$= 0.$$

$$\mathbf{B} \cdot \mathbf{C} = \mathbf{B} \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = 0.$$

$$(\mathbf{A} \times \mathbf{B}) \cdot (\mathbf{A} \times \mathbf{B}) = A^2 B^2 - (\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})^2$$

$$= A^2 B^2 - A^2 B^2 \cos^2 \theta$$

$$= A^2 B^2 \sin^2 \theta.$$

۳- ضرب سه بردار: $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \times \mathbf{C})$

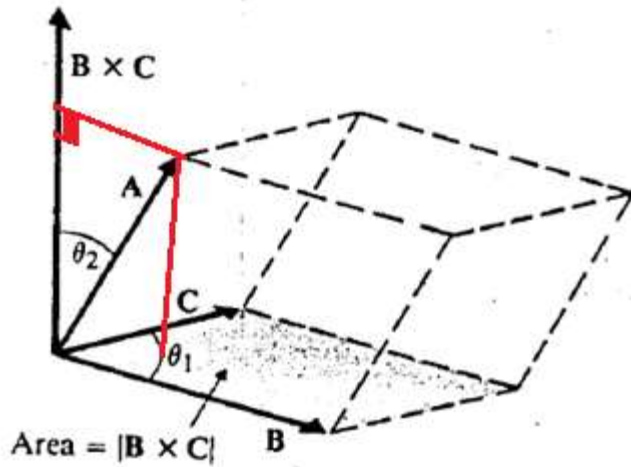
$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{B} \times \mathbf{C} = A_x(B_y C_z - B_z C_y) + A_y(B_z C_x - B_x C_z) + A_z(B_x C_y - B_y C_x)$$

$$= \mathbf{B} \cdot \mathbf{C} \times \mathbf{A} = \mathbf{C} \cdot \mathbf{A} \times \mathbf{B}$$

$$= -\mathbf{A} \cdot \mathbf{C} \times \mathbf{B} = -\mathbf{C} \cdot \mathbf{B} \times \mathbf{A} = -\mathbf{B} \cdot \mathbf{A} \times \mathbf{C}, \text{ and so on.}$$

مثال: محاسبه حجم متوازی السطوح:

متوازی السطوح، قاعده ای با مساحت معادل $|\mathbf{B} \times \mathbf{C}| = |BC \sin \theta_1|$



و ارتفاعی برابر با $|A \cos \theta_2|$ دارد.

پس حجم متوازی السطوح می شود: $|ABC \sin \theta_1 \cos \theta_2|$

پس حاصلضرب $\mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \times \mathbf{C})$ حجم متوازی السطوح را می دهد.

دو رابطه ی مفید:

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A}) \quad \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \begin{vmatrix} A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \\ C_x & C_y & C_z \end{vmatrix}$$

تکلیف: مطلوبست محاسبه ی ضرب های زیر برای بردارهای داده شده.

$$\vec{A} = 2\hat{i} - \hat{j} + \hat{K} \quad , \quad \vec{B} = \hat{i} + 3\hat{j} - \hat{K} \quad , \quad \vec{C} = -\hat{i} + \hat{j} + 2\hat{K}$$

$$\vec{B} \times \vec{C} = ? \quad , \quad \vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = ? \quad , \quad \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = ? \quad , \quad \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A}) = ?$$

مثال: A، B و C سه برداری هستند که مبدا آنها در مبدا مختصات قرار دارند. نشان دهید که بردار زیر بر صفحه

$$\vec{D} = (\vec{A} \times \vec{B}) + (\vec{B} \times \vec{C}) + (\vec{C} \times \vec{A})$$

ای که از نقاط A، B و C می‌گذرد، عمود است.

A-B و B-C دو بردار متفاوت واقع در صفحه هستند. می‌بایست ثابت نماییم که این دو بردار بر D عمودند. پس

ضرب زیر را تشکیل می‌دهیم:

$$\begin{aligned} K &= \vec{D} \cdot (\vec{A} - \vec{B}) = [(\vec{A} \times \vec{B}) + (\vec{B} \times \vec{C}) + (\vec{C} \times \vec{A})] \cdot (\vec{A} - \vec{B}) = \\ &= \underbrace{(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{A}}_{=0} + \underbrace{(\vec{B} \times \vec{C}) \cdot \vec{A}}_{=0} + \underbrace{(\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{A}}_{=0} - \underbrace{(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{B}}_{=0} - \underbrace{(\vec{B} \times \vec{C}) \cdot \vec{B}}_{=0} - \underbrace{(\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{B}}_{=0} \Rightarrow \end{aligned}$$

$$K = (\vec{B} \times \vec{C}) \cdot \vec{A} - (\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{B} \xrightarrow{\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A})} K = 0$$

$$\begin{aligned} K' &= \vec{D} \cdot (\vec{B} - \vec{C}) = [(\vec{A} \times \vec{B}) + (\vec{B} \times \vec{C}) + (\vec{C} \times \vec{A})] \cdot (\vec{B} - \vec{C}) = \\ &= \underbrace{(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{B}}_{=0} + \underbrace{(\vec{B} \times \vec{C}) \cdot \vec{B}}_{=0} + \underbrace{(\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{B}}_{=0} - \underbrace{(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C}}_{=0} - \underbrace{(\vec{B} \times \vec{C}) \cdot \vec{C}}_{=0} - \underbrace{(\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{C}}_{=0} \Rightarrow \end{aligned}$$

$$K' = (\vec{C} \times \vec{A}) \cdot \vec{B} - (\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C} \xrightarrow{\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A})} K' = 0$$

$$\therefore K = K'$$

انواع توابع:

۱- تابع اسکالر (f): تنها از پارامترها تشکیل شده و خصوصیات برداری ندارد، مانند:

$$f(x) = x \sin(x^2) \quad \& \quad f(x, y, z) = xyz + x^2 \sqrt{y} z^{\frac{1}{5}}$$

۲- تابع برداری (F): اگر برای هر مقدار در نظر گرفته شده به وسیله ی متغیر اسکالر u بردار متناظر $A(u)$ وجود داشته باشد، آنگاه $A(u)$ تابع برداری نسبت به u نامیده می شود. یعنی $A(u)$ از ترکیب پارامترها و بردارها تشکیل می شود، مانند:

$$\vec{F}(x) = x \sin(x^2) \hat{j} \quad \& \quad \vec{F}(x, y, z) = xyz \hat{i} + x^2 \sqrt{y} z^{\frac{1}{5}} \hat{j} + \frac{1}{xyz} \hat{k}$$

مشتق های توابع برداری:

مشتق $A(u)$ بر حسب پارامتر u به فرم زیر تعریف می گردد:

$$\frac{d\vec{A}(u)}{du} = \lim_{\Delta u \rightarrow 0} \frac{\vec{A}(u + \Delta u) - \vec{A}(u)}{\Delta u}$$

مشتق تابع برداری $A(u)$ در صورت وجود حد، بر حسب پارامتر u بصورت زیر است (u می تواند x یا y یا z باشد):

$$\vec{A}(u) = A_x(u) \hat{i} + A_y(u) \hat{j} + A_z(u) \hat{k} \Rightarrow \frac{d\vec{A}(u)}{du} = \frac{A_x(u)}{du} \hat{i} + \frac{A_y(u)}{du} \hat{j} + \frac{A_z(u)}{du} \hat{k}$$

اگر f تابع اسکالر و \vec{A} و \vec{B} توابع برداری باشند، مشتق های زیر برقرار است:

$$\frac{d}{du} (f \vec{A}) = \frac{df}{du} \vec{A} + f \frac{d\vec{A}}{du} \quad (u = x \text{ or } y \text{ or } z)$$

$$\frac{d}{du} (\vec{A} \cdot \vec{B}) = \frac{d\vec{A}}{du} \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \frac{d\vec{B}}{du}$$

$$\frac{d}{du} (\vec{A} \times \vec{B}) = \frac{d\vec{A}}{du} \times \vec{B} + \vec{A} \times \frac{d\vec{B}}{du}$$

انتگرال تابع برداری $\vec{A}(u)$ ، بصورت زیر است:

$$\text{if : } \vec{A}(u) = A_x(u)\hat{i} + A_y(u)\hat{j} + A_z(u)\hat{k} \Rightarrow$$

$$\int \vec{A}(u) du = \hat{i} \int A_x(u) du + \hat{j} \int A_y(u) du + \hat{k} \int A_z(u) du \quad (u = x \text{ or } y \text{ or } z)$$

$$\text{if : } \vec{A}(x, y, z) = A_x(x)\hat{i} + A_y(y)\hat{j} + A_z(z)\hat{k} \Rightarrow$$

$$\int \vec{A}(x, y, z) du = \hat{i} \int A_x(x) dx + \hat{j} \int A_y(y) dy + \hat{k} \int A_z(z) dz$$

تکلیف: اگر f تابع اسکالر و A و B توابع برداری به صورت زیر باشند،

$$f = x y^2 z^3$$

$$\vec{A}(x, y, z) = (xyz)\hat{i} + (xz)\hat{j} + (xy)\hat{k}$$

$$\vec{B}(x, y, z) = (x + y + z)\hat{i} + (xyz)\hat{j} + (x^{\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{3}})\hat{k}$$

مطلوبست محاسبه:

(الف) اندازه ی بردارهای A و B در نقطه $(x=1$ و $y=2$ و $z=-1)$.

(ب) زاویه بین دو بردار A و B در نقطه $(1$ و 2 و $3)$.

(پ) محاسبه ضرب داخلی و خارجی دو بردار A و B .

(ت) محاسبه مشتق توابع fA ، fB ، $A \cdot B$ و $A \times B$ در نقطه $(1$ و -1 و $2)$.

(ث) محاسبه انتگرال توابع برداری fA و B در نقطه $(1$ و 1 و $1)$.

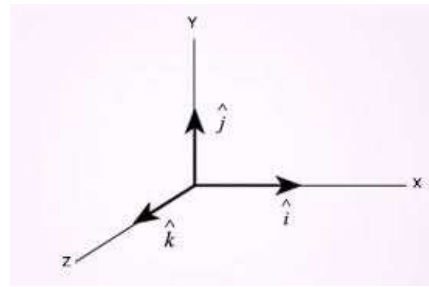
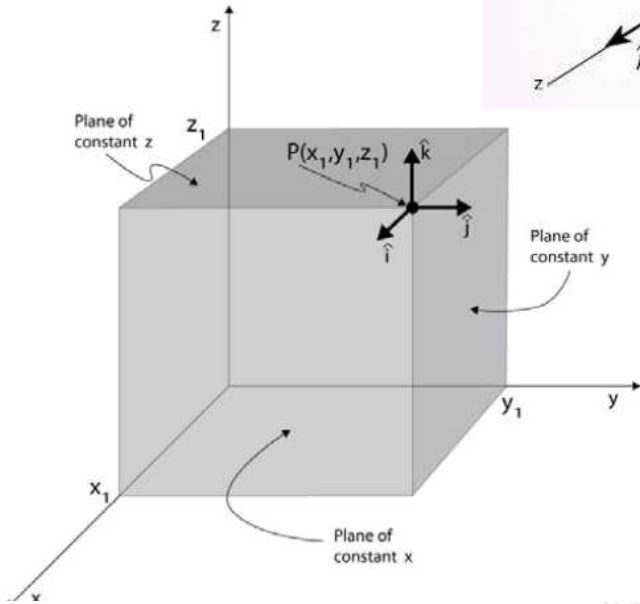
دستگاه مختصات کارتزین:

این دستگاه متعامد راستگرد است.

$$-\infty < x < \infty$$

$$-\infty < y < \infty$$

$$-\infty < z < \infty$$



$$\begin{cases} |dL| = dx, dy, dz \\ d\vec{L} = |dL| \hat{n} = dx \hat{i}, dy \hat{j}, dz \hat{k} \end{cases}$$

$$\begin{cases} |dS| = (dx dy)_{\text{up, down}} \\ (dx dz)_{\text{right, left}} \\ (dy dz)_{\text{front, back}} \end{cases}$$

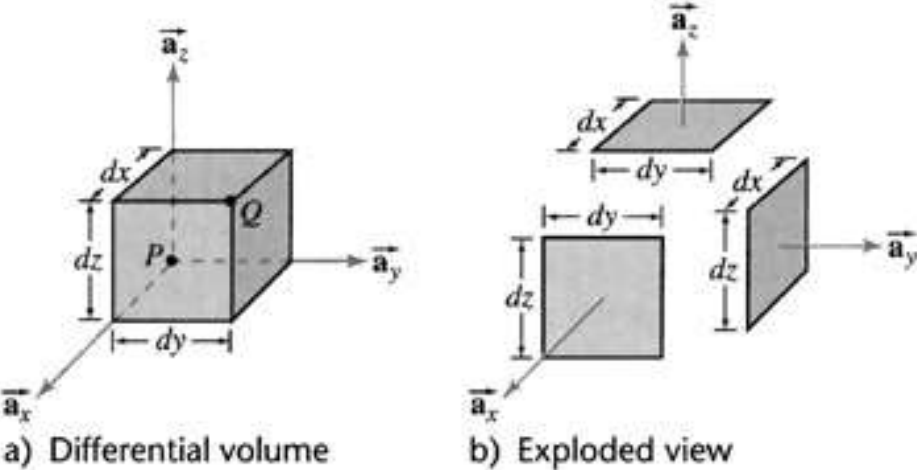
$$d\vec{S} = |dS| \hat{n}$$

$$d\vec{S}_{\text{up}} = dx dy (\hat{k}), \quad d\vec{S}_{\text{down}} = dx dy (-\hat{k})$$

$$d\vec{S}_{\text{right}} = dx dz (\hat{j}), \quad d\vec{S}_{\text{left}} = dx dz (-\hat{j})$$

$$d\vec{S}_{\text{front}} = dy dz (\hat{i}), \quad d\vec{S}_{\text{back}} = dy dz (-\hat{i})$$

$$|dV| = dx dy dz$$



شهر روز نصیریان

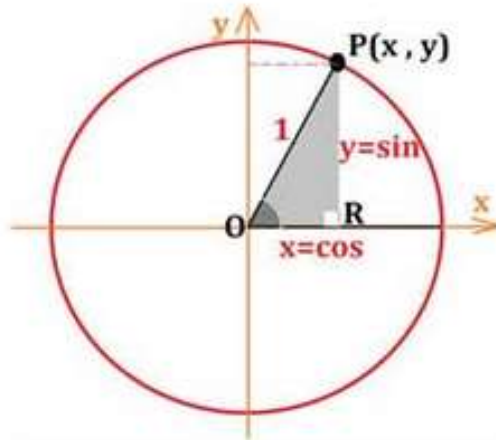
رابطه بین نسبت های مثلثاتی

$$\sin^2 \theta = 1 - \cos^2 \theta$$

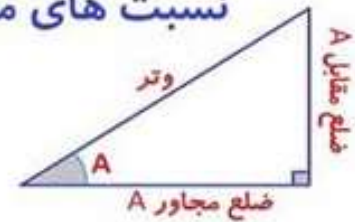
$$\cos^2 \theta = 1 - \sin^2 \theta$$

$$\cos^2 \theta = \frac{1}{1 + \tan^2 \theta}$$

$$\sin^2 \theta = \frac{1}{1 + \cot^2 \theta}$$



نسبت های مثلثاتی

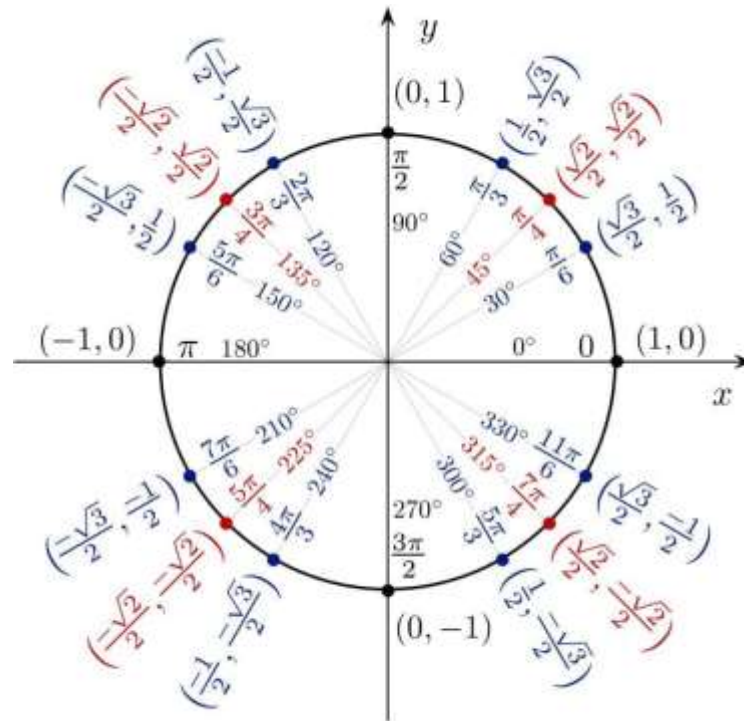
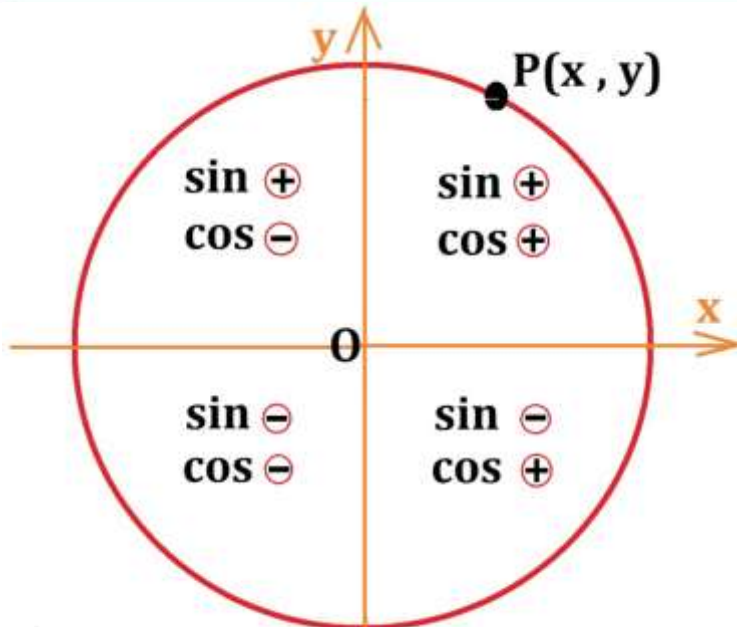


$$\sin A = \frac{\text{ضلع مقابل } A}{\text{وتر}}$$

$$\cos A = \frac{\text{ضلع مجاور } A}{\text{وتر}}$$

$$\tan A = \frac{\text{ضلع مقابل } A}{\text{ضلع مجاور } A}$$

$$\cot A = \frac{\text{ضلع مجاور } A}{\text{ضلع مقابل } A}$$



دستگاه مختصات قطبی (r, θ) :

$$x = r \cos(\theta)$$

$$y = r \sin(\theta)$$

$$\tan(\theta) = \frac{y}{x}$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\hat{r} = \underset{=1}{|\hat{r}|} \cos(\theta) \hat{i} + \underset{=1}{|\hat{r}|} \sin(\theta) \hat{j} \Rightarrow \boxed{\hat{r} = \cos(\theta) \hat{i} + \sin(\theta) \hat{j}}$$

$$\hat{\theta} = \underset{=1}{|\hat{\theta}|} \underbrace{\cos\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right)}_{=\sin(\theta)} (-\hat{i}) + \underset{=1}{|\hat{\theta}|} \underbrace{\sin\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right)}_{=\cos(\theta)} (\hat{j}) \Rightarrow$$

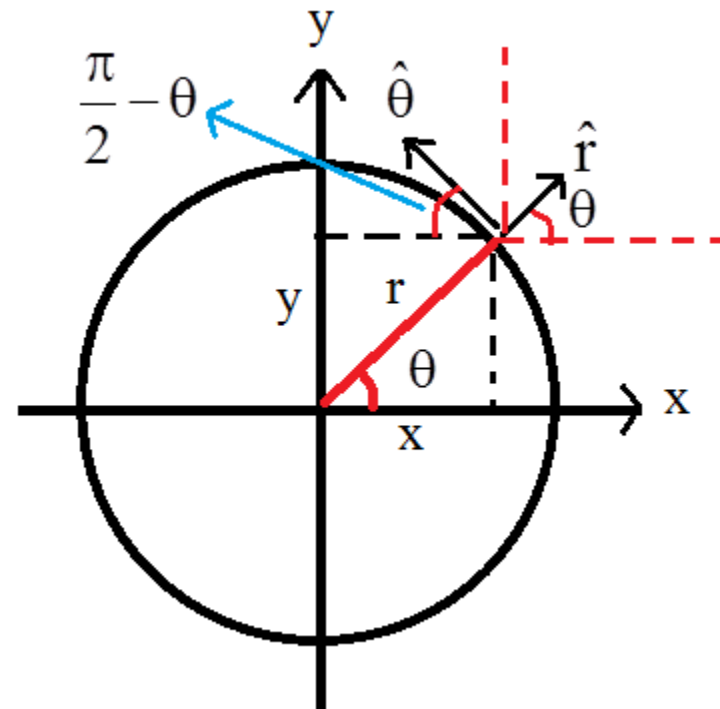
$$\boxed{\hat{\theta} = -\sin(\theta) \hat{i} + \cos(\theta) \hat{j}}$$

if : $\vec{r} = r \hat{r}$

$$\vec{r} = |\vec{r}| \cos(\theta) \hat{i} + |\vec{r}| \sin(\theta) \hat{j} \Rightarrow$$

$$\vec{r} = r |\hat{r}| \cos(\theta) \hat{i} + r |\hat{r}| \sin(\theta) \hat{j} \Rightarrow$$

$$\vec{r} = r \cos(\theta) \hat{i} + r \sin(\theta) \hat{j}$$



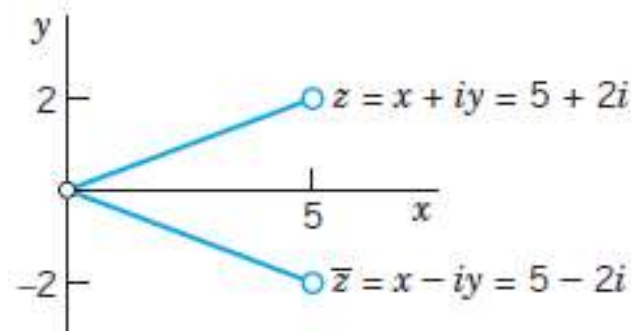
$$z^2 = -1 \Rightarrow z = \pm\sqrt{-1} = \pm i$$

$$z = x + iy$$

Complex Number: $x = \text{Real}(z)$

$y = \text{Imagination}(z)$

$$\Rightarrow z = \text{Re}(z) + i \text{Im}(z)$$



مزدوج مختلط :

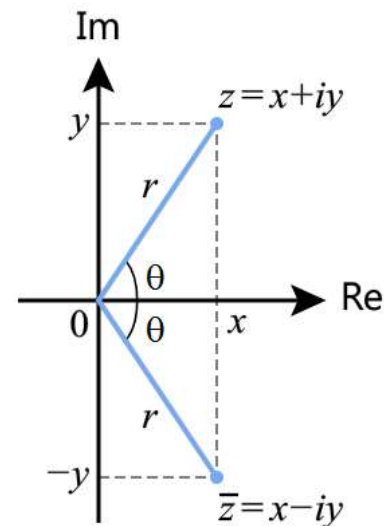
$$\text{Complex Number conjugate: } z^* = \bar{z} = (x + iy)^* = x - iy$$

$$z = x + iy$$

Polar form:

$$x = r \cos(\theta) \Rightarrow z = r \cos(\theta) + i r \sin(\theta)$$

$$y = r \sin(\theta)$$



Euler's formula:

$$\begin{cases} e^{i\theta} = \cos(\theta) + i \sin(\theta) \\ r e^{i\theta} = r \cos(\theta) + i r \sin(\theta) = z = x + iy \end{cases}$$

$$\text{De Moiver's formula: } (\cos(\theta) + i \sin(\theta))^n = (e^{i\theta})^n = e^{in\theta} = \cos(n\theta) + i \sin(n\theta)$$

$$\sin(n\theta) = \frac{e^{in\theta} - e^{-in\theta}}{2i}$$

and

$$\cos(n\theta) = \frac{e^{in\theta} + e^{-in\theta}}{2}$$

$$\int x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} \quad (n \neq -1)$$

$$\int e^x dx = e^x$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \ln|x|$$

$$\int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a}$$

$$\int \sin x dx = -\cos x$$

$$\int \cos x dx = \sin x$$

$$\int \tan x dx = \ln|\sec x|$$

$$\int \cot x dx = \ln|\sin x|$$

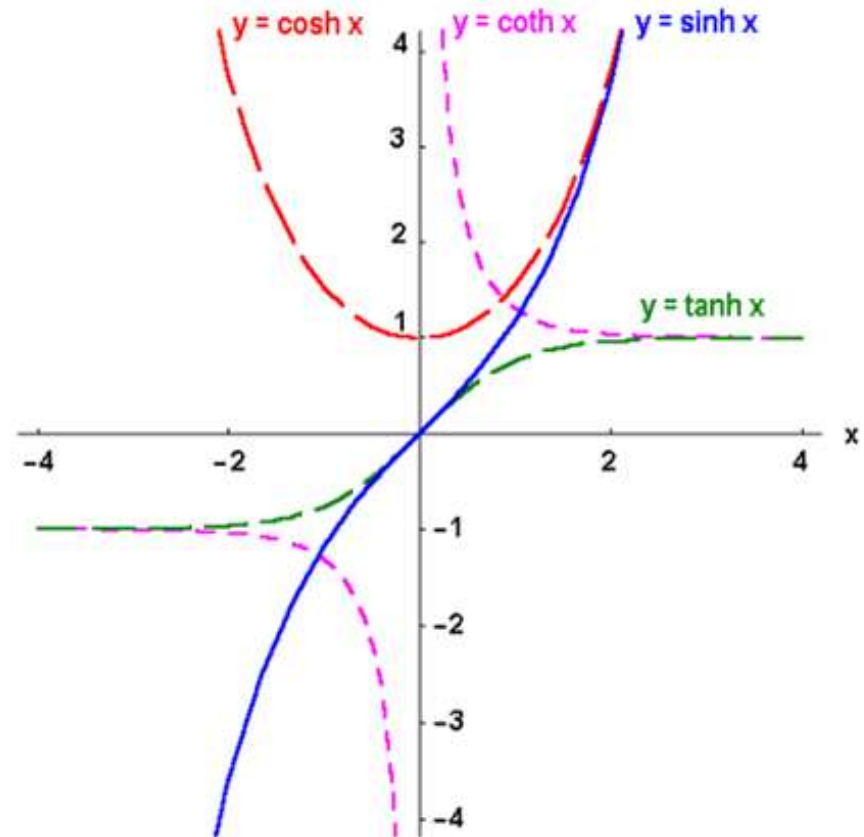
$$\sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$$

$$\tanh x = \frac{\sinh x}{\cosh x} = \coth x^{-1}$$

$$\cosh x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$$

$$\cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$$

$$\sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$$



شہروز نصیریان

$$\int u dv = uv - \int v du$$

محاسبه چهارانتگرال پرکاربرد در فیزیک ۲:

$$I_1 : \int_a^b \frac{dx}{(x^2 + \ell^2)^{\frac{3}{2}}}, \quad I_2 : \int \frac{dx}{(x^2 + \ell^2)^{\frac{1}{2}}}, \quad I_3 : \int_a^b \frac{y dy}{(y^2 + \ell^2)^{\frac{3}{2}}}, \quad I_4 : \int_a^b \frac{x dx}{(x^2 + \ell^2)^{\frac{1}{2}}}$$

$$I_1 : \int_a^b \frac{dx}{(x^2 + \ell^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{1}{\ell^3} \int_a^b \frac{dx}{\left(\left(\frac{x}{\ell}\right)^2 + 1\right)^{\frac{3}{2}}},$$

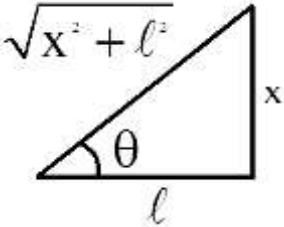
$$\frac{x}{\ell} = \tan\theta \rightarrow \begin{cases} \frac{dx}{\ell} = (1 + \tan^2\theta) d\theta \rightarrow dx = \frac{\ell d\theta}{\cos^2\theta} \\ \theta = \tan^{-1}\left(\frac{x}{\ell}\right) \rightarrow \sin(\theta) = \sin\left[\tan^{-1}\left(\frac{x}{\ell}\right)\right] \end{cases}$$

$$\Rightarrow I_1 : \frac{1}{\ell^3} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{\ell d\theta}{\cos^2\theta} = \frac{1}{\ell^2} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \cos\theta d\theta = \frac{1}{\ell^2} [\sin\theta_2 - \sin\theta_1]$$

$$\sin\theta_1 = \sin\left[\tan^{-1}\left(\frac{a}{\ell}\right)\right], \quad \sin\theta_2 = \sin\left[\tan^{-1}\left(\frac{b}{\ell}\right)\right]$$

$$\Rightarrow I_1 : \frac{1}{\ell^2} \left[\sin\left[\tan^{-1}\left(\frac{b}{\ell}\right)\right] - \sin\left[\tan^{-1}\left(\frac{a}{\ell}\right)\right] \right]$$

$$I_2 : \int \frac{dx}{(x^2 + l^2)^{\frac{1}{2}}} = \frac{1}{l} \int \frac{dx}{\left(\left(\frac{x}{l}\right)^2 + 1\right)^{\frac{1}{2}}},$$

$$\frac{x}{l} = \tan\theta \rightarrow \frac{dx}{l} = (1 + \tan^2\theta) d\theta \rightarrow dx = \frac{l d\theta}{\cos^2\theta}$$


$$\sin(\theta) = \frac{x}{\sqrt{x^2 + l^2}}$$

$$\Rightarrow I_2 : \frac{1}{l} \int \frac{\frac{l d\theta}{\cos^2\theta}}{\left(\tan^2\theta + 1\right)^{\frac{1}{2}}} = \int \frac{d\theta}{\cos\theta} = \int \frac{d\theta}{\cos\theta} \times \frac{\cos\theta}{\cos\theta} = \int \frac{\cos\theta d\theta}{(1 - \sin^2\theta)} = \int \frac{\cos\theta d\theta}{(1 - \sin\theta)(1 + \sin\theta)}$$

$$\xrightarrow[\cos\theta \times d\theta = du]{\sin\theta = u} I_2 : \int \frac{du}{(1-u)(1+u)}$$

$$\frac{1}{(1-u)(1+u)} = \frac{A}{(1+u)} + \frac{B}{(1-u)} \Rightarrow \begin{cases} A + B = 1 \\ A - B = 0 \end{cases} \Rightarrow A = B = \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow I_2 : \left[\frac{1}{2} \int \frac{du}{(1+u)} + \frac{1}{2} \int \frac{du}{(1-u)} \right] = \frac{1}{2} [\text{Ln}(1+u) - \text{Ln}(1-u)] = \frac{1}{2} \left[\text{Ln} \frac{(1+u)}{(1-u)} \right]$$

$$\xrightarrow{\sin\theta = u} I_2 : \frac{1}{2} \text{Ln} \left[\frac{(1 + \sin\theta)}{(1 - \sin\theta)} \right] = \frac{1}{2} \text{Ln} \left[\frac{\left(1 + \frac{x}{\sqrt{x^2 + l^2}}\right)}{\left(1 - \frac{x}{\sqrt{x^2 + l^2}}\right)} \right] = \frac{1}{2} \text{Ln} \left[\frac{(\sqrt{x^2 + l^2} + x)}{(\sqrt{x^2 + l^2} - x)} \right]$$

$$I_3 : \int_a^b \frac{y dy}{(y^2 + \ell^2)^{\frac{3}{2}}}, \quad [y^2 + \ell^2 = u^2 \Rightarrow y dy = u du]$$

$$\Rightarrow I_3 : \int_{u_1}^{u_2} \frac{u du}{(u^2)^{\frac{3}{2}}} = \int_{u_1}^{u_2} u^{-2} du = -\left[\frac{1}{u}\right]_{u_1}^{u_2} = \left[\frac{1}{u}\right]_{u_2}^{u_1} = \frac{1}{\sqrt{a^2 + \ell^2}} - \frac{1}{\sqrt{b^2 + \ell^2}}$$

$$u = \sqrt{y^2 + \ell^2} = \begin{cases} u_1 = \sqrt{a^2 + \ell^2} \\ u_2 = \sqrt{b^2 + \ell^2} \end{cases}$$

$$I_4 : \int_a^b \frac{x dx}{(x^2 + \ell^2)^{\frac{1}{2}}}, \quad [x^2 + \ell^2 = u^2 \Rightarrow x dx = u du]$$

$$\Rightarrow I_3 : \int_{u_1}^{u_2} \frac{u du}{(u^2)^{\frac{1}{2}}} = \int_{u_1}^{u_2} du = [u]_{u_1}^{u_2} = [u_2 - u_1] = \sqrt{b^2 + \ell^2} - \sqrt{a^2 + \ell^2}$$

$$u = \sqrt{x^2 + \ell^2} = \begin{cases} u_1 = \sqrt{a^2 + \ell^2} \\ u_2 = \sqrt{b^2 + \ell^2} \end{cases}$$

تکلیف - دو انتگرال زیر را محاسبه نمایید:

$$(1): \int_a^b \frac{dx}{(x^2 + \ell^2)^n}, \quad (2): \int_a^b \frac{x dx}{(x^2 + \ell^2)^n}, \quad [n \in \mathbb{Z} \text{ and } \ell \in \mathbb{Z}]$$

$$(1): \int \sin(\theta) \cos(\theta) d\theta = \begin{cases} \int \sin(\theta) d(\sin(\theta)) = \frac{\sin^2(\theta)}{2} \\ -\int \cos(\theta) d(\cos(\theta)) = -\frac{\cos^2(\theta)}{2} \end{cases}$$

$$(2): \int \sin^n(\theta) \cos(\theta) d\theta = \int \sin^n(\theta) d(\sin(\theta)) = \frac{1}{n+1} \sin^{n+1}(\theta)$$

$$(3): \int \cos^n(\theta) \sin(\theta) d\theta = -\int \cos^n(\theta) d(\cos(\theta)) = -\frac{1}{n+1} \cos^{n+1}(\theta)$$

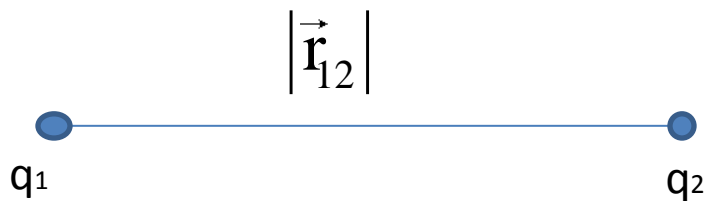
$$(4): \int \sin(2\theta) d\theta = \frac{1}{2} \int \sin(2\theta) d(2\theta) = -\frac{1}{2} \cos(2\theta)$$

$$(5): \int \cos(2\theta) d\theta = \frac{1}{2} \int \cos(2\theta) d(2\theta) = \frac{1}{2} \sin(2\theta)$$

فصل اول: میدان های الکتریکی ساکن

قانون کولن: به تجربه مشاهده کردید وقتی دو میله ای شیشه ای را که به پارچه ای ابریشمی مالیده شده اند از تکیه گاهی آویزان نماییم دو میله یکدیگر را دفع می نمایند و حال اگر دو میله پلاستیکی را با پوست خز مالش دهیم آن دو نیز یکدیگر را دفع می نمایند در حالت سوم یک میله شیشه و یک میله پلاستیکی یکدیگر را جذب می نمایند. نتیجه این آزمایش ساده آن است که در اثر مالش در میله ها پدیده ای جدید به وجود می آید که خود می تواند عامل ایجاد نیرویی جدید باشد که این عوامل جدید را «بار الکتریکی» می گوئیم و حال داریم:

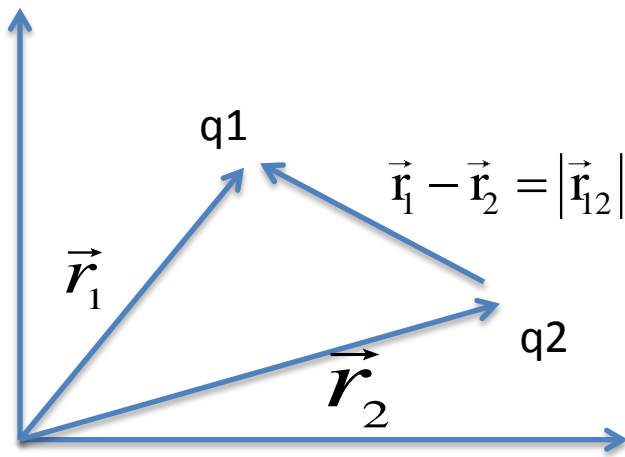
اگر A ، B را جذب نماید A و B بارهای غیر هم نام دارند و اگر A ، B را دفع نماید A و B بارهای هم نام دارند. بار کوانتیزه: هر بار در عالم هستی ضریب صحیح از بار مرجع e (بار الکترون) است.



قانون کولن (قانون تجربی):

داریم:

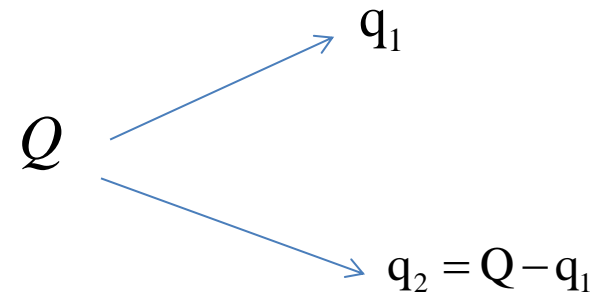
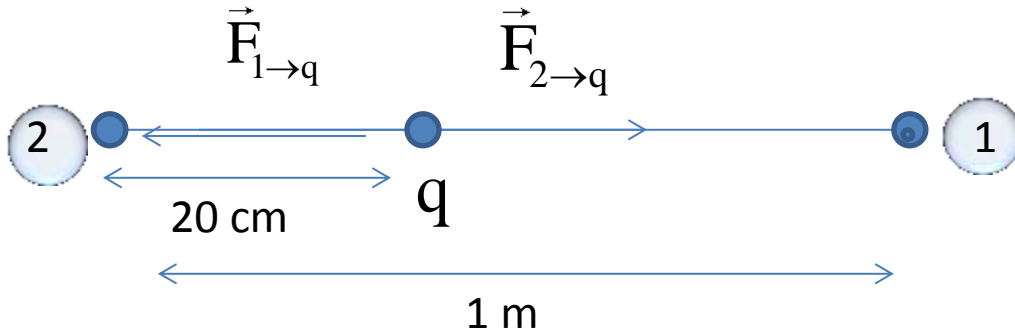
$$F \propto \begin{cases} q_1 q_2 \\ \frac{1}{|\vec{r}_{12}|^2} \end{cases}$$



$$\vec{F}_{q_1q_2} \propto \frac{q_1q_2}{|\vec{r}_{12}|^2} \Rightarrow \boxed{\vec{F}_{q_1q_2} = k \frac{q_1q_2}{|\vec{r}_{12}|^2}}$$

$$\begin{cases} \text{M.K.S:} & k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\text{nm}^2}{\text{c}^2} \\ \text{C.G.S:} & k = 1 \end{cases}$$

مثال (دو نقطه از یکدیگر ۱ متر فاصله دارند ، بار واحد q در فاصله ۲۰ cm از نقطه ۲ قرار گرفته است بار Q را چگونه بین نقطه ۱ و ۲ تقسیم کنیم به نحوی که نیروی وارد بر q از طرف دوبار تقسیم شده برابر باشد ؟



$$\vec{F}_{1 \rightarrow q} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1q}{(0.8\text{m})^2}$$

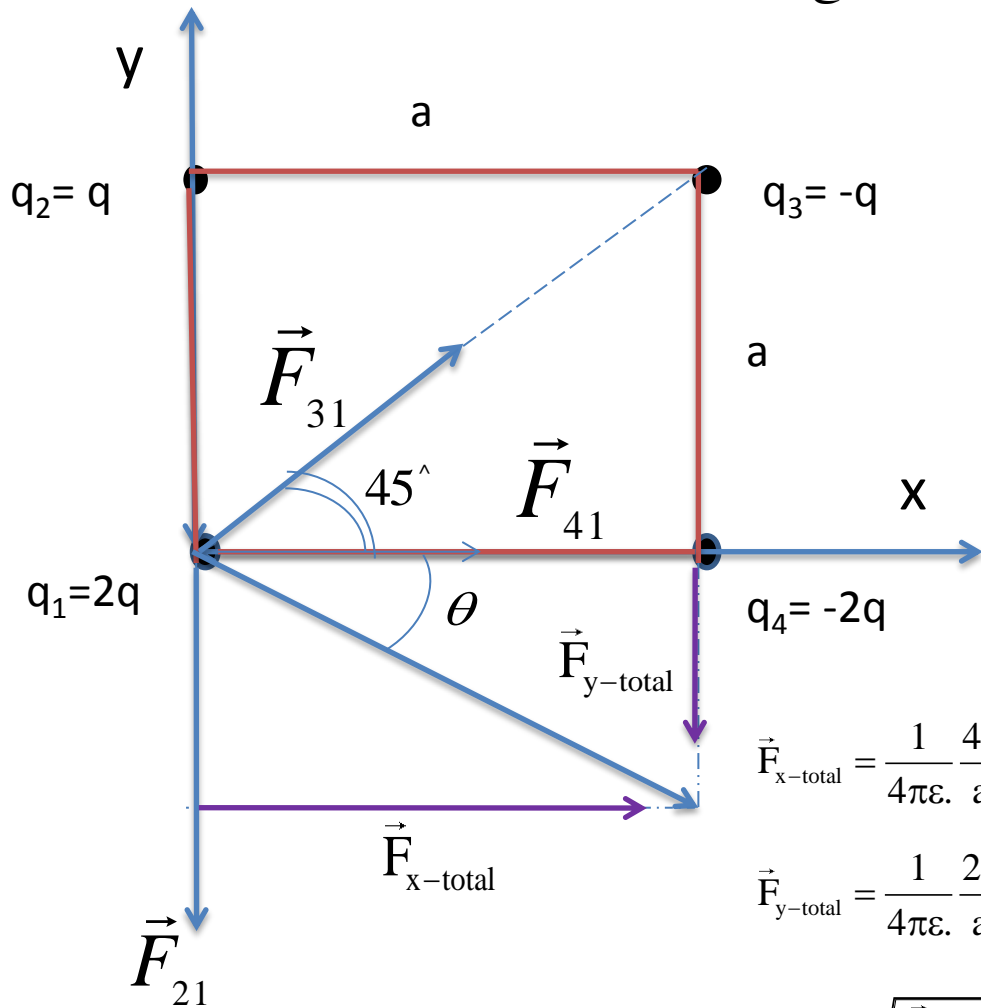
$$\vec{F}_{2 \rightarrow q} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_2q}{(0.2\text{m})^2}$$

$$\vec{F}_{1 \rightarrow q} = \vec{F}_{2 \rightarrow q}$$

$$\frac{q_1q}{(0.8)^2} = \frac{q_2q}{(0.2)^2} \Rightarrow \frac{q_1}{(0.8)^2} = \frac{(Q - q_1)}{(0.2)^2} \Rightarrow$$

$$q_1 = 4(Q - q_1) \Rightarrow q_1 = \frac{16}{17}Q, \quad q_2 = \frac{1}{17}Q$$

مثال: چهار بار نقطه ای مطابق شکل در چهار راس مربعی به ضلع a قرار گرفته اند مطلوب است محاسبه ی مولفه ها و نیروی وارد بر بار $2q$.



$$\vec{F}_{21} = \left| \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q(2q)}{(a)^2} \right| (-\hat{j})$$

$$\vec{F}_{41} = \left| \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{2q(-2q)}{(a)^2} \right| (\hat{i})$$

$$\vec{F}_{31} = \left| \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{-q(2q)}{(\sqrt{2}a)^2} \right| (\cos 45^\circ \hat{i} + \sin 45^\circ \hat{j})$$

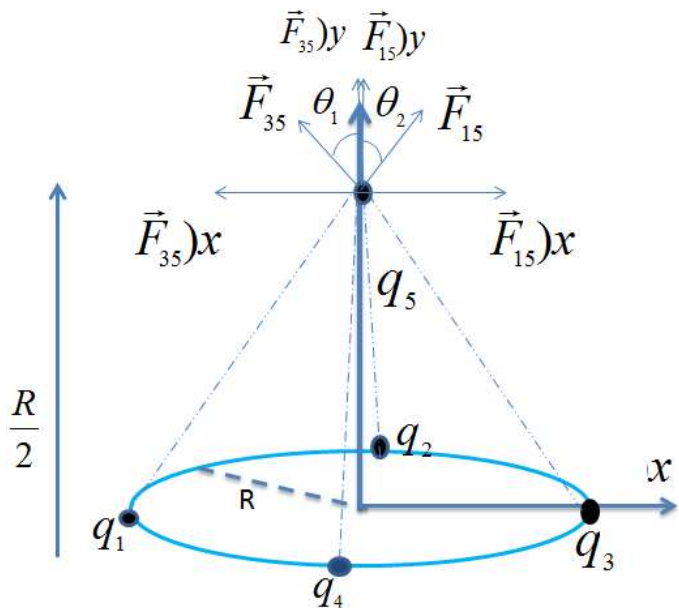
$$\vec{F}_{x\text{-total}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{4q^2}{a^2} (\hat{i}) + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\sqrt{2}q^2}{2a^2} (\hat{i}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{2a^2} \left[\frac{8 + \sqrt{2}}{2} \right]$$

$$\vec{F}_{y\text{-total}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{2q^2}{a^2} (-\hat{j}) + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\sqrt{2}q^2}{2a^2} (\hat{j}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{2a^2} \left[\frac{-4 + \sqrt{2}}{2} \right] (\hat{j})$$

$$|\vec{F}_{\text{total}}| = \sqrt{(\vec{F}_{x\text{-total}})^2 + (\vec{F}_{y\text{-total}})^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{2a^2} \sqrt{\left(\frac{8 + \sqrt{2}}{2}\right)^2 + \left(\frac{-4 + \sqrt{2}}{2}\right)^2} = \dots$$

$$\tan \theta = \frac{-4 + \sqrt{2}}{8 + \sqrt{2}} = \dots$$

مثال: چهار بار نقطه ای مطابق شکل بر روی دایره ای قرار گرفته اند نیروی برآیند بر بار پنجم چقدر است؟



$$q_1 = q_2 = q_3 = q_4 = q_5 = q$$

$$\theta_1 = \theta_2 \Rightarrow \cos \theta_1 = \frac{\frac{R}{2}}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{R}{2}\right)^2}} = \frac{1}{\sqrt{5}}$$

به دلیل تقارن $\vec{F}_{35})x$ و $\vec{F}_{15})x$ یکدیگر را حذف میکنند مانند همین

برای \vec{F}_{45} و \vec{F}_{25} نیز داریم. پس تنها چهار مولف عمودی

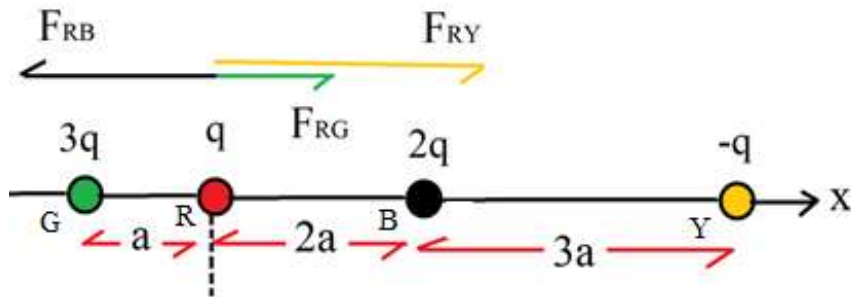
در راستای محور y از چهار نیرو باقی میماند.

$$\vec{F}_{15} = \vec{F}_{25} = \vec{F}_{35} = \vec{F}_{45} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{\left(\frac{\sqrt{5}}{2}R\right)^2}$$

$$\vec{F}_{\text{total}} = \vec{F}_{y\text{-total}} = 4 \times [\vec{F}_{y-15}] = 4 \times \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q^2}{\frac{5}{4}R^2} \times \cos \theta_1 \hat{j}$$

$$\vec{F}_{\text{total}} = \frac{4q^2}{5\pi\epsilon_0 R^2} \frac{1}{\sqrt{5}} \hat{j} = \frac{4q^2}{5\sqrt{5}\pi\epsilon_0 R^2} \hat{j}$$

مثال (مطابق شکل ۴ بار نقطه ای روی خطی مستقیم قرار دارند. مطلوبست محاسبه ی جهت و اندازه ی نیروی برآیند وارد بر بار q .



$$\vec{F}_{q_1q_2} = k \frac{q_1q_2}{|\vec{r}_{12}|^2} \xrightarrow{k=\frac{1}{4\pi\epsilon_0}} \left\{ \begin{array}{l} \vec{F}_{RG} = k \frac{q_R q_G}{|\vec{r}_{RG}|^2} (\hat{i}) = k \frac{q(3q)}{|a|^2} (\hat{i}) = k \frac{(3q^2)}{|a|^2} (\hat{i}) \\ \vec{F}_{RB} = k \frac{q_R q_B}{|\vec{r}_{RB}|^2} (-\hat{i}) = k \frac{q2q}{|2a|^2} (-\hat{i}) = k \frac{(2q^2)}{4|a|^2} (-\hat{i}) \\ \vec{F}_{RY} = k \frac{q_R q_Y}{|\vec{r}_{RY}|^2} (\hat{i}) = k \frac{q(|-q|)}{|5a|^2} (\hat{i}) = k \frac{(q^2)}{25|a|^2} (\hat{i}) \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \vec{F}_{total} = k \frac{(q^2)}{|a|^2} \left[\frac{3}{1} - \frac{2}{4} + \frac{1}{25} \right] (\hat{i}) = k \frac{(q^2)}{|a|^2} [2.54] (\hat{i})$$

فصل دوم: میدان الکتریکی

داشتیم: $\vec{F}_{q_1, q_2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 \cdot q_2}{|\vec{r}_{12}|^2}$ و حال تعریف می شود:

$$\vec{E} = \lim_{q \rightarrow 0} \vec{E} = \lim_{q \rightarrow 0} \frac{\vec{F}q_i}{q} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum \frac{q_i}{|\vec{r}_{q_i}|^2}$$

q_i = بار موجود در هر نقطه از فضا.

r_{qi} = فاصله بار مورد نظر تا نقطه ای که میدان محاسبه می شود.

در طبیعت دو نوع توزیع بار موجود است: ۱- توزیع بار نقطه ای ۲- توزیع بار پیوسته

(الف) محاسبه میدان الکتریکی برای توزیع بار (نقطه ای)

برای محاسبه مقدار میدان الکتریکی ناشی از بار های نقطه ای به روش زیر عمل می نمایم:

۱- انتخاب دستگاه مختصات مناسب (برای سهولت محاسبات ریاضی).

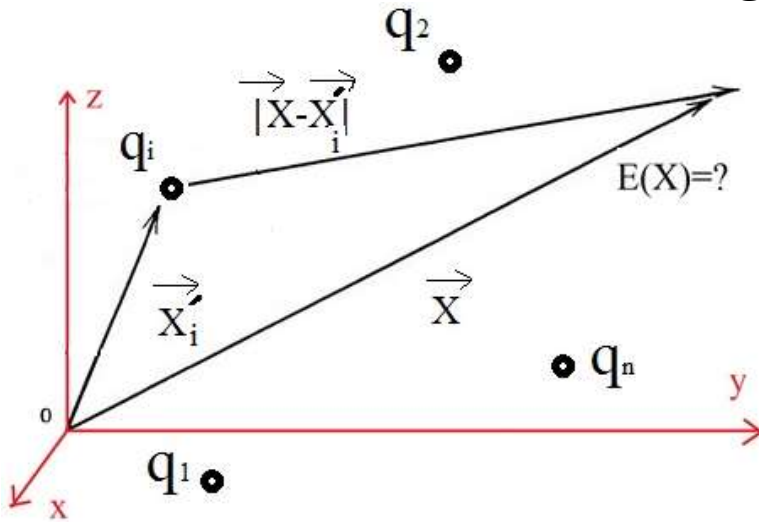
۲- بردار مکانی که مبدا مختصات را به نقطه ای که میدان الکتریکی

در آنجا خواسته شده، وصل می کند را با بردار \vec{X} نشان می دهیم.

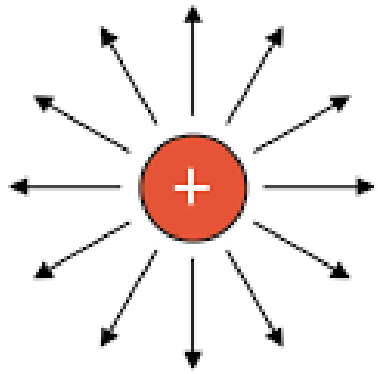
۳- بردار مکانی که از مبدا مختصات به مکان بار i ام متصل می شود را با \vec{X}'_i نمایش می دهیم.

۴- استفاده از رابطه زیر برای محاسبه میدان

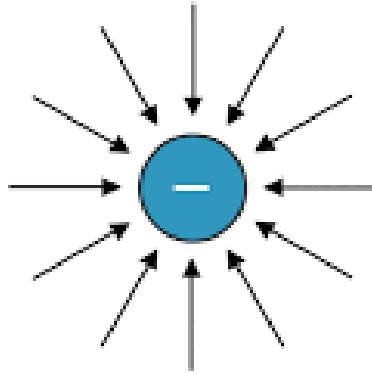
$$\vec{E}(\vec{X}) = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\vec{X} - \vec{X}'_i)}{|\vec{X} - \vec{X}'_i|^3} \quad \text{or} \quad \vec{E}(\vec{r}) = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\vec{r} - \vec{r}'_i)}{|\vec{r} - \vec{r}'_i|^3}$$



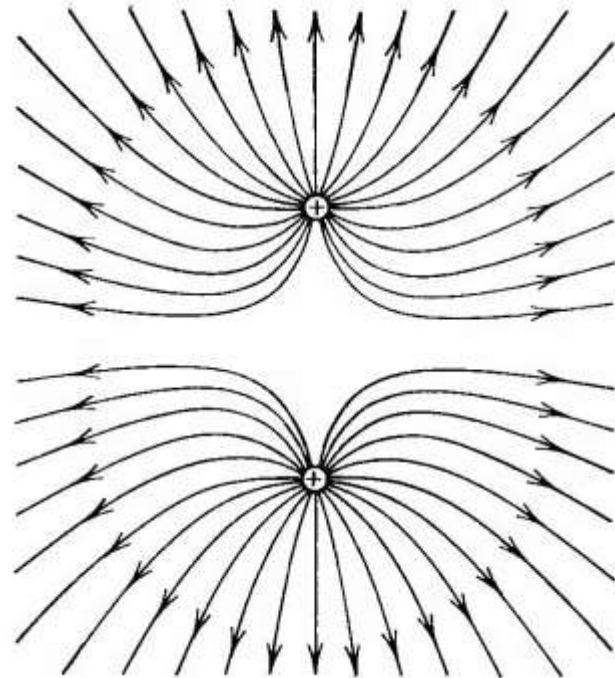
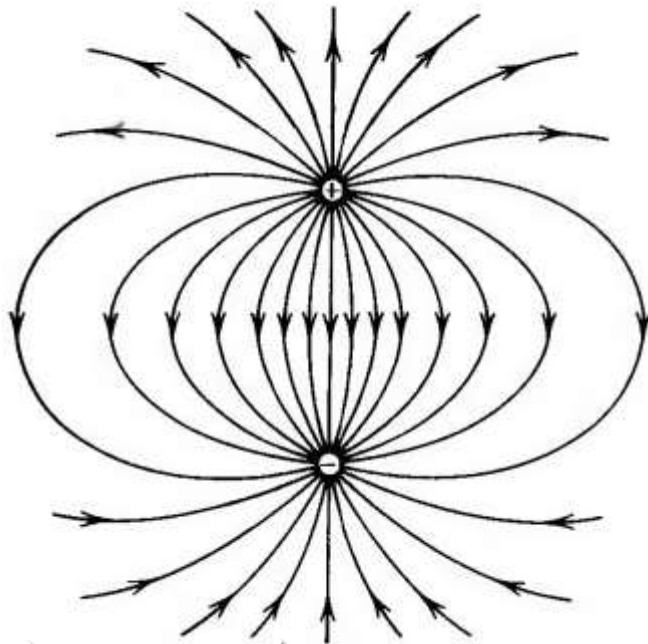
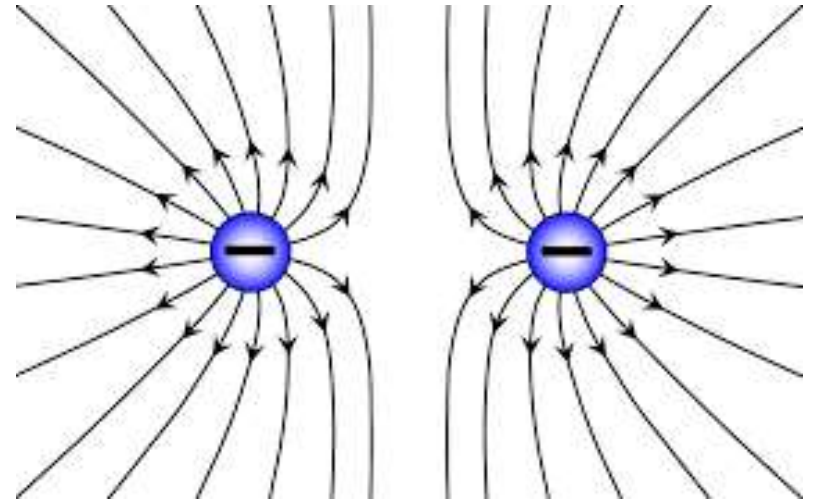
Electric Field



Positive charge



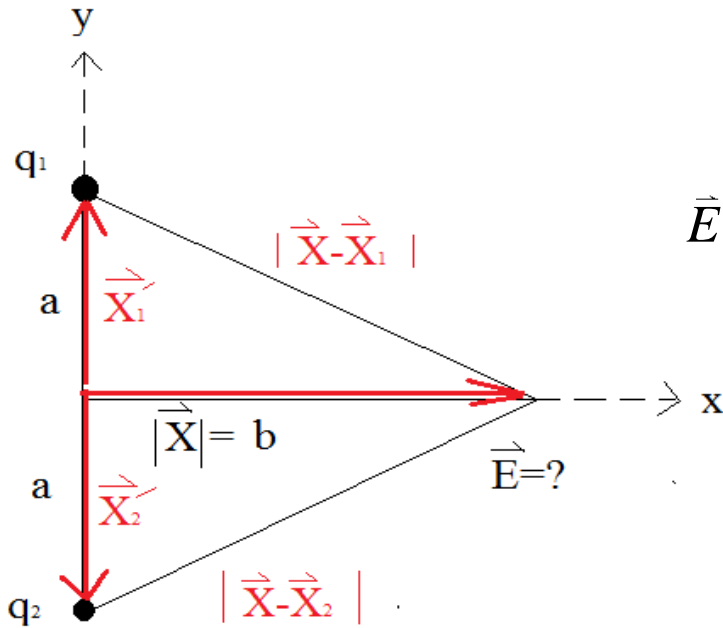
Negative charge



در حقیقت فرمول قبل رابطه ی روبروست:

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{|\vec{r}|^2} \hat{r} \xrightarrow{\hat{r} = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}} \vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q\vec{r}}{|\vec{r}|^3}$$

مثال) مطلوبست محاسبه میدان الکتریکی یک دو قطبی الکتریکی به فاصله $2a$ در نقطه ای واقع در خط عمود منصف خط واصل دو بار و به فاصله b از خط واصل.



داریم:

$$\vec{E}(\vec{X}) = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\vec{X} - \vec{X}'_i)}{|\vec{X} - \vec{X}'_i|^3}$$

$$\vec{X} = b\hat{i} , \vec{X}'_1 = a\hat{j} , \vec{X}'_2 = a(-\hat{j}) ,$$

$$|\vec{X} - \vec{X}'_1| = |\vec{X} - \vec{X}'_2| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\Rightarrow \vec{E}(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q_1 (\vec{X} - \vec{X}'_1)}{|\vec{X} - \vec{X}'_1|^3} + \frac{q_2 (\vec{X} - \vec{X}'_2)}{|\vec{X} - \vec{X}'_2|^3} \right]$$

$$\vec{E}(x) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q(b\hat{i} - a\hat{j})}{(a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}} + \frac{-q(b\hat{i} - a\hat{j})}{(a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}} \right] \Rightarrow \vec{E}(x) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 (a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}} [b\hat{i} - a\hat{j} - b\hat{i} - a\hat{j}]$$

$$\Rightarrow \vec{E}(x) = \frac{q(2a)}{4\pi\epsilon_0 (a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}} (-\hat{j})$$

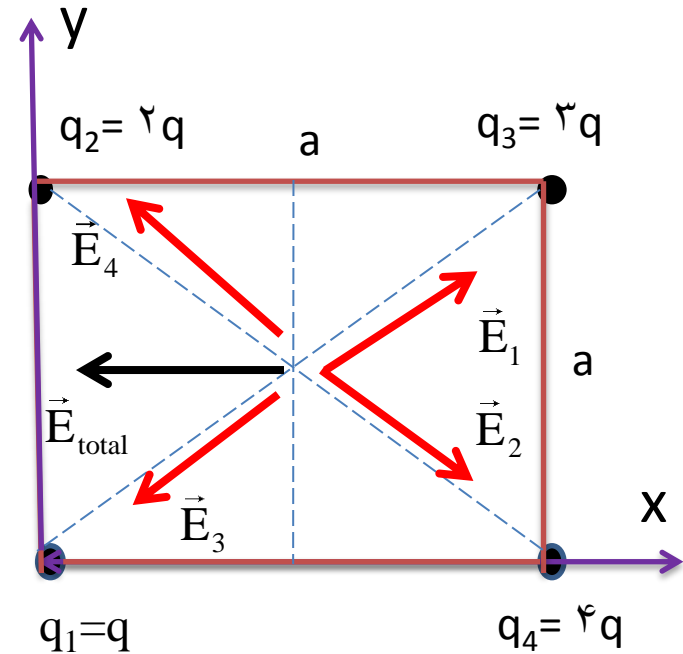
مثال) مطلوبست محاسبه میدان الکتریکی در مرکز مربع شکل زیر:

$$\vec{X} = \frac{a}{2}(\hat{i} + \hat{j}), \quad \vec{X}'_1 = 0, \quad \vec{X}'_2 = a\hat{j},$$

$$\vec{X}'_3 = a(\hat{i} + \hat{j}), \quad \vec{X}'_4 = a\hat{i}$$

$$\vec{X} = \frac{\sqrt{2}}{2} a [\cos 45^\circ \hat{i} + \sin 45^\circ \hat{j}]$$

$$|\vec{X} - \vec{X}'_1| = |\vec{X} - \vec{X}'_2| = |\vec{X} - \vec{X}'_3| = |\vec{X} - \vec{X}'_4| = \frac{\sqrt{2}}{2} a$$



$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^4 \frac{q_i (\vec{X} - \vec{X}'_i)}{|\vec{X} - \vec{X}'_i|^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q \left[\left(\frac{a}{2} \hat{i} + \frac{a}{2} \hat{j} - 0 \right) \right]}{\left(\frac{\sqrt{2}}{2} a \right)^3} + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{2q \left(\frac{a}{2} \hat{i} + \frac{a}{2} \hat{j} - a \hat{j} \right)}{\left(\frac{\sqrt{2}}{2} a \right)^3}$$

$$+ \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{3q \left(\frac{a}{2} \hat{i} + \frac{a}{2} \hat{j} - a \hat{i} - a \hat{j} \right)}{\left(\frac{\sqrt{2}}{2} a \right)^3} + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{4q \left(\frac{a}{2} \hat{i} + \frac{a}{2} \hat{j} - a \hat{i} \right)}{\left(\frac{\sqrt{2}}{2} a \right)^3} = \frac{q}{\sqrt{2}\pi\epsilon_0 a^2} [-2\hat{i}]$$

$$\tan \theta = \frac{E_x}{E_y} = \frac{-2}{0} = \infty \Rightarrow \theta = 0$$

(ب) محاسبه میدان الکتریکی برای توزیع بار (پیوسته)

برای محاسبه مقدار میدان الکتریکی ناشی از بار های نقطه ای به روش زیر عمل می نمایم.

۱- انتخاب دستگاه مختصات مناسب (برای سهولت محاسبات ریاضی).

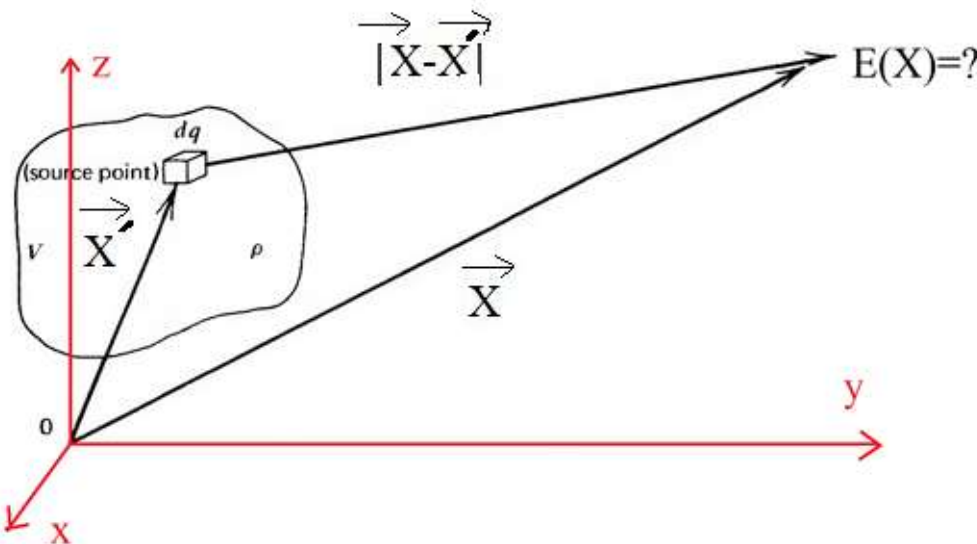
۲- بردار مکانی که مبدا مختصات را به نقطه ای که میدان الکتریکی در آنجا خواسته شده وصل می کند را با بردار

\vec{X} نشان می دهیم.

۳- بردار مکانی که از مبدا مختصات به مکان المان بار متصل می شود را با \vec{X}' نمایش می دهیم.

۴- محاسبه $dq(\vec{X}')$ با توجه به تعریف نوع توزیع بار.

۵- استفاده از رابطه زیر برای محاسبه میدان الکتریکی $\vec{E}(\vec{X})$:



$$\vec{E}(\vec{X}) = \int d\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

در انتگرال بالا چون المان توزیع بار (dq) و مکان

قرار گیری آن وابسته به ابعاد است، می بایست

ارتباطی بین المان بار و ابعاد برقرار نمود.

محاسبه ی dq ها با توجه به نوع توزیع بار :

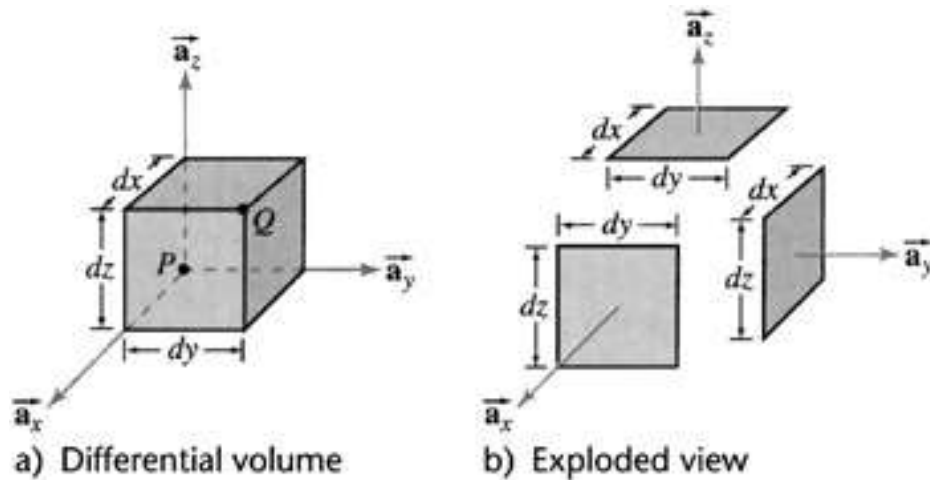
الف) اگر توزیع بار خطی باشد: $\lambda = \frac{Q}{L}$ or $\lambda = \frac{dq}{dL} \Rightarrow dq = \lambda dL$; λ : linear charge density

ب) اگر توزیع بار سطحی باشد: $\sigma = \frac{Q}{S}$ or $\sigma = \frac{dq}{dS} \Rightarrow dq = \sigma dS$; σ : surface charge density

ج) اگر توزیع بار حجمی باشد: $\rho = \frac{Q}{V}$ or $\rho = \frac{dq}{dV} \Rightarrow dq = \rho dV$; ρ : volume charge density

dq در دستگاه های مختصات:

۱- دستگاه مختصات کارتزین (x, y, z)



$$\left. \begin{aligned} dL &= dx, dy \text{ or } dz \\ dS &= dx dy, dx dz \text{ or } dy dz \\ dV &= dx dy dz \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

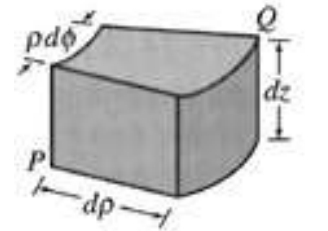
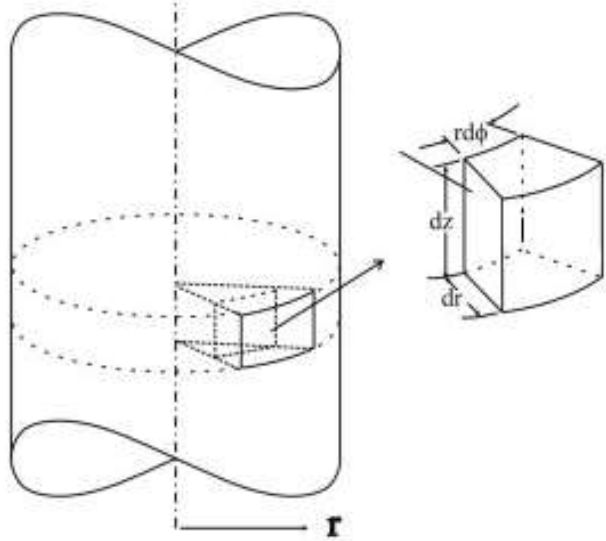
$$\left\{ \begin{aligned} dq &= \lambda dx, \lambda dy \text{ or } \lambda dz \\ dq &= \sigma dx dy, \sigma dx dz \text{ or } \sigma dy dz \\ dq &= \rho dx dy dz \end{aligned} \right.$$

$$\begin{cases} |d\mathbf{L}| = d\rho, \rho d\phi \text{ or } dz \\ d\mathbf{L} = d\rho \hat{\rho}, \rho d\phi \hat{\phi} \text{ or } dz \hat{k} \end{cases}$$

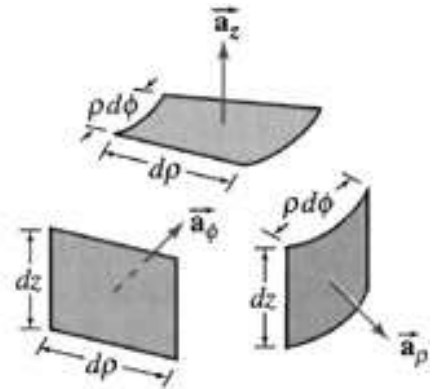
$$\begin{cases} |d\mathbf{S}| = d\rho dz, \rho d\phi d\rho \text{ or } \rho d\phi dz \\ d\vec{\mathbf{S}}_{\text{front}} = d\rho dz (-\hat{\phi}), d\vec{\mathbf{S}}_{\text{back}} = d\rho dz (\hat{\phi}) \\ d\vec{\mathbf{S}}_{\text{right}} = \rho d\phi dz (\hat{\rho}), d\vec{\mathbf{S}}_{\text{left}} = \rho d\phi dz (-\hat{\rho}) \\ d\vec{\mathbf{S}}_{\text{up}} = \rho d\phi d\rho (\hat{k}), d\vec{\mathbf{S}}_{\text{down}} = \rho d\phi d\rho (-\hat{k}) \end{cases}$$

$$|dV| = \rho d\rho d\phi dz$$

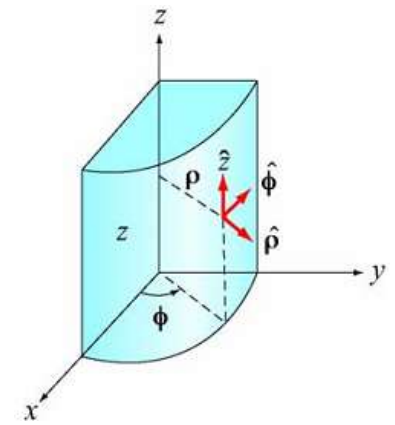
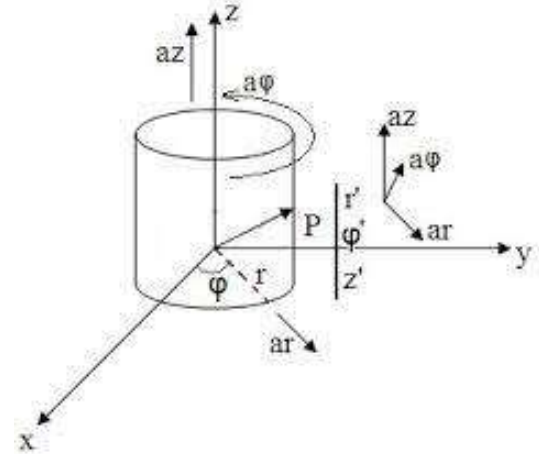
$$\begin{cases} dq = \lambda d\rho, \lambda \rho d\phi \text{ or } \lambda dz \\ dq = \sigma d\rho dz, \sigma \rho d\phi d\rho \text{ or } \sigma \rho d\phi dz \\ dV = \boldsymbol{\rho} \rho d\rho d\phi dz \end{cases}$$



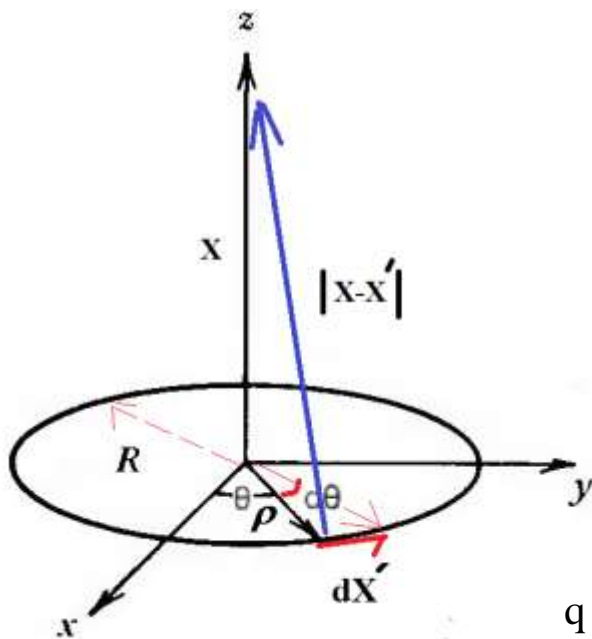
a) Differential volume



b) Exploded view



مثال) مطلوبست محاسبه میدان الکتریکی حلقه ای به شعاع R و حاوی بار q (یکنواخت) در فاصله L از مرکز حلقه و واقع بر خط عمود بر صفحه و گذرنده از مرکز آن.



$$\vec{E}(\vec{X}) = \int d\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

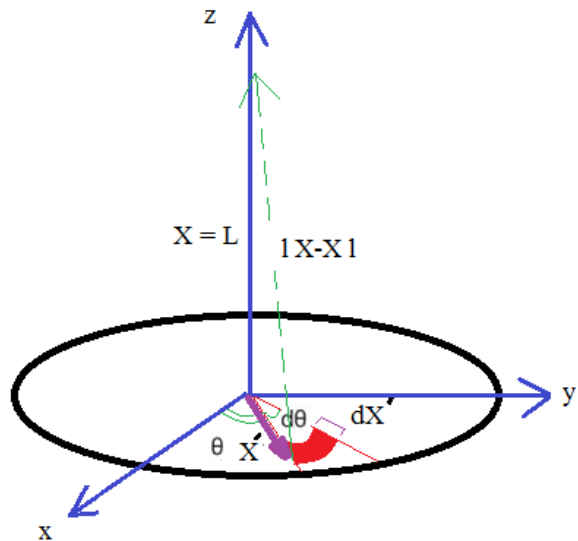
$$\begin{aligned} \vec{X} &= L\hat{k} \quad , \quad \vec{X}' = \rho = R(\cos\theta\hat{i} + \sin\theta\hat{j}) \quad , \\ |dL| &= |d\vec{X}'| = R d\theta \quad , \quad |\vec{X} - \vec{X}'| = \sqrt{R^2 + L^2} \\ dq(\vec{X}') &= \lambda |dL| = \lambda |d\vec{X}'| = \frac{q}{2\pi R} (R d\theta) \end{aligned}$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\frac{q}{2\pi R} (R d\theta) (L\hat{k} - R(\cos\theta\hat{i} + \sin\theta\hat{j}))}{(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{q}{8\pi^2\epsilon_0(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \rightarrow \left[\int_{\theta=0}^{2\pi} L\hat{k}d\theta - \underbrace{\int_{\theta=0}^{2\pi} (R\hat{i})\cos\theta d\theta}_{=0} - \underbrace{\int_{\theta=0}^{2\pi} (R\hat{j})\sin\theta d\theta}_{=0} \right] \Rightarrow$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{qL\hat{k}}{8\pi^2\epsilon_0(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \left[\int_{\theta=0}^{2\pi} d\theta \right] = \frac{qL\hat{k}(2\pi)}{8\pi^2\epsilon_0(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow E(\vec{X}) = \frac{qL\hat{k}}{4\pi\epsilon_0(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}}$$

مثال) مطلوبست محاسبه میدان الکتریکی دیسکی به شعاع R و حاوی بار q (یکنواخت) در فاصله L از مرکز دیسک و واقع بر خط عمود بر صفحه ی دیسک و گذرنده از مرکز آن.



$$\vec{E}(\vec{X}) = \int d\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

$$\begin{aligned} \vec{X} &= L\hat{k} \quad , \quad \vec{X}' = \rho(\cos\theta\hat{i} + \sin\theta\hat{j}) \quad , \quad d\vec{X}' = d\rho \\ |\vec{X}'| &= \rho \quad , \quad |ds| = \rho d\theta d\rho \quad , \quad |\vec{X} - \vec{X}'| = \sqrt{\rho^2 + L^2} \\ dq(\vec{X}') &= \sigma |ds| = \frac{q}{\pi R^2} (\rho d\theta d\rho) \end{aligned}$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{q}{\pi R^2} (\rho d\theta d\rho) \frac{(L\hat{k} - \rho(\cos\theta\hat{i} + \sin\theta\hat{j}))}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{q}{4\pi^2\epsilon_0 R^2} \left[\int_{\rho=0}^R \int_{\theta=0}^{2\pi} \frac{L\hat{k}\rho d\theta d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} - \int_{\rho=0}^R \int_{\theta=0}^{2\pi} \frac{(\rho\hat{i})\cos\theta\rho d\theta d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} - \int_{\rho=0}^R \int_{\theta=0}^{2\pi} \frac{(\rho\hat{j})\sin\theta\rho d\theta d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \right] \Rightarrow$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{q}{4\pi^2\epsilon_0 R^2} \left[(L\hat{k}) \left[\int_{\rho=0}^R \frac{\rho d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \right] \times \left[\int_{\theta=0}^{2\pi} d\theta \right] - \underbrace{(\hat{i}) \int_{\rho=0}^R \frac{\rho^2 d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \times \int_{\theta=0}^{2\pi} \cos\theta d\theta}_{=0} - \underbrace{(\hat{j}) \int_{\rho=0}^R \frac{\rho^2 d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \times \int_{\theta=0}^{2\pi} \sin\theta d\theta}_{=0} \right] \Rightarrow$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{q}{4\pi^2 \epsilon_0 R^2} \left[L \hat{k} \int_{\rho=0}^R \frac{\rho d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \int_{\theta=0}^{2\pi} d\theta \right] = \frac{qL\hat{k}(2\pi)}{4\pi^2 \epsilon_0 R^2} \int_{\rho=0}^R \frac{\rho d\rho}{(\rho^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}},$$

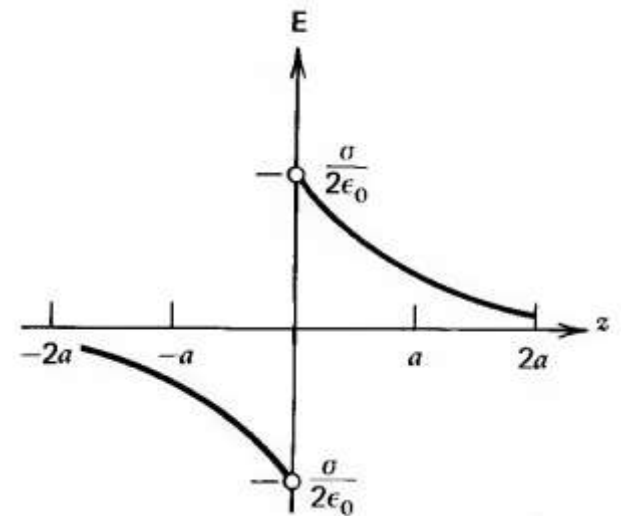
$$\boxed{[\rho^2 + L^2 = U^2 \Rightarrow \rho d\rho = U dU]}$$

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{X}) = \frac{qL\hat{k}(2\pi)}{4\pi^2 \epsilon_0 R^2} \int_{U_1}^{U_2} \frac{U dU}{(U^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{qL\hat{k}}{2\pi \epsilon_0 R^2} \int_{U_1}^{U_2} \frac{dU}{U^2} = \frac{qL\hat{k}}{2\pi \epsilon_0 R^2} \left(-\frac{1}{U}\right)_{U_1}^{U_2},$$

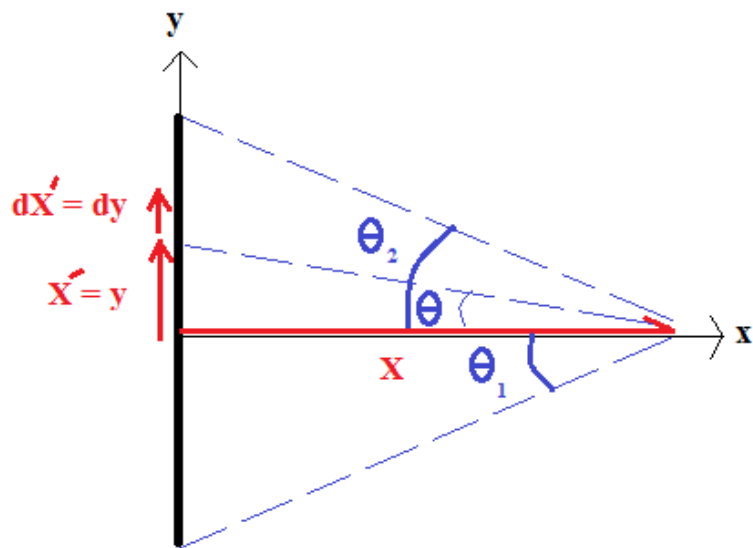
$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{X}) = \frac{qL\hat{k}}{2\pi \epsilon_0 R^2} \left(\frac{1}{U_1} - \frac{1}{U_2}\right) \quad \boxed{[U_1 = |L|, U_2 = \sqrt{R^2 + L^2}]}$$

$$\Rightarrow \vec{E}(\vec{X}) = \frac{qL\hat{k}}{2\pi \epsilon_0 R^2} \left[\frac{1}{|L|} - \frac{1}{\sqrt{R^2 + L^2}} \right] \xrightarrow{\sigma = \frac{q}{\pi R^2}}$$

$$\boxed{\vec{E}(\vec{X}) = \frac{\sigma \hat{k}}{2\epsilon_0} \left[1 - \frac{L}{\sqrt{R^2 + L^2}} \right]} \xrightarrow{\text{if : } R=a \text{ \& } z=L}$$



مثال (میله ای به طول L با چگالی خطی و یکنواخت λ باردار شده است مطلوبست محاسبه میدان الکتریکی ناشی از آن در فاصله a از مرکز میله و واقع بر روی خط عمود منصف میله



$$\vec{E}(\vec{X}) = \int d\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

$$\vec{X} = a\hat{i}, \quad \vec{X}' = y\hat{j}, \quad |\vec{X} - \vec{X}'| = \sqrt{a^2 + y^2}$$

$$|dL| = |d\vec{X}'| = |dy|,$$

$$dq(\vec{X}') = \lambda |dL| = \lambda |dy| = \lambda dy$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \int d\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\lambda dy (a\hat{i} - y\hat{j})}{(y^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \left[a\hat{i} \underbrace{\int_{-\frac{\ell}{2}}^{\frac{\ell}{2}} \frac{dy}{(y^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}}}_{=I_1} - \hat{j} \underbrace{\int_{-\frac{\ell}{2}}^{\frac{\ell}{2}} \frac{y dy}{(y^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}}}_{=I_2} \right]$$

$$I_1 : \int_{-\frac{\ell}{2}}^{\frac{\ell}{2}} \frac{dy}{(y^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{1}{a^3} \int_{-\frac{\ell}{2}}^{\frac{\ell}{2}} \frac{dy}{\left(\left(\frac{y}{a}\right)^2 + 1\right)^{\frac{3}{2}}}, \quad \left[\frac{y}{a} = \tan\theta \rightarrow \frac{dy}{a} = (1 + \tan^2\theta) d\theta \rightarrow dy = \frac{a d\theta}{\cos^2\theta} \right]$$

$$\Rightarrow I_1 : \frac{1}{a^3} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{a d\theta}{\cos^2\theta} = \frac{1}{a^2} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \cos\theta d\theta = \frac{1}{a^2} [\sin\theta_2 - \sin\theta_1]$$

$$\left[\sin\theta_1 = \frac{\frac{-\ell}{2}}{\sqrt{\left(\frac{-\ell}{2}\right)^2 + a^2}} = \frac{-\ell}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}}, \quad \sin\theta_2 = \frac{\frac{\ell}{2}}{\sqrt{\left(\frac{\ell}{2}\right)^2 + a^2}} = \frac{\ell}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}} \right]$$

$$\Rightarrow I_1 : \frac{1}{a^2} [\sin\theta_2 - \sin\theta_1] = \frac{1}{a^2} \left\{ \frac{\ell}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}} + \frac{\ell}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}} \right\} = \frac{2\ell}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}} \cdot \frac{1}{a^2}$$

$$I_2 : \int_{\frac{-\ell}{2}}^{\frac{\ell}{2}} \frac{y dy}{(y^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}}, \quad [y^2 + a^2 = u^2 \Rightarrow y dy = u du]$$

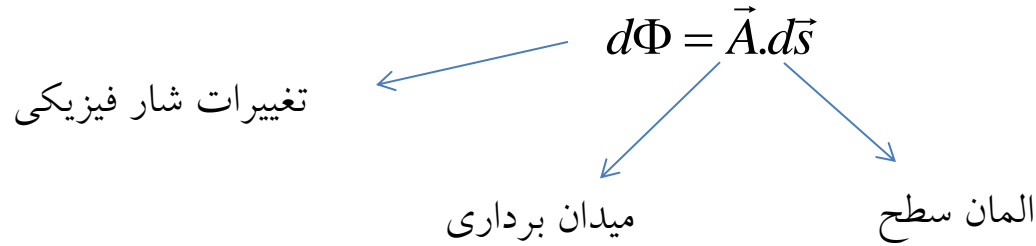
$$\Rightarrow I_2 : \int_{u_1}^{u_2} \frac{u du}{(u^2)^{\frac{3}{2}}} = \int_{u_1}^{u_2} u^{-2} du = -\left[\frac{1}{u} \right]_{u_1}^{u_2}$$

$$u = \pm \sqrt{a^2 + y^2} = \begin{cases} u_1 = \sqrt{a^2 + \left(\frac{-\ell}{2}\right)^2} = \frac{\pm \sqrt{\ell^2 + 4a^2}}{2} = \frac{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}}{2} \\ u_2 = \sqrt{a^2 + \left(\frac{\ell}{2}\right)^2} = \frac{\pm \sqrt{\ell^2 + 4a^2}}{2} = \frac{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}}{2} \end{cases}$$

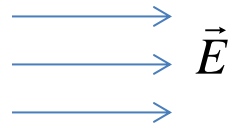
$$\Rightarrow I_2 : \frac{2}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}} - \frac{2}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}} = 0$$

$$\vec{E}(\vec{X}) = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \left[a \hat{i} \left[\frac{2\ell}{\sqrt{\ell^2 + 4a^2}} \cdot \frac{1}{a^2} \right] - \hat{j}[0] \right] = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 \sqrt{\ell^2 + 4a^2}} \left[\frac{2\ell}{a} \hat{i} \right]$$

تعبیر شار فیزیکی:

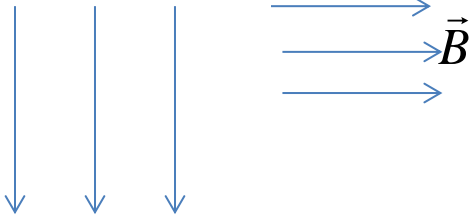


شار فیزیکی: اگر یک میدان برداری \vec{A} از سطح \vec{S} عبور نماید شار فیزیکی اندازه $\vec{A} \cdot \vec{S}$ در روی سطح ایجاد می نماید.



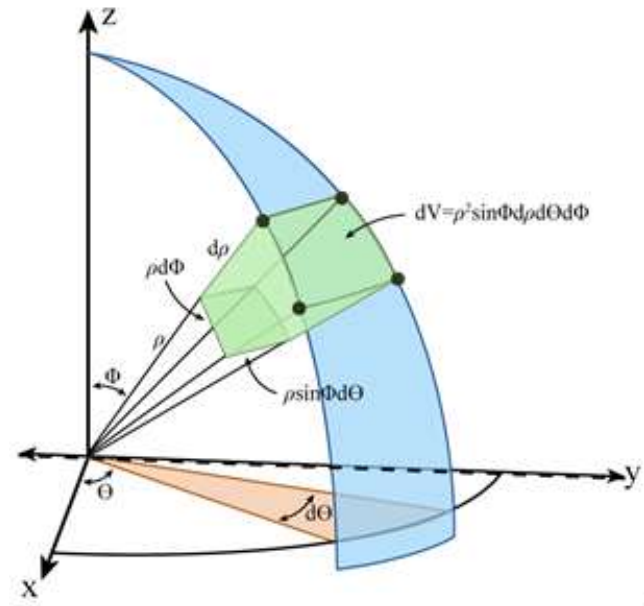
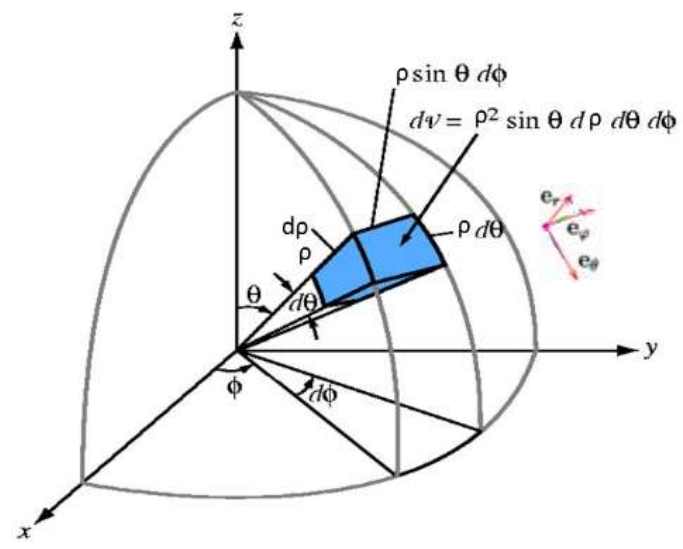
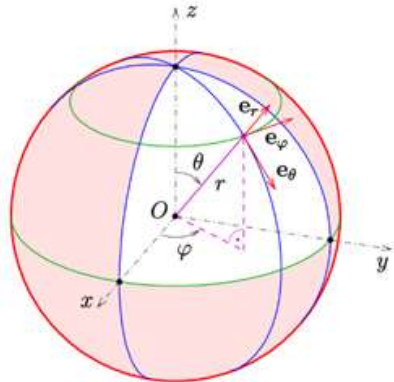
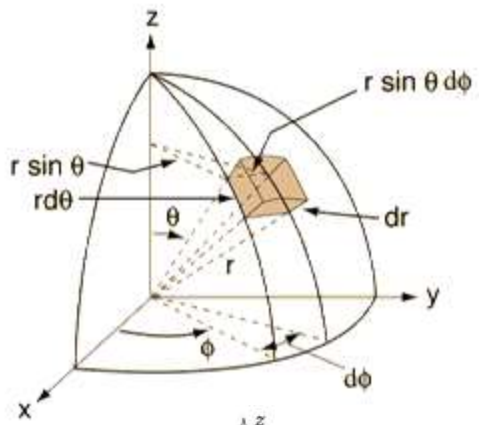
→ $\vec{\Phi}_E = \int d\Phi_{\vec{E}} = \int \vec{E} \cdot d\vec{s}$

روی سطح S



\vec{G}

$0 < r < \infty$, $0 < \theta < \pi$, $0 < \varphi < 2\pi$ (r, θ, φ) دستگاه مختصات کروی



$$\left. \begin{aligned} |d\vec{L}| &= dr, r \sin \theta d\varphi \text{ or } r d\theta \\ |d\vec{S}| &= r d\theta dr, r \sin \theta d\varphi dr \text{ or } r^2 \sin \theta d\theta d\varphi \\ |dV| &= r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\left\{ \begin{aligned} dq &= \lambda dr, \lambda r \sin \theta d\varphi \text{ or } \lambda r d\theta \\ dq &= \sigma r d\theta dr, \sigma r \sin \theta d\varphi dr \text{ or } \sigma r^2 \sin \theta d\theta d\varphi \\ dV &= \rho r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi \end{aligned} \right.$$

$$d\vec{L} = dr \hat{r}, r \sin \theta d\varphi \hat{\varphi} \text{ or } r d\theta \hat{\theta}$$

$$dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi$$

$$\left\{ \begin{aligned} d\vec{S}_{\text{left}} &= r d\theta dr (-\hat{\varphi}), \quad d\vec{S}_{\text{right}} = r d\theta dr (\hat{\varphi}) \\ d\vec{S}_{\text{down}} &= r \sin \theta d\varphi dr (-\hat{\theta}), \quad d\vec{S}_{\text{up}} = r \sin \theta d\varphi dr (\hat{\theta}) \\ \vec{S}_{\text{back}} &= r^2 \sin \theta d\theta d\varphi (-\hat{r}), \quad d\vec{S}_{\text{front}} = r^2 \sin \theta d\theta d\varphi (\hat{r}) \end{aligned} \right.$$

شهر روز نصیریان

اگر در فضا توزیع بار نقطه ای، خطی، سطحی و حجمی موجود باشد برای محاسبه ی میدان ناشی از آن ها در نقطه ی \vec{X} داریم:

$$\vec{E}(\vec{X}) = \underbrace{\sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\vec{X} - \vec{X}'_i)}{|\vec{X} - \vec{X}'_i|^3}}_{\text{Point distribution}} + \underbrace{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\ell} \frac{\lambda d\ell(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}}_{\text{Linear distribution}} + \underbrace{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\sigma ds(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}}_{\text{Surface distribution}} + \underbrace{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho dv(\vec{X}')(\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}}_{\text{Volumetric distribution}}$$

مثال: چرا سطح کره ای با شعاع R ، $4\pi R^2$ است؟

$$S = \int_S ds = \iint_S r^2 \sin(\theta) d\theta d\phi \xrightarrow{r=R} S = R^2 \times \int_0^\pi \sin(\theta) d\theta \times \int_0^{2\pi} d\phi \Rightarrow$$

$$S = R^2 \times [-\cos(\theta)]_0^\pi \times [\phi]_0^{2\pi} = R^2 \times (2) \times (2\pi) \Rightarrow S = 4\pi R^2$$

مثال: چرا حجم کره با شعاع R ، $\frac{4}{3}\pi R^3$ است؟

$$V = \int_V dV = \iiint_V r^2 \sin(\theta) dr d\theta d\phi = \int_0^R r^2 dr \times \int_0^\pi \sin(\theta) d\theta \times \int_0^{2\pi} d\phi \Rightarrow$$

$$V = \left[\frac{r^3}{3} \right]_0^R \times [-\cos(\theta)]_0^\pi \times [\phi]_0^{2\pi} = \frac{R^3}{3} \times (2) \times (2\pi) \Rightarrow V = \frac{4}{3}\pi R^3$$

Example 3-7: Charge in a Sphere

A sphere of radius 2 cm contains a volume charge density ρ_v given by

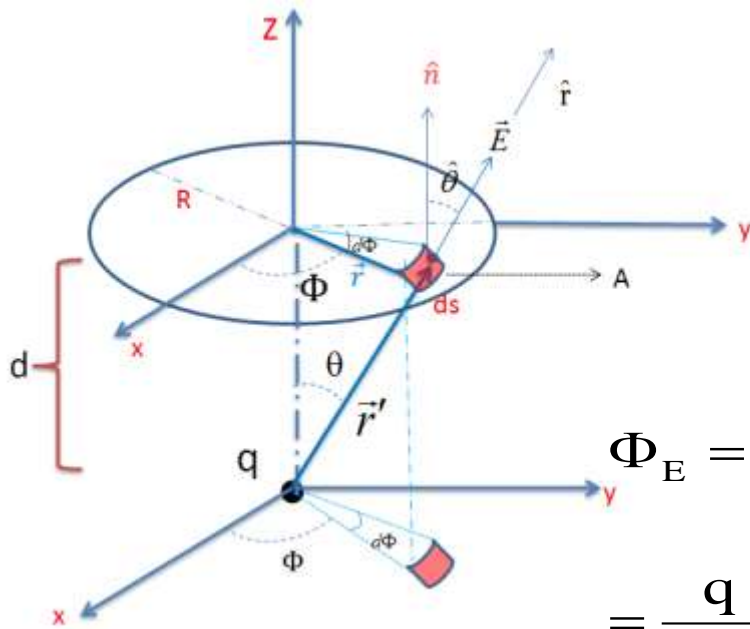
$$\rho_v = 4 \cos^2 \theta \quad (\text{C/m}^3).$$

Find the total charge Q contained in the sphere.

Solution:

$$\begin{aligned} Q &= \int_v \rho_v dV \\ &= \int_{\phi=0}^{2\pi} \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{R=0}^{2 \times 10^{-2}} (4 \cos^2 \theta) R^2 \sin \theta dR d\theta d\phi \\ &= 4 \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \left(\frac{R^3}{3} \right) \Big|_0^{2 \times 10^{-2}} \sin \theta \cos^2 \theta d\theta d\phi \\ &= \frac{32}{3} \times 10^{-6} \int_0^{2\pi} \left(-\frac{\cos^3 \theta}{3} \right) \Big|_0^{\pi} d\phi \\ &= \frac{64}{9} \times 10^{-6} \int_0^{2\pi} d\phi \\ &= \frac{128\pi}{9} \times 10^{-6} = 44.68 \quad (\mu\text{C}). \end{aligned}$$

مثال: مطلوب است محاسبه ی شار الکتریکی گذرنده از سطح دایره ای زیر



$$\vec{E}_A = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{|\vec{r}'|^2} \hat{r}' = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{(d^2 + r^2)} \hat{r}' \quad \text{در نقطه ی A}$$

$$d\vec{s} = r d\Phi dr \hat{n} \quad \text{بردار نرمال}$$

$$\Phi_E = \int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \iint_S \left[\left(\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{(d^2 + r^2)} \hat{r}' \right) \cdot (\hat{n} r d\Phi dr) \right]$$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_{\Phi=0}^{2\pi} \int_{r=0}^R \frac{1}{(d^2 + r^2)} r dr d\Phi (\hat{r}' \cdot \hat{n})$$

$$[\hat{r}' \cdot \hat{n} = |\hat{r}'| |\hat{n}| \cos \theta = \cos \theta = \frac{d}{\sqrt{d^2 + r^2}}]$$

$$\Rightarrow \Phi_{\hat{E}} = \frac{qd}{4\pi\epsilon_0} \int_{\Phi=0}^{2\pi} d\Phi \times \int_{r=0}^R \frac{1}{(d^2 + r^2)^{\frac{3}{2}}} r dr \Rightarrow \Phi_{\hat{E}} = \frac{2\pi qd}{4\pi\epsilon_0} \int_{r=0}^R \frac{r dr}{(d^2 + r^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$[r^2 + d^2 = u^2 \Rightarrow u du = r dr]$$

$$\Rightarrow \Phi_{\hat{E}} = \frac{qd}{2\epsilon_0} \left[-\frac{1}{u} \right] = \frac{qd}{2\epsilon_0} \left[-\frac{1}{\sqrt{d^2 + r^2}} \right]_0^R \Rightarrow \Phi_{\hat{E}} = \frac{qd}{2\epsilon_0} \left[\frac{1}{|d|} - \frac{1}{\sqrt{d^2 + R^2}} \right]$$

قانون گوس : بیان می دارد که شار کل عبوری شدت میدان الکتریکی از یک سطح بسته در فضا، برابر کل بار داخل

سطح تقسیم بر ϵ_0 است. داشتیم: $\int d\Phi_{\vec{E}} = \int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int \vec{E} \cdot (\hat{n} ds)$ حال داریم: $\vec{E} \cdot d\vec{s} = |\vec{E}| |\hat{n} \times |d\vec{s}| \hat{n} \times \cos \theta$

حال از طرفین انتگرال میگیریم (روی سطح بسته) و داریم: $\int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int (|\vec{E}| |\hat{n} \times |d\vec{s}| \hat{n} \times \cos \theta) ds$

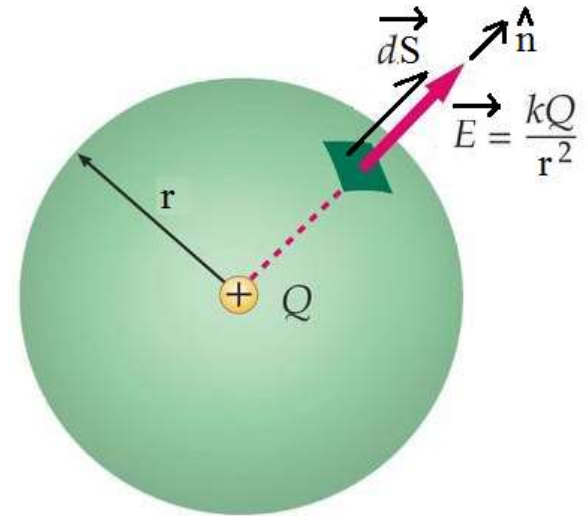
از طرفی می دانیم \vec{E} برای بار نقطه ای می شود: $\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{q}{|\vec{r}|^2}$

$$\int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_S \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{q}{|\vec{r}|^2} \underbrace{[|\hat{n}| \times |\hat{n}|] \cos \theta}_{1 \times 1 \times \cos(0)=1} ds \Rightarrow$$

$$\int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{4\pi\epsilon} \int_S \frac{ds}{|\vec{r}|^2} \Rightarrow \int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{4\pi\epsilon} \iint_S \frac{r^2 \sin \theta d\theta d\phi}{|r|^2} \Rightarrow$$

$$\int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{4\pi\epsilon} \underbrace{\left(\int_0^\pi \sin \theta d\theta \right)}_{=2} \underbrace{\left(\int_0^{2\pi} d\phi \right)}_{2\pi} \Rightarrow$$

$$\int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{4\pi\epsilon} (4\pi) \Rightarrow \boxed{\int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{\epsilon}}$$



$$\boxed{\int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{\epsilon} \quad \text{or} \quad \int_S \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{\epsilon} \int dq}$$

مثال) صفحه ای تخت و نامحدود داریم که با چگالی سطحی (δ) باردار شده است مطلوب است محاسبه ی میدان الکتریکی این صفحه در نقاط خارج از صفحه

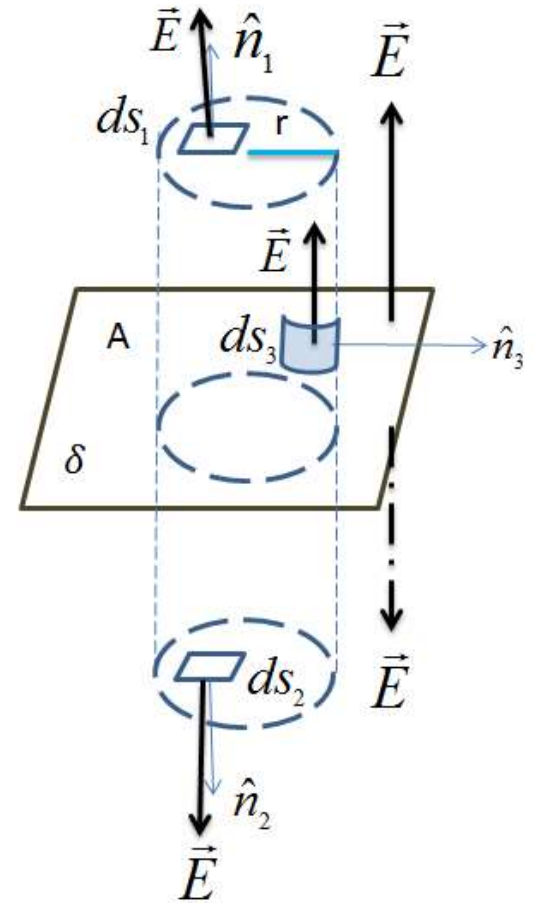
$$\int_{s_1} \vec{E} \cdot d\vec{s}_1 + \int_{s_2} \vec{E} \cdot d\vec{s}_2 + \int_{s_3} \vec{E} \cdot d\vec{s}_3 = \frac{q}{\epsilon}$$

$$\int_{s_1} |\vec{E}| |\hat{n}_1| \cdot |ds_1| |\hat{n}_1| \cos 0 + \int_{s_2} |\vec{E}| |\hat{n}_2| \cdot |ds_2| |\hat{n}_2| \cos 0 +$$

$$\underbrace{\int_{s_3} |\vec{E}| |\hat{n}_1| \cdot |ds_3| |\hat{n}_3| \cos 90}_{=0} = \frac{\delta A}{\epsilon}$$

$$\underbrace{E \int_{s_1} ds_1}_{=A} + \underbrace{E \int_{s_2} ds_2}_{=A} = \frac{\delta A}{\epsilon} \Rightarrow$$

$$EA + EA = \frac{\delta A}{\epsilon} \Rightarrow E = \frac{\delta}{2\epsilon}$$



مثال (میله ای استوانه ای با چگالی خطی λ و به طول l داریم مطلوب است محاسبه ی میدان الکتریکی نقاط خارج از لوله:

$$\int_s \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{\epsilon_0} = \frac{\lambda l}{\epsilon_0} \Rightarrow$$

$$\int_{s_1} E \hat{n}_3 \cdot \hat{n}_1 ds_1 + \int_{s_2} E \hat{n}_3 \cdot \hat{n}_2 ds_2 +$$

$= 0 \qquad \qquad \qquad = 0$

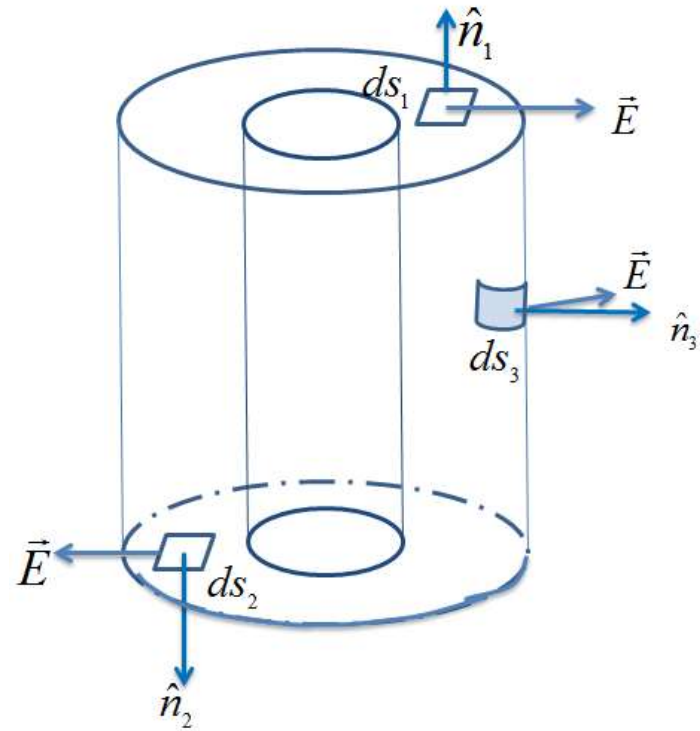
$$\int_{s_3} E \hat{n}_3 \cdot \hat{n}_3 ds_3 = \frac{\lambda l}{\epsilon_0} \Rightarrow$$

$= 1$

$$\Rightarrow \int_{s_3} E ds_3 = \frac{\lambda l}{\epsilon_0} \Rightarrow E \int_{s_3} ds_3 = \frac{\lambda l}{\epsilon_0}$$

$= 2\pi r l$

$$\Rightarrow E(2\pi r l) = \frac{\lambda l}{\epsilon_0} \Rightarrow E = \frac{\lambda}{2\pi \epsilon_0 r}$$



مثال (کره ای تو پر با شعاع R و چگالی ρ داریم. مطلوب است محاسبه میدان این توزیع بار در نقاط خارج و داخل کره.

$$(1): r > R \rightarrow \int_{S_1} \vec{E} \cdot d\vec{s}_1 = \frac{q}{\epsilon_0} = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi R^3}{\epsilon_0}$$

$$\Rightarrow \int_{S_1} |\vec{E}| (\hat{n}_1) \cdot (\hat{n}_1) ds_1 = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi R^3}{\epsilon_0}$$

$= 1 \times 1 \times \cos(0) = 1$

$$\Rightarrow E \int_{S_1} ds_1 = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi R^3}{\epsilon_0} \Rightarrow E(4\pi r^2) = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi R^3}{\epsilon_0} \Rightarrow$$

$= S_1 = 4\pi r^2$

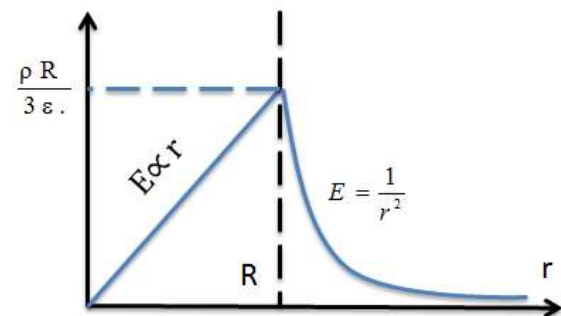
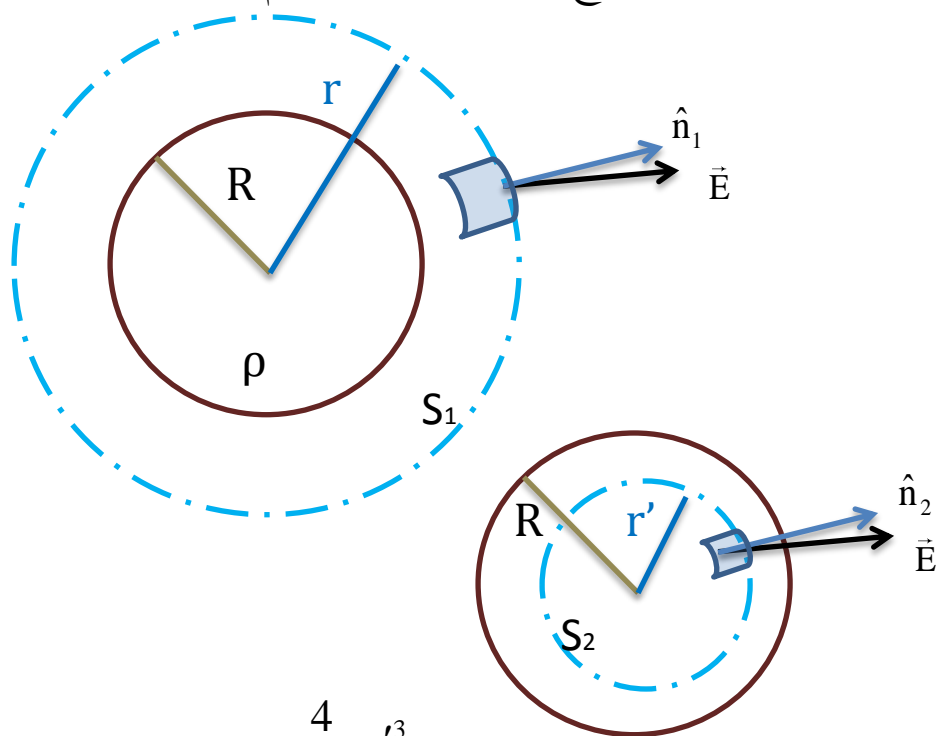
$$\vec{E} = \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2} ; r > R$$

$$(2): r \leq R \rightarrow \int_{S_2} \vec{E} \cdot d\vec{s}_2 = \frac{q'}{\epsilon_0} = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi r'^3}{\epsilon_0} \Rightarrow \int_{S_2} |\vec{E}| (\hat{n}_2) \cdot (\hat{n}_2) ds_2 = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi r'^3}{\epsilon_0}$$

$= 1$

$$\Rightarrow E \int_{S_2} ds_2 = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi r'^3}{\epsilon_0} \Rightarrow E(4\pi r'^2) = \frac{\rho \frac{4}{3} \pi r'^3}{\epsilon_0} \Rightarrow E = \frac{\rho r'}{3\epsilon_0} ; r' \leq R$$

$= S_2 = 4\pi r'^2$

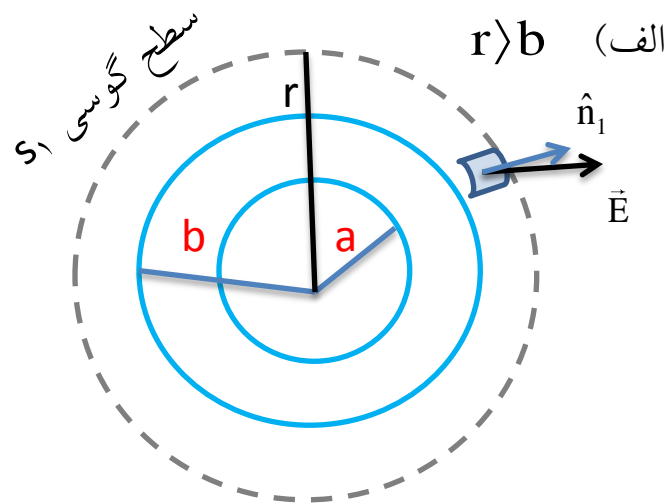


مثال: لایه ای کروی با شعاع داخلی a و شعاع خارجی b داریم. محاسبه میدان الکتریکی در نقاط $r < a$ و $a \leq r \leq b$ و به شرط آنکه لایه با چگالی یکنواخت ρ بار دار شده باشد.

$$\int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{\epsilon} = \frac{\rho \left(\frac{4}{3} \pi b^3 - \frac{4}{3} \pi a^3 \right)}{\epsilon}$$

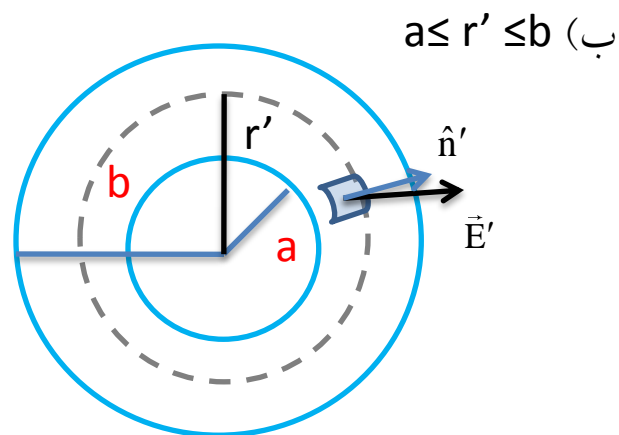
$$\int |\vec{E}| \underbrace{|\hat{n}_1| \cdot |\hat{n}_1|}_{=1} |d\vec{s}_1| = \frac{4}{3} \frac{\rho \pi}{\epsilon} (b^3 - a^3)$$

$$E \int ds_1 = \frac{4}{3\epsilon} \rho \pi (b^3 - a^3) \Rightarrow E = \frac{\rho (b^3 - a^3)}{3\epsilon} \times \frac{1}{r^2} ; r > b$$

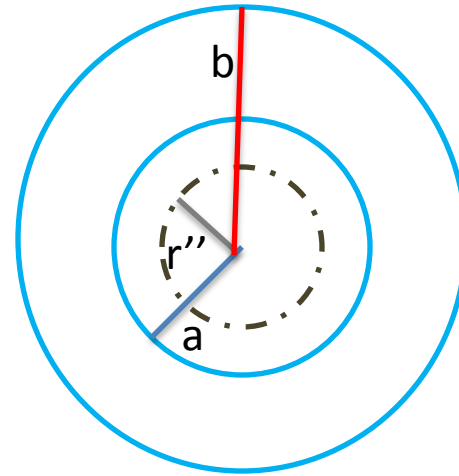


$$\int \vec{E}' \cdot d\vec{s}' = \frac{q'}{\epsilon} \Rightarrow \int |\vec{E}'| \cdot |\hat{n}'| |d\vec{s}'| \cos 0 = \frac{\rho \left(\frac{4}{3} \pi r'^3 - \frac{4}{3} \pi a^3 \right)}{\epsilon}$$

$$E' \int d\vec{s}' = \frac{q'}{\epsilon} = \frac{4\pi\rho}{3\epsilon} (r'^3 - a^3) \Rightarrow \vec{E}' = \frac{\rho}{3\epsilon} \frac{(r'^3 - a^3)}{r'^2} ; a \leq r' \leq b$$



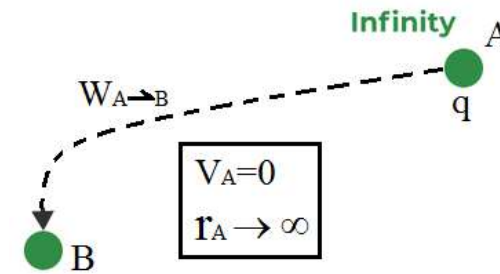
$$\int \vec{E}'' \cdot d\vec{s}'' = \frac{q''}{\epsilon} = 0 \Rightarrow E'' = 0 ; r'' < a$$



$r < a$ (ج)

فصل چهارم: پتانسیل الکتریکی

بنابر تعریف پتانسیل الکتریکی عبارتست از تقسیم کار لازم برای جابجایی q از نقطه A به B بر مقدار بار q نوشته می شود.
 نکته: جابجایی بار به آهستگی صورت می پذیرد به نحوی که بار هیچ شتابی را احساس نمی کند. به طور معمول پتانسیل نقطه ای ابتدا (A) را صفر فرض می کنید یا فرض می کنیم که نقطه A پتانسیل ∞ در ∞ قرار دارد. از مکانیک می دانیم که:

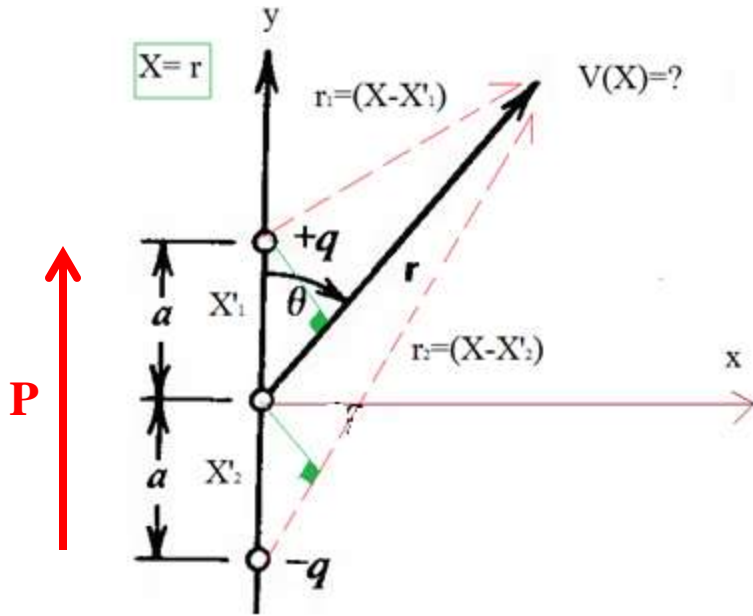
$$\left. \begin{aligned} V_{AB} = V_B - V_A = \frac{W_{AB}}{q} \\ W_{AB} = \int \vec{F} \cdot d\vec{x} = \int q\vec{E} \cdot d\vec{x} = q \int \vec{E} \cdot d\vec{x} \end{aligned} \right\} \Rightarrow V_{AB} = V_B - V_A = \frac{W_{AB}}{q} = \int \vec{E} \cdot d\vec{x}$$


$$\vec{E}[\vec{X}(x,y,z)] = -\frac{d}{dx} \left\{ \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}'(x',y',z'))}{|\vec{X}(x,y,z) - \vec{X}'(x',y',z')|} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{aligned} \vec{E}(\vec{X}) &= -\frac{dV(\vec{X})}{dx} \\ V(\vec{X}) &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|} \\ -\int \vec{E}(\vec{X}) dx &= V(\vec{X}) \end{aligned} \right.$$

اگر در فضا توزیع بار نقطه ای، خطی، سطحی و حجمی موجود باشد، پتانسیل الکتریکی ناشی از آن ها در نقطه \vec{X} :

$$V(\vec{X}) = \underbrace{\sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|\vec{X} - \vec{X}'_i|}}_{\text{Point distribution}} + \underbrace{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\ell} \frac{\lambda d\ell(\vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|}}_{\text{Linear distribution}} + \underbrace{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\sigma ds(\vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|}}_{\text{Surface distribution}} + \underbrace{\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\rho dv(\vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|}}_{\text{Volumetric distribution}}$$

مثال: مطلوب است محاسبه ی پتانسیل الکتریکی یک دو قطبی الکتریکی با فاصله ی بارهای 2a در نقطه ی مشخص از فضا با شرط آن که $a < r$ باشد.



$$V(\vec{X}) = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|\vec{X} - \vec{X}'_i|} \Rightarrow$$

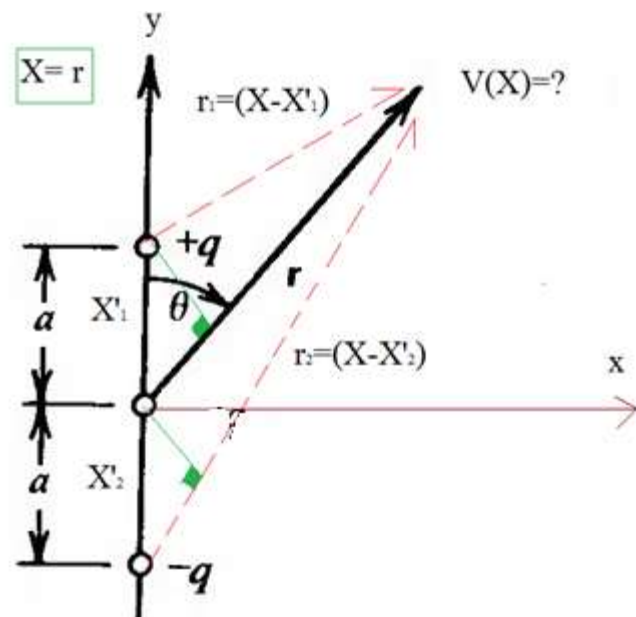
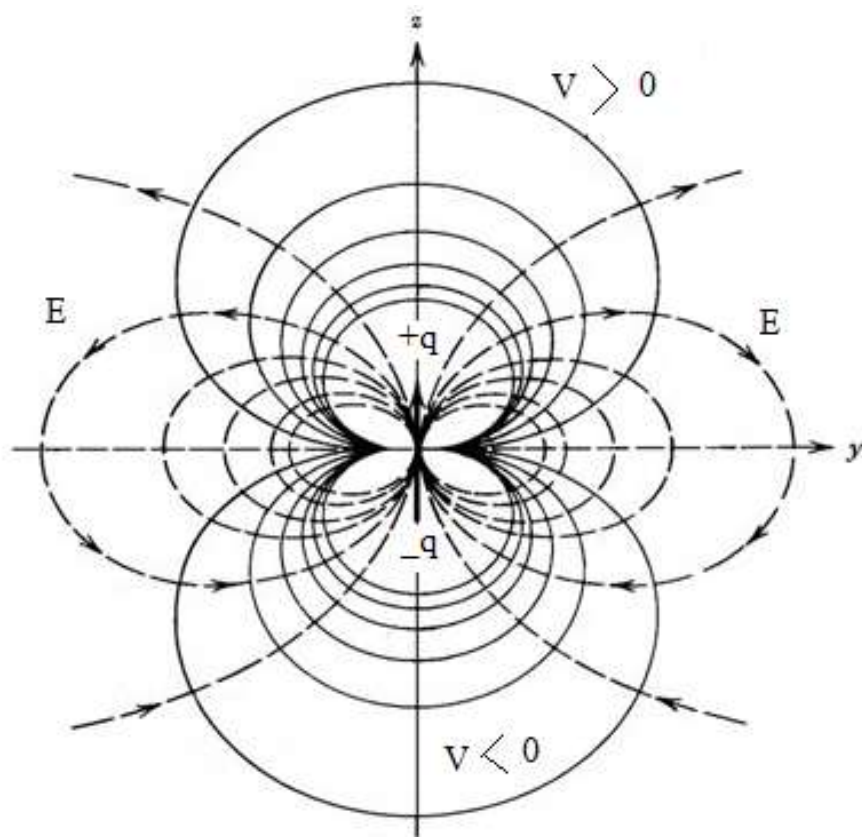
$$V(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1}{|\vec{X} - \vec{X}'_1|} + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_2}{|\vec{X} - \vec{X}'_2|} \Rightarrow$$

$$V(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{q}{r_1} - \frac{q}{r_2} \right] = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2} \right] (*)$$

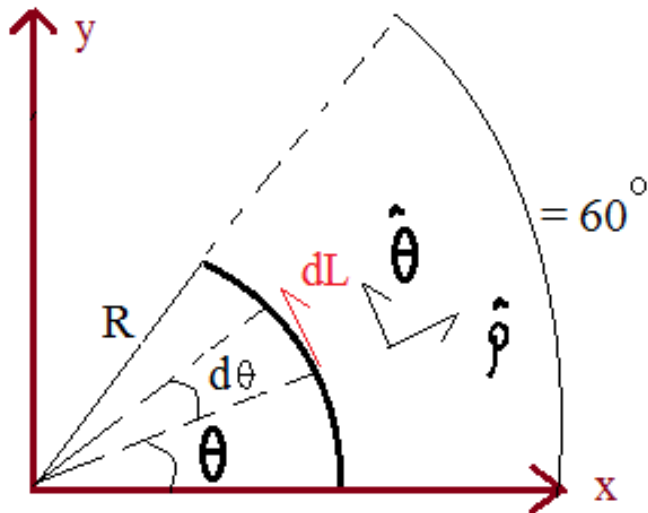
$$\left[\begin{array}{l} \vec{r}_1 = \vec{r} - a \cos\theta \\ \vec{r}_2 = \vec{r} + a \cos\theta \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{l} r_2 - r_1 = 2a \cos\theta \\ r_1 r_2 = r^2 - a^2 \cos^2\theta \cong r^2 \end{array} \right] \xrightarrow{(*)} V(\vec{X}) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{2a \cos\theta}{r^2} \right] \Rightarrow$$

$$V(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{(2qa) \cos\theta}{r^2} \xrightarrow{P=2qa} V(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{P \cos\theta}{r^2} = \frac{P \cdot \hat{e}_r}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

شهر روز نصیریان گشتاور دو قطبی الکتریکی



مثال: مطلوب است محاسبه ی پتانسیل الکتریکی کمان زیر در مرکز کمان (کمان بطور یکنواخت با چگالی بار λ بار دار شده است).



$$V(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{dq(\vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\lambda d\ell(\vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|}$$

$$\vec{X} = 0, \quad \vec{X}' = R\hat{\rho}, \quad |\vec{X} - \vec{X}'| = R$$

$$dq(\vec{X}') = \lambda dL = \lambda R d\theta$$

$$\Rightarrow V(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\theta=0}^{\frac{\pi}{3}} \frac{\lambda R d\theta}{R} = \frac{\lambda(\frac{\pi}{3})}{4\pi\epsilon_0} \xrightarrow{\lambda = \frac{q}{R(\frac{\pi}{3})}} V(\vec{X}) = \frac{\frac{q}{R(\frac{\pi}{3})}(\frac{\pi}{3})}{4\pi\epsilon_0} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R}$$

مثال: دیسکی با چگالی سطحی یکنواخت σ داریم. مطلوب محاسبه پتانسیل الکتریکی آن در فاصله L از دیسک

واقع بر خط عمود بر مرکز دیسک:

$$\vec{X} = L\hat{k} \quad , \quad \vec{X}' = \rho\hat{\rho} \quad , \quad d\vec{X}' = d\rho$$

$$\vec{X}' = \rho \quad , \quad |ds'| = \rho d\theta d\rho \quad , \quad |\vec{X} - \vec{X}'| = \sqrt{\rho^2 + L^2}$$

$$dq(\vec{X}') = \sigma |ds'| = \sigma \rho d\theta d\rho$$

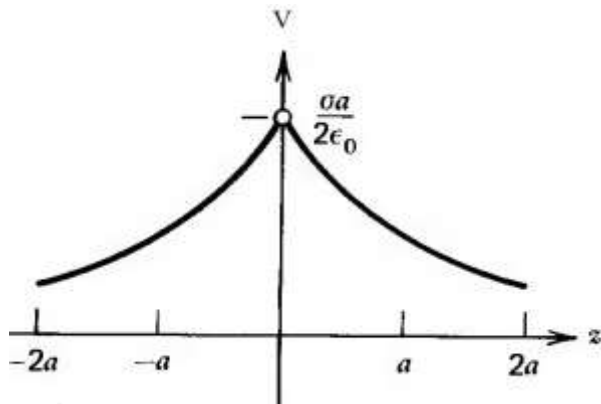
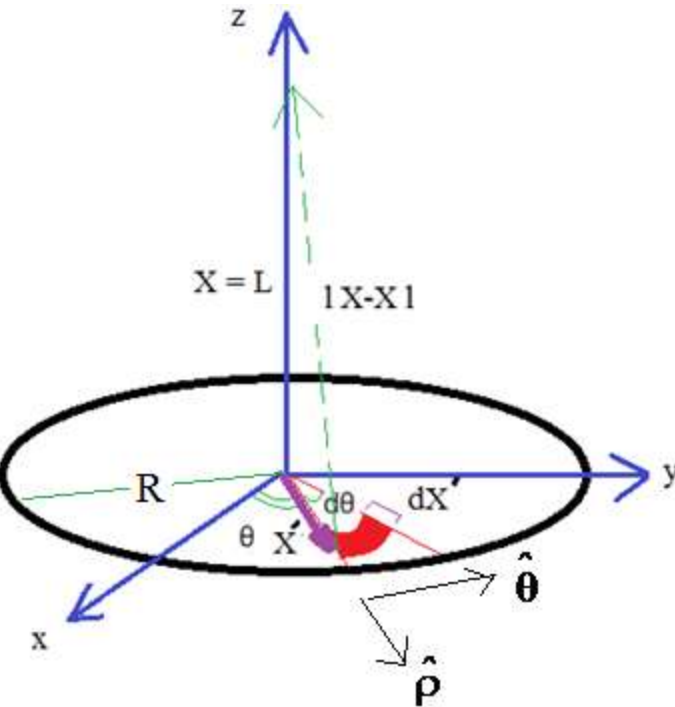
$$V(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{dq(\vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|} \Rightarrow V(\vec{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\sigma ds'}{|\vec{X} - \vec{X}'|} \Rightarrow$$

$$V(\vec{X}) = \frac{\sigma}{4\pi\epsilon_0} \iint \frac{\rho d\theta d\rho}{\sqrt{\rho^2 + L^2}} = \frac{\sigma}{4\pi\epsilon_0} \int_{\rho=0}^R \frac{\rho d\rho}{\sqrt{\rho^2 + L^2}} \int_{\theta=0}^{2\pi} d\theta \Rightarrow$$

$$V(\vec{X}) = \frac{\sigma(2\pi)}{4\pi\epsilon_0} \int_{\rho=0}^R \frac{\rho d\rho}{\sqrt{\rho^2 + L^2}} = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \left[\sqrt{\rho^2 + L^2} \right]_{\rho=0}^R \Rightarrow$$

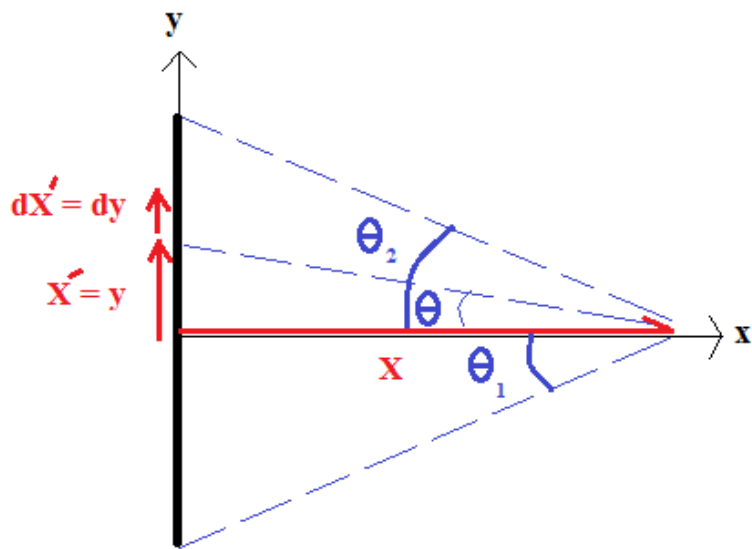
$$V(\vec{X}) = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \left[\sqrt{R^2 + L^2} - |L| \right]$$

$$\Rightarrow E_L = E_z = -\frac{\partial}{\partial L} V = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \left[1 - \frac{L}{\sqrt{R^2 + L^2}} \right]$$



شهر روز نصیریان

مثال (میله ای به طول L با چگالی خطی و یکنواخت λ باردار شده است مطلوبست محاسبه پتانسیل الکتریکی ناشی از آن در فاصله a از مرکز میله و واقع بر روی خط عمود منصف میله.



$$V(\bar{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{dq(\bar{X}')}{|\bar{X} - \bar{X}'|}$$

$$\bar{X} = a\hat{i}, \quad \bar{X}' = y\hat{j}, \quad |\bar{X} - \bar{X}'| = \sqrt{a^2 + y^2}$$

$$|dL| = |d\bar{X}'| = |dy|,$$

$$dq(\bar{X}') = \lambda |dL| = \lambda |dy| = \lambda dy$$

$$V(\bar{X}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\lambda dy}{[a^2 + y^2]^{\frac{1}{2}}} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 a} \int_{y=-\frac{\ell}{2}}^{\frac{\ell}{2}} \frac{dy}{\left[\left(\frac{y}{a}\right)^2 + 1\right]^{\frac{1}{2}}}; \left[\frac{y}{a} = \tan\theta \Rightarrow \frac{dy}{a} = \frac{d\theta}{\cos^2\theta} \Rightarrow dy = \frac{a d\theta}{\cos^2\theta} \right]$$

$$\Rightarrow V(\bar{X}) = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 a} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{a d\theta}{\cos^2\theta} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{d\theta}{\cos\theta}$$

$$\Rightarrow V(\bar{X}) = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{d\theta}{\cos\theta} \times \frac{\cos\theta}{\cos\theta} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{\cos\theta d\theta}{(1-\sin^2\theta)} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{\cos\theta d\theta}{(1-\sin\theta)(1+\sin\theta)}$$

$$\xrightarrow{[\sin\theta=u]} V(\bar{X}) = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \int_{\theta_1}^{\theta_2} \frac{du}{(1-u)(1+u)}$$

$$\left[\frac{1}{(1-u)(1+u)} = \frac{A}{(1+u)} + \frac{B}{(1-u)} \Rightarrow \begin{cases} A+B=1 \\ A-B=0 \end{cases} \Rightarrow A=B=\frac{1}{2} \right]$$

$$\Rightarrow V(\bar{X}) = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left[\int_{u_1}^{u_2} \frac{du}{(1+u)} + \int_{u_1}^{u_2} \frac{du}{(1-u)} \right] = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left[\ln(1+u) - \ln(1-u) \right]_{u_1=\sin\theta_1}^{u_2=\sin\theta_2}$$

$$\Rightarrow V(\bar{X}) = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left[\ln(1+\sin\theta) - \ln(1-\sin\theta) \right]_{\theta_1}^{\theta_2}$$

$$\Rightarrow V(\bar{X}) = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left\{ \ln(1+\sin\theta_2) - \ln(1-\sin\theta_2) \right\} - \left\{ \ln(1+\sin\theta_1) - \ln(1-\sin\theta_1) \right\}$$

$$\Rightarrow V(\bar{X}) = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left\{ \ln\left(\frac{1+\sin\theta_2}{1+\sin\theta_1}\right) - \ln\left(\frac{1-\sin\theta_2}{1-\sin\theta_1}\right) \right\}$$

$$\Rightarrow V(\bar{x}) = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left\{ \ln \left(\frac{1 + \sin\theta_2}{1 + \sin\theta_1} \right) - \ln \left(\frac{1 - \sin\theta_2}{1 - \sin\theta_1} \right) \right\} = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \operatorname{Ln} \left[\frac{1 + \sin\theta_2}{1 + \sin\theta_1} \frac{1 - \sin\theta_2}{1 - \sin\theta_1} \right] = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left\{ \ln \left[\frac{(1 + \sin\theta_2)(1 - \sin\theta_1)}{(1 + \sin\theta_1)(1 - \sin\theta_2)} \right] \right\}$$

$$\left[\sin\theta_1 = \frac{\frac{-\ell}{2}}{\sqrt{\left(\frac{-\ell}{2}\right)^2 + a^2}} = \frac{-\ell}{\sqrt{l^2 + 4a^2}}, \sin\theta_2 = \frac{\frac{\ell}{2}}{\sqrt{\left(\frac{\ell}{2}\right)^2 + a^2}} = \frac{\ell}{\sqrt{l^2 + 4a^2}} \Rightarrow \right]$$

$$\Rightarrow V(\bar{x}) = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left\{ \ln \left[\frac{\left(1 + \frac{\ell}{\sqrt{l^2 + 4a^2}}\right) \left(1 - \frac{-\ell}{\sqrt{l^2 + 4a^2}}\right)}{\left(1 + \frac{-\ell}{\sqrt{l^2 + 4a^2}}\right) \left(1 - \frac{\ell}{\sqrt{l^2 + 4a^2}}\right)} \right] \right\} = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left\{ \ln \left[\frac{(\sqrt{l^2 + 4a^2} + \ell)(\sqrt{l^2 + 4a^2} + \ell)}{(\sqrt{l^2 + 4a^2} - \ell)(\sqrt{l^2 + 4a^2} - \ell)} \right] \right\}$$

$$\Rightarrow V(\bar{x}) = \frac{\lambda}{8\pi\epsilon_0} \left\{ \ln \left[\frac{(\sqrt{l^2 + 4a^2} + \ell)^2}{(\sqrt{l^2 + 4a^2} - \ell)^2} \right] \right\} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \ln \left[\frac{(\sqrt{l^2 + 4a^2} + \ell)}{(\sqrt{l^2 + 4a^2} - \ell)} \right] \right\}$$

مثال (کره ای تو پر با شعاع R و چگالی ρ داریم. مطلوب است محاسبه پتانسیل الکتریکی این توزیع بار در نقاط خارج و داخل کره. قبلاً محاسبه کردیم که:

$$\vec{E}(r) = \begin{cases} \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2} & ; r > R \\ \frac{\rho r}{3\epsilon_0} & ; r \leq R \end{cases}$$

الف) محاسبه V در خارج کره:

$$\vec{E}(\vec{x}) = -\frac{dV(\vec{x})}{dx} \Rightarrow V(\vec{x}) = -\int_{\infty}^r \vec{E}(\vec{x}) d\vec{x} = -\int_{\infty}^r \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2} dr$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = -\frac{\rho R^3}{3\epsilon_0} \left[-\frac{1}{r} \right]_{\infty}^r \Rightarrow V(\vec{x}) = \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0} \frac{1}{r} ; r > R$$

الف) محاسبه V در داخل کره:

$$\vec{E}(\vec{x}) = -\frac{dV(\vec{x})}{dx} \Rightarrow V(\vec{x}) = -\int_{\infty}^R \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2} dr - \int_R^r \frac{\rho r}{3\epsilon_0} dr$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = -\frac{\rho R^3}{3\epsilon_0} \left[-\frac{1}{r} \right]_{\infty}^R - \frac{\rho}{3\epsilon_0} \int_R^r r dr = \frac{\rho R^2}{3\epsilon_0} - \frac{\rho}{6\epsilon_0} (r^2 - R^2)$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = \frac{\rho}{6\epsilon_0} (3R^2 - r^2) ; R > r$$

مثال: لایه ای کروی با شعاع داخلی a و شعاع خارجی b داریم مطلوب است محاسبه پتانسیل الکتریکی آن در نقاط $r < a$

و $a \leq r \leq b$ و $r > b$ به شرط آنکه لایه با چگالی یکنواخت ρ بار دار شده باشد.

قبلاً محاسبه شده است:

$$E(\vec{x}) = \begin{cases} \frac{\rho(b^3 - a^3)}{3\epsilon_0} \times \frac{1}{r^2} & ; r > b \\ \frac{\rho(r^3 - a^3)}{3\epsilon_0 r^2} & ; a \leq r \leq b \\ 0 & ; r < a \end{cases}$$

حال (الف) محاسبه ی پتانسیل برای نقاط خارج:

$$\vec{E}(\vec{x}) = -\frac{dV(\vec{x})}{dx} \Rightarrow V(\vec{x}) = -\int \vec{E}(\vec{x}) d\vec{x} = -\int_{\infty}^r \frac{\rho(b^3 - a^3)}{3\epsilon_0} \times \frac{1}{r^2} dr$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = -\frac{\rho(b^3 - a^3)}{3\epsilon_0} \left[-\frac{1}{r} \right]_{\infty}^r \Rightarrow V(\vec{x}) = \frac{\rho(b^3 - a^3)}{3\epsilon_0} \frac{1}{r} ; r > R$$

(ب) محاسبه ی پتانسیل برای نقاط بین a و b :

$$\vec{E}(\vec{x}) = -\frac{dV(\vec{x})}{dx} \Rightarrow V(\vec{x}) = -\int \vec{E}(\vec{x}) d\vec{x} = -\int_{\infty}^b \frac{\rho(b^3-a^3)}{3\epsilon_0} \times \frac{1}{r^2} dr - \int_b^r \frac{\rho}{3\epsilon_0} \frac{(r^3-a^3)}{r^2} dr$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = \frac{\rho(b^3-a^3)}{3\epsilon_0} \frac{1}{b} - \frac{\rho}{3\epsilon_0} \int_b^r \frac{(r^3-a^3)}{r^2} dr = \frac{\rho(b^3-a^3)}{3\epsilon_0 b} - \frac{\rho}{3\epsilon_0} \left\{ \int_b^r r dr - \int_b^r \frac{a^3}{r^2} dr \right\}$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = \frac{\rho(b^3-a^3)}{3\epsilon_0 b} - \frac{\rho}{3\epsilon_0} \left\{ \left[\frac{1}{2} r^2 \right]_b^r + \left[\frac{a^3}{r} \right]_b^r \right\} = \frac{\rho}{3\epsilon_0} \left[\frac{3}{2} b^2 - \frac{a^3}{r} - \frac{r^2}{2} \right] ; a \leq r \leq b$$

(ج) محاسبه ی پتانسیل برای نقاط کوچکتر از a :

$$\vec{E}(\vec{x}) = -\frac{dV(\vec{x})}{dx} \Rightarrow V(\vec{x}) = -\int \vec{E}(\vec{x}) d\vec{x} = -\int_{\infty}^b \frac{\rho(b^3-a^3)}{3\epsilon_0} \times \frac{1}{r^2} dr - \int_b^a \frac{\rho}{3\epsilon_0} \frac{(r^3-a^3)}{r^2} dr - \int_a^0 0 dr$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = \frac{\rho(b^3-a^3)}{3\epsilon_0 b} - \frac{\rho}{3\epsilon_0} \left\{ \frac{a^2-b^2}{2} + \frac{a^3}{a} + \frac{a^3}{b} \right\} = \frac{\rho}{3\epsilon_0} \left[b^2 - \frac{a^3}{b} - \frac{a^2}{2} + \frac{b^2}{2} - a^2 + \frac{a^3}{b} \right]$$

$$\Rightarrow V(\vec{x}) = \frac{\rho}{3\epsilon_0} \left[\frac{3}{2} (b^2 - a^2) \right] ; r < a$$

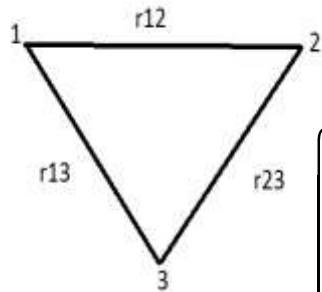
هادی ها در میدان الکتریکی ساکن:

تا کنون تنها میدان الکتریکی توزیع های بار ساکن در فضای آزاد یا هوا بررسی شد. اکنون رفتار میدان را در محیط های مادی بررسی می کنیم. بطور کلی ماده به سه دسته ی هادی ها، نیمه هادی ها و عایق ها (دی الکتریک ها) تقسیم می شوند.

هادی ها اجسامی هستند که بار الکتریکی در آن ها جابه جا می شود و این جابجایی بار موجب به وجود آمدن میدانی می گردد که قانون اصلی جایگزیده بودن بار ها در الکتروستاتیک را مخدوش می کند، بنابراین بار ها در رسانا ها خود را به گونه ای می آریند که میدان الکتریکی در داخل هادی ها صفر باشد و این نتیجه از رابطه ی $F=qE$ نیز منتج می شود. پس چنانچه بار خارجی به یک هادی اعمال شود آن ها میدانی در داخل هادی ایجاد می نمایند و این میدان موجب جابجایی بارها می شود و این امر آنقدر ادامه می یابد که بارها بر روی سطح هادی قرار می گیرند و چگالی بار در حجم هادی صفر می شود. توزیع بار در روی سطح هادی به شکل سطح بستگی دارد. اگر میدان الکتریکی در سطح هادی دارای مولفه ی مماسی باشد، آن یک نیروی مماسی ایجاد می نماید که نتیجه حرکت بارها در روی سطح هادی است که نتیجتاً تعادل بار موجود نخواهد بود. بنابراین تحت شرایط سکون، میدان الکتریکی روی سطح هادی و در همه جا عمود بر سطح هادی است. بعبارت دیگر در شرایط سکون سطح هادی یک سطح هم پتانسیل است.

انرژی پتانسیل الکتریکی:

اگر در تعادل توزیع بار لحظه ای یا پیوسته داشتیم برای انتقال بار q از مرجع پتانسیل (بی نهایت) در داخل توزیع بار می بایست کار انجام شود و مقدار این کار برابر بود با پتانسیل حاصل از مابقی بارها به جز بار q . حال اگر سه بار q_1 ، q_2 و q_3 داشته باشیم و بخواهیم این بارها را در نقاط مشخص شده در شکل زیر به ترتیب بیاوریم، می خواهیم ببینیم که انرژی پتانسیل الکتریکی ذخیره شده در سیستم چقدر است؟ برای انتقال بارها می بایست کار انجام شود و مقدار این کار به صورت انرژی پتانسیل در سیستم ذخیره می شود. حال انتقال بار q ها به مکانشان:



$$\left\{ \begin{array}{l} W_1 = q_1 \times V^{ext} = 0 \\ W_2 = q_2 \times V^{ext} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon r_{12}} \\ W_3 = q_3 \times V^{ext} = q_3 V_1^{ext} + q_3 V_2^{ext} \\ \rightarrow W_3 = \frac{q_3 q_1}{4\pi\epsilon r_{13}} + \frac{q_3 q_2}{4\pi\epsilon r_{23}} \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} W_t = W_1 + W_2 + W_3 \Rightarrow \\ W = \frac{q_3 q_1}{4\pi\epsilon r_{13}} + \frac{q_3 q_2}{4\pi\epsilon r_{23}} + \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon r_{21}} \end{array} \right.$$

$$W_t = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m \frac{q_i q_j}{4\pi\epsilon r_{ij}}$$

حال اگر n نقطه داشته باشیم و بخواهیم n بار را به آن مکانها منتقل نماییم، داریم:

این نوشتار اشکال دارد چون در دو حالت $j=2, i=1$ و نیز $j=1, i=2$ دو جمله $q_1 q_2$ در W حاصل می کنند پس نیاز به تصحیح ضروری است.

$$W_t = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m \frac{q_i q_j}{4\pi\epsilon r_{ij}} \Rightarrow W_t = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \left[\sum_{j=1}^m \frac{q_j}{4\pi\epsilon r_{ij}} \right] q_i \Rightarrow W_t = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n q_i V^{\text{ext}}$$

$= V^{\text{ext}}$ for q_i **Point distribution**

$$W_t = \frac{1}{2} \int_V V^{\text{ext}} \rho \, dv$$

Volumetric distribution

,

$$W_t = \frac{1}{2} \int_S V^{\text{ext}} \sigma \, ds$$

Surface distribution

,

$$W_t = \frac{1}{2} \int_S V^{\text{ext}} \lambda \, dl$$

Linear distribution

$$W_t = \frac{1}{2} \epsilon_0 \int_V |\vec{E}|^2 \, dv$$

مثال: مطلوبست محاسبه ی انرژی پتانسیل الکتریکی ذخیره شده در کره ی توپر که با چگالی حجمی ρ بار دار شده است.

قبلاً محاسبه شده است که پتانسیل این کره در داخل و خارج کره عبارتست از:

$$V(\vec{X}) = \begin{cases} \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0} r & ; r > R \\ \frac{\rho}{6\epsilon_0} (3R^2 - r^2) & ; R > r \end{cases}$$

حال محاسبه ی انرژی پتانسیل الکتریکی ذخیره شده در کره؟

روش اول:

$$W_t = \frac{1}{2} \int_V V^{\text{ext}} \rho \, dv \Rightarrow W = \frac{1}{2} \int_{r=0}^R \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\varphi=0}^{2\pi} \frac{\rho^2}{6\epsilon_0} (3R^2 - r^2) r^2 \, dr \, \sin\theta \, d\theta \, d\varphi$$

$$\Rightarrow W = \frac{\rho^2}{12\epsilon_0} \left[3R^2 \int_{r=0}^R r^2 \, dr - \int_{r=0}^R r^4 \, dr \right] \left[\int_{\theta=0}^{\pi} \sin\theta \, d\theta \right] \left[\int_{\varphi=0}^{2\pi} d\varphi \right]$$

$$\Rightarrow W = \frac{\rho^2}{12\epsilon_0} \left[3R^2 \left(\frac{1}{3} r^3 \right)_0^R - \left(\frac{1}{5} r^5 \right)_0^R \right] [2][2\pi] \Rightarrow W = \frac{4\pi\rho^2 R^5}{15\epsilon_0}$$

$$\vec{E}(r) = \begin{cases} \frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2} & ; r > R \\ \frac{\rho r}{3\epsilon_0} & ; r \leq R \end{cases} \rightarrow W_t = \frac{1}{2} \epsilon_0 \int_V E^2 dv \Rightarrow W_t = \frac{1}{2} \int_{r=0}^R \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\phi=0}^{2\pi} \left(\frac{\rho r}{3\epsilon_0} \right)^2 r^2 dr \sin\theta d\theta d\phi$$

$$+ \frac{1}{2} \int_{r=R}^{\infty} \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\phi=0}^{2\pi} \left(\frac{\rho R^3}{3\epsilon_0 r^2} \right)^2 r^2 dr \sin\theta d\theta d\phi$$

$$\Rightarrow W_t = \frac{\rho^2 \epsilon_0}{18 \epsilon_0^2} \left[\int_{r=0}^R r^4 dr \right] \left[\int_{\theta=0}^{\pi} \sin\theta d\theta \right] \left[\int_{\phi=0}^{2\pi} d\phi \right]$$

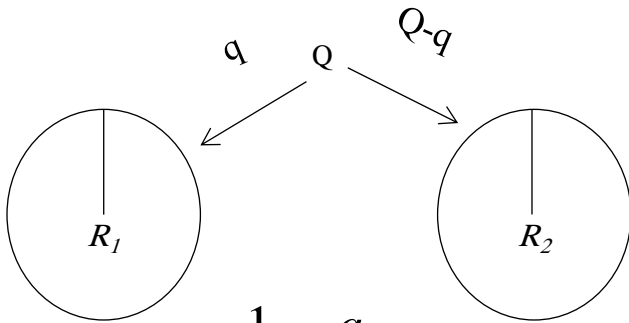
$$+ \frac{\rho^2 \epsilon_0 R^6}{18 \epsilon_0^2} \left[\int_{r=R}^{\infty} \frac{1}{r^2} dr \right] \left[\int_{\theta=0}^{\pi} \sin\theta d\theta \right] \left[\int_{\phi=0}^{2\pi} d\phi \right]$$

$$\Rightarrow W_t = \frac{4\pi \rho^2 \epsilon_0}{18 \epsilon_0^2} \left[\frac{1}{5} R^5 \right] + \frac{4\pi \rho^2 \epsilon_0 R^6}{18 \epsilon_0^2} \left[\frac{1}{R} \right] \Rightarrow$$

$$\Rightarrow W_t = \frac{4\pi \rho^2 R^5}{15 \epsilon_0}$$

مثال: دو کره رسانا با شعاع های R_1 و R_2 که در فاصله بسیار زیادی از هم قرار دارند، داریم. بار Q را چگونه بین آنها تقسیم کنیم به طوری که انرژی پتانسیل ذخیره شده در سیستم \min باشد.

برای یک کره ی باردار با شعاع R داریم:



$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} ; r > R$$

حال:

$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} ; r > R$$

$$W_1 = \frac{1}{2} \epsilon_0 \int |E_1|^2 dV = \frac{1}{2} \epsilon_0 \int_{r=0}^R \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\phi=0}^{2\pi} \left(\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \right)^2 r^2 dr \sin\theta d\theta d\phi$$

$$\Rightarrow W_1 = \frac{q^2 \epsilon_0}{32\pi^2 \epsilon_0^2} \left[\int_{r=R_1}^R \frac{dr}{r^2} \right] \left[\int_{\theta=0}^{\pi} \sin\theta d\theta \right] \left[\int_{\phi=0}^{2\pi} d\phi \right]$$

$$\Rightarrow W_1 = \frac{q^2 \epsilon_0}{32\pi^2 \epsilon_0^2} \left[\frac{1}{R_1} \right] [2][2\pi] \Rightarrow W_1 = \frac{q^2}{8\pi\epsilon_0 R_1} \xrightarrow{\text{and}} W_2 = \frac{(Q-q)^2}{8\pi\epsilon_0 R_2}$$

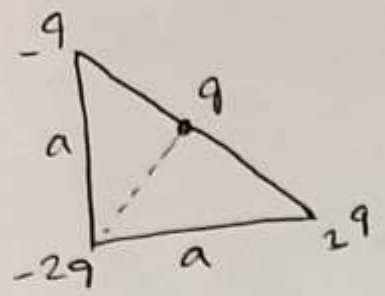
$$W_t = W_1 + W_2 = \frac{q^2}{8\pi\epsilon_0 R_1} + \frac{(Q-q)^2}{8\pi\epsilon_0 R_2} \xrightarrow{\text{for Min}} \frac{dW}{dq} = 0 \rightarrow \frac{2q}{8\pi\epsilon_0 R_1} + 2(-1) \frac{(Q-q)}{8\pi\epsilon_0 R_2} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{q}{R_1} + \frac{(-Q+q)}{R_2} = 0 \Rightarrow \boxed{q_1 = q = \frac{R_1 Q}{R_1 + R_2}} \quad \text{and} \quad \boxed{Q - q = q_2 = \frac{R_2 Q}{R_1 + R_2}}$$

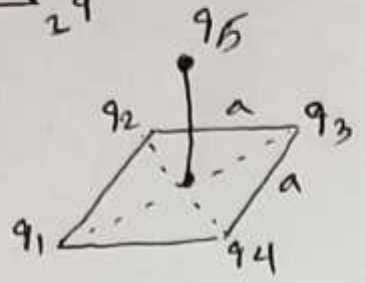
The surface potential of two sphere $\rightarrow V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} V_1 = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\frac{R_1 Q}{R_1 + R_2}}{R_1} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 (R_1 + R_2)} \\ V_2 = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\frac{R_2 Q}{R_1 + R_2}}{R_2} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 (R_1 + R_2)} \end{array} \right.$

$$\sigma = \frac{Q}{S} = \frac{Q}{4\pi r^2} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \sigma_1 = \frac{\frac{R_1 Q}{R_1 + R_2}}{4\pi R_1^2} = \frac{Q}{4\pi R_1 (R_1 + R_2)} \\ \sigma_2 = \frac{\frac{R_2 Q}{R_1 + R_2}}{4\pi R_2^2} = \frac{Q}{4\pi R_2 (R_1 + R_2)} \end{array} \right. \Rightarrow \frac{\sigma_1}{\sigma_2} = \frac{R_2}{R_1} \Rightarrow \sigma \propto \frac{1}{R}$$

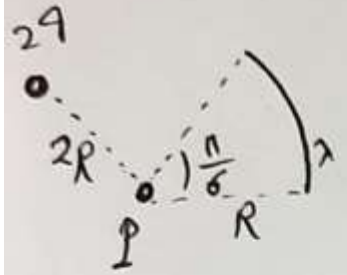
تعیین اول فیزیک ۲



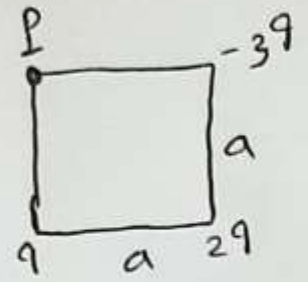
۱- مطلوبت جالبی نیروی وارد بر بار q در اصل رود:



۲- مطلوبت جالبی نیرو وارد بر بار q (نامی: بار) q می باشد:



۳- مطلوبت جالبی میدان الکتریکی و پتانسیل الکتریکی در نقطه P :

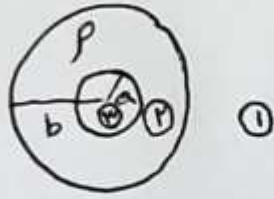


۴- مطلوبت جالبی میدان الکتریکی و پتانسیل الکتریکی در نقطه P :

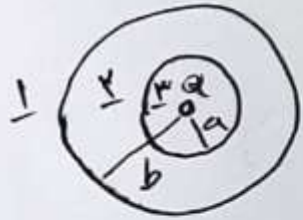
۵- مطلوبت جالبی میدان الکتریکی و پتانسیل الکتریکی در نقطه m :
(حاصل سطحی دست که است)



6- مصلوبت بی لبه ی عمده ۱ اکثریت در نواحی ۱ و ۲ و ۳ در فصل دوم و فصل
 نسل لایه ای نیروی با شعاع داخلی و خارجی به ترتیب a و b و شعاع کلی
 جسمی P است



7- مصلوبت بی لبه ی عمده ۱ اکثریت و بی نسل اکثریت در نواحی ۱ و ۲ و ۳
 در فصل دوم و فصل اول. پوله ی نیروی مانند مسئله ی کابنت (برو و بار) و تنها
 بار ۹ در مرکز پوله قرار دارد



8- پتانسیل اکثریت را در نقطه P در فصل دوم و فصل اول خطی حلقه ۱ است



9- انرژی پتانسیل اکثریت ذخیره شده در پوله ی نیروی متولد ک را با پوله

10- استوانه ر حلقه ای جسمی P را در مصلوبت بی لبه عمده ۱ اکثریت و
 بی نسل اکثریت در نواحی ۱ و ۲ و ۳ و ۴



فصل پنجم، خازن ها:

گفته شد: چنانچه یک هادی داشته باشیم و بار q را در آن قرار دهیم بارها در سطح هادی قرار می گیرند و در سطح هادی دو نقطه مجزا دارای اختلاف پتانسیل نمی باشند چرا که اگر آن دو نقطه اختلاف پتانسیل داشته باشند، آن موجب جابجایی بارها می شود و این برخلاف شروط الکتروستاتیک می باشد. به تجربه و با استفاده از قوانین میدان های کولن ثابت شده است که خارج قسمت بار روی سطح یک هادی بر اختلاف پتانسیل یک نقطه روی سطح هادی به مقدار بار بستگی ندارد و تنها وابسته به شکل هادی است که به آن ظرفیت هادی منفرد گویند.

$$C = \frac{Q}{\Delta v} \quad \text{ظرفیت هادی منفرد:}$$

$$\Rightarrow \frac{Q}{\Delta v} = \frac{Q}{v} = c \rightarrow \begin{cases} W = \frac{1}{2} \int \rho V(x) dv' = \frac{1}{2} V \int \rho dv' \\ W = \frac{1}{2} \int \sigma V(x) ds' = \frac{1}{2} V \int \sigma ds' \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} W = \frac{1}{2} QV, Q = CV \\ w = \frac{1}{2} QV = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} CV^2 \end{cases}$$

مثال : مطلوب است محاسبه ظرفیت و W در یک کره رسانا با بار Q :

$$V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{r} \xrightarrow{\text{on surface}} = V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{R} \xrightarrow{C = \frac{Q}{\Delta V}} C = 4\pi\epsilon_0 R$$

$$\left\{ W = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2} 4\pi\epsilon_0 R \times \left(\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{R} \right)^2 = \frac{Q^2}{8\pi\epsilon_0 R}, W = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 R}, W = \frac{1}{2} QV = \frac{1}{2} Q \times \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{R} = \frac{Q^2}{8\pi\epsilon_0 R} \right\}$$

ظرفیت دو هادی منفرد باردار: برای محاسبه بار Q را روی یکی، بار $-Q$ را روی دیگری می گذاریم و اختلاف پتانسیل بین سطوح دو هادی را در نقطه ای بین هادی ها محاسبه می کنیم، سپس با رابطه $Q=CV$ مقدار C محاسبه می شود.

$$\text{if : } Q_1 = Q_2 = Q \Rightarrow W = \frac{1}{2} Q_1 V_1 + \frac{1}{2} Q_2 V_2$$

$$\text{if : } Q_1 = -Q_2 = Q \Rightarrow W = \frac{1}{2} Q_1 V_1 + \frac{1}{2} Q_2 V_2 = \frac{1}{2} Q V_1 + \frac{1}{2} (-Q) V_2$$

$$\Rightarrow W = \frac{1}{2} Q (V_1 - V_2) = \frac{1}{2} Q \Delta V$$

مثال : مطلوب است محاسبه C و W در دو هادی مسطح با فاصله d :

$$E = \frac{\sigma}{\epsilon_0}, \quad \Delta V = V_2 - V_1 = -\int_{-}^{+} \vec{E} \cdot dL = \int_{+}^{-} \vec{E} \cdot dL$$

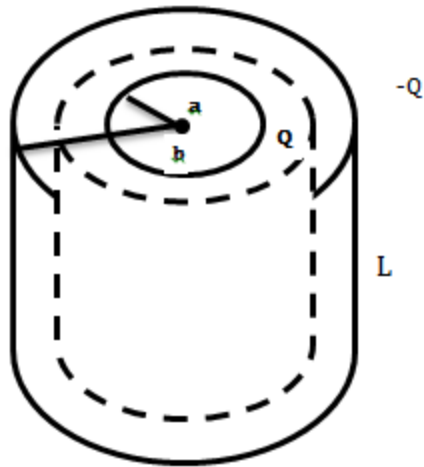
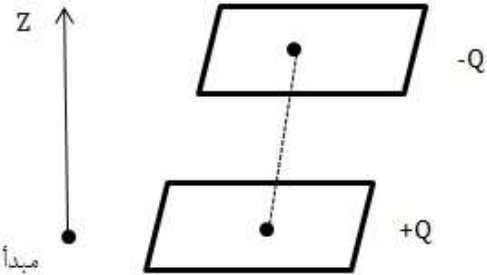
$$\Rightarrow \Delta V = \int_{+}^{-} \frac{\sigma}{\epsilon_0} \cdot dL = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \int_0^d dL = \frac{\sigma}{\epsilon_0} d$$

$$\Rightarrow C = \frac{Q}{\Delta V} = \frac{Q}{\frac{\sigma d}{\epsilon_0}} = \frac{\sigma A}{\sigma d} \rightarrow \boxed{C = \epsilon_0 \frac{A}{d}}$$

$$W = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{\epsilon_0 \frac{A}{d}} = \frac{1}{2} \frac{Q^2 d}{\epsilon_0 A}$$

مثال : خازنی استوانه ای با شعاع داخلی a ، شعاع خارجی b و طول L داریم.

مطلوب است محاسبه ظرفیت و انرژی پتانسیل ذخیره شده در خازن فوق.



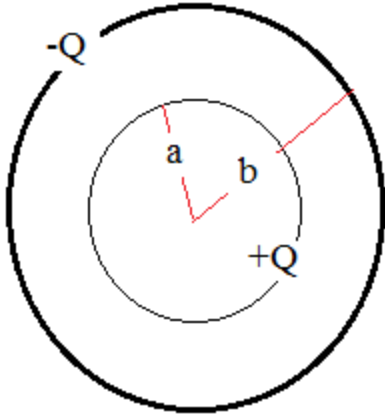
$$\int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{Q}{\epsilon_0} \Rightarrow \int_{\text{Lateral surface}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{Q}{\epsilon_0} \rightarrow E \int ds = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

$$\rightarrow E(2\pi rL) = \frac{Q}{\epsilon_0} \rightarrow E = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0 rL}; a \leq r \leq b$$

$$\Delta V = V_2 - V_1 = -\int_{-}^{+} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{+}^{-} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_a^b \frac{Q}{2\pi\epsilon_0 r L} dr = \left[\frac{Q}{2\pi\epsilon_0 L} \ln r \right]_a^b = \frac{Q}{2\pi\epsilon_0 L} \ln \frac{b}{a} \xrightarrow{Q=C\Delta V}$$

$$C = \frac{2\pi\epsilon_0 L}{\ln \frac{b}{a}} \quad ; \quad W = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{\frac{2\pi\epsilon_0 L}{\ln \frac{b}{a}}} = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{2\pi\epsilon_0 L} \ln \frac{b}{a}$$

مثال : خازنی کروی با شعاع خارجی b و شعاع داخلی a داریم. مطلوب است محاسبه ظرفیت و W خازن فوق.



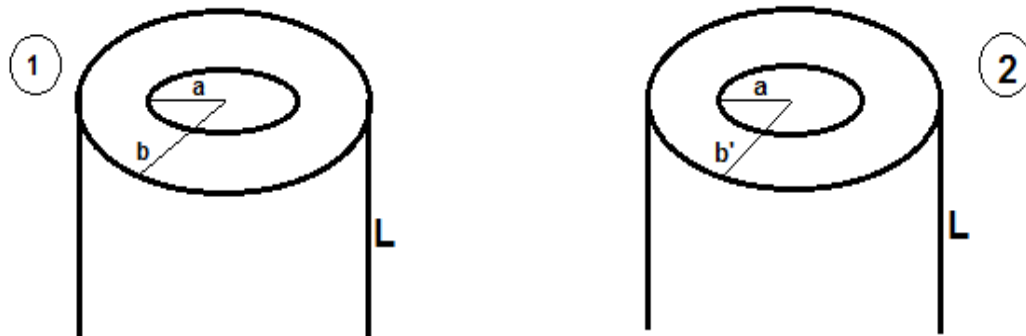
$$\int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{Q}{\epsilon_0} \Rightarrow E \int ds = \frac{Q}{\epsilon_0} \Rightarrow E(4\pi r^2) = \frac{Q}{\epsilon_0} \rightarrow E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \quad ; a \leq r \leq b$$

$$\Delta V = V_2 - V_1 = -\int_{-}^{+} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_{+}^{-} \vec{E} \cdot d\vec{r} = \int_a^b \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \left[\frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(-\frac{1}{r}\right) \right]_a^b$$

$$\Delta V = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{b-a}{ab} \right) \xrightarrow{Q=C\Delta V}$$

$$C = \frac{4\pi\epsilon_0 ab}{b-a} \quad ; \quad W = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{\frac{4\pi\epsilon_0 ab}{b-a}} = \frac{1}{2} \frac{Q^2 (b-a)}{4\pi\epsilon_0 ab}$$

مثال : خازنی استوانه ای با شعاع داخلی a و شعاع خارجی b داریم و طول خازن L می باشد. مطلوب است محاسبه انرژی پتانسیل ذخیره شده در خازن اول باشد.

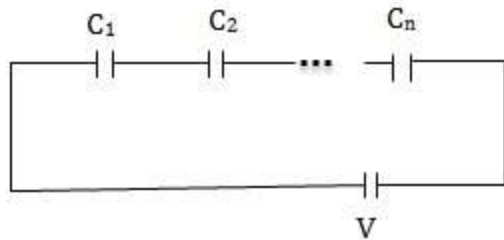


قبلاً ظرفیت و انرژی پتانسیل ذخیره شده در خازن استوانه ای با دو استوانه ای هم محور بصورت زیر بدست آمده:

$$\left\{ C_1 = \frac{2\pi\epsilon_0 L}{\ln \frac{b}{a}} \quad ; \quad W_1 = \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 L} \ln \frac{b}{a} \right\} \Rightarrow \left\{ C_2 = \frac{2\pi\epsilon_0 L}{\ln \frac{b'}{a}} \quad ; \quad W_2 = \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 L} \ln \frac{b'}{a} \right\} \Rightarrow$$

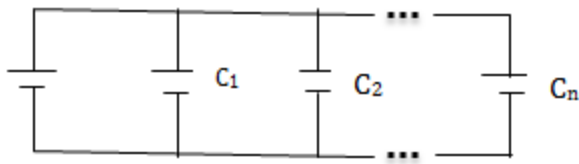
$$\frac{W_2}{W_1} = \frac{\frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 L} \ln \frac{b'}{a}}{\frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 L} \ln \frac{b}{a}} \xrightarrow{\frac{W_2}{W_1} = \frac{1}{2}} \frac{1}{2} = \frac{\ln \frac{b'}{a}}{\ln \frac{b}{a}} \Rightarrow \ln \frac{b'}{a} = \ln \left(\frac{b}{a} \right)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow b' = \sqrt{ab}$$

بهم بستن خازن ها :
الف) خازن های سری :

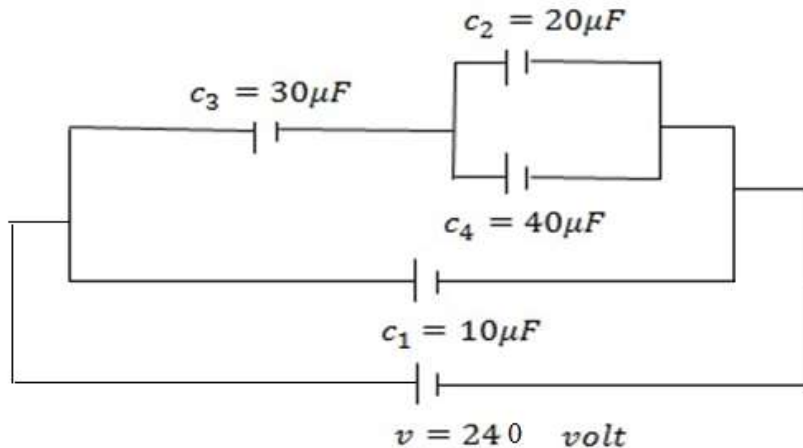


$$\left. \begin{array}{l} Q_1 = Q_2 = \dots \\ V_t = V_1 + V_2 + \dots \\ Q = CV \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{Q}{C_t} = \frac{Q_1}{C_1} + \frac{Q_2}{C_2} + \dots \Rightarrow \frac{1}{C_t} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \dots$$

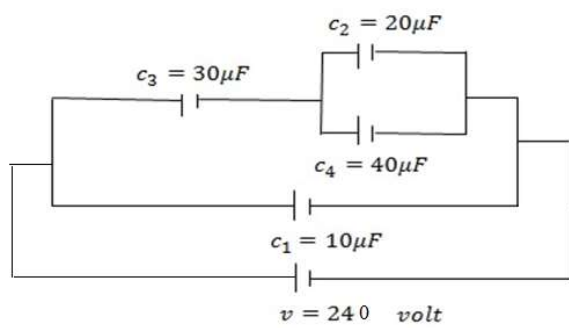
ب) خازن های موازی :



$$\left. \begin{array}{l} V_1 = V_2 = \dots \\ Q_t = Q_1 + Q_2 + \dots \\ Q = CV \end{array} \right\} \Rightarrow C_t V = c_1 V_1 + c_2 V_2 + \dots \Rightarrow C_t = C_1 + C_2 + \dots$$



مثال: مطلوبست محاسبه ی ظرفیت معادل،
بار و ولتاژ هر خازن در شکل.



$$C_{24} = C_2 + C_4 = 20 + 40 = 60\mu F \quad ; \quad \frac{1}{C_{234}} = \frac{1}{C_3} + \frac{1}{C_{24}} = \frac{1}{30} + \frac{1}{60} \Rightarrow c_{234} = 20\mu F$$

$$C_{1234} = C_1 + C_{234} = 10 + 20 = 30\mu F \quad ; \quad V = 240 = V_1 = V_{234}$$

$$Q_t = C_t V_t \Rightarrow Q_T = 30 \times 240 \Rightarrow Q_t = 7200\mu c$$

$$\begin{cases} C_1 = 10\mu F \\ V_1 = 240 \end{cases} \Rightarrow Q_1 = C_1 V \rightarrow Q_1 = 2400\mu c \quad ; \quad Q_t - Q_1 = Q_{234}$$

$$\rightarrow Q_{234} = Q_{t-Q_1} = 7200 - 2400 \rightarrow Q_{234} = 4800\mu c \quad ; \quad Q_{234} = Q_3 = Q_{24} = 4800\mu c$$

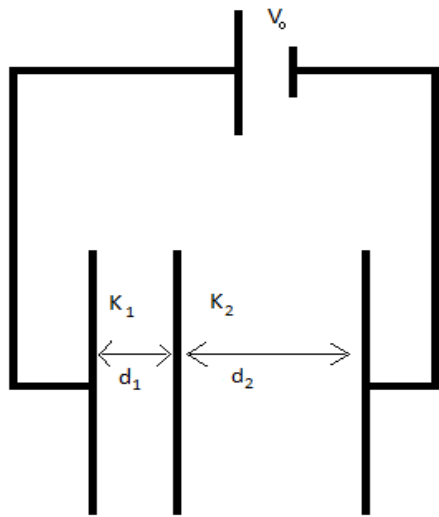
$$\begin{cases} Q_3 = 4800\mu c \\ C_3 = 30\mu F \\ V_3 = ? \end{cases} \Rightarrow V_3 = \frac{Q_3}{C_3} \rightarrow V_3 = 160 V \quad ; \quad V_{24} = V_{234} - V_3 = 240 - 160 = 80$$

$$\xrightarrow{V_{24}=V_2=V_4} Q_2 = C_2 V_2 \rightarrow Q_2 = 20 \times 80 = 1600\mu c$$

$$\rightarrow Q_4 = C_4 V_4 \rightarrow Q_4 = 40 \times 80 \rightarrow Q_4 = 3200\mu c$$

تکلیف: خازنی کروی با شعاع داخلی a و شعاع خارجی b داریم. مطلوب است محاسبه ی شعاع داخلی خازن کروی دیگری با شعاع خارجی b به نحوی که انرژی پتانسیل ذخیره شده در آن ربع انرژی پتانسیل ذخیره شده در خازن اول باشد.

مثال : با دی الکتریکی با ثابت دی الکتریک k_1 در کنار دی الکتریک دیگری با ثابت k_2 پر شده است. مطلوب است محاسبه ی ظرفیت خازن فوق:



$$V_0 = V_1 + V_2 = E_1 d_1 + E_2 d_2 \quad (1) \quad \text{داریم:}$$

از طرفی:

$$D_2 = D_1 \rightarrow \epsilon_1 E_1 = \epsilon_2 E_2 \rightarrow K_1 \epsilon_0 E_1 = K_2 \epsilon_0 E_2 \rightarrow$$

$$E_2 = \frac{K_1}{K_2} E_1 \xrightarrow{(1)} E_1 d_1 + \frac{K_1}{K_2} E_1 d_2 = V_0 \Rightarrow \begin{cases} E_1 = \frac{V_0}{K_1} \left[\frac{1}{\frac{d_1}{K_1} + \frac{d_2}{K_2}} \right] \\ E_2 = \frac{V_0}{K_2} \left[\frac{1}{\frac{d_1}{K_1} + \frac{d_2}{K_2}} \right] \end{cases} \quad (3)$$

حال با استفاده از چگالی بار داریم:

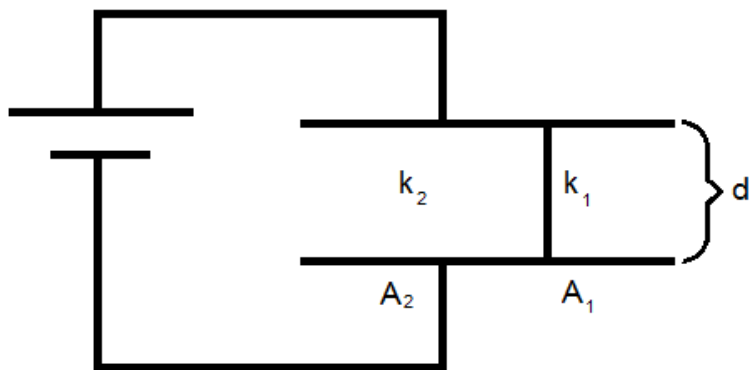
$$E_1 = \frac{\sigma}{\epsilon_1} = \frac{\sigma}{K_1 \epsilon_0} \Rightarrow \sigma = K_1 \epsilon_0 E_1$$

$$Q_{\text{total}} = \sigma A = K_1 \epsilon_0 E_1 A \xrightarrow{(3)} Q_{\text{total}} = \frac{\epsilon_0 V_0 A}{\frac{d_1}{K_1} + \frac{d_2}{K_2}} \xrightarrow{Q=CV} C = \frac{\epsilon_0 A}{\frac{d_1}{K_1} + \frac{d_2}{K_2}}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{C} = \frac{1}{A \frac{K_1 \epsilon_0}{d_1}} + \frac{1}{A \frac{K_2 \epsilon_0}{d_2}} = \frac{1}{\frac{\epsilon_1 A}{d_1}} + \frac{1}{\frac{\epsilon_2 A}{d_2}} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \Rightarrow \frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}$$

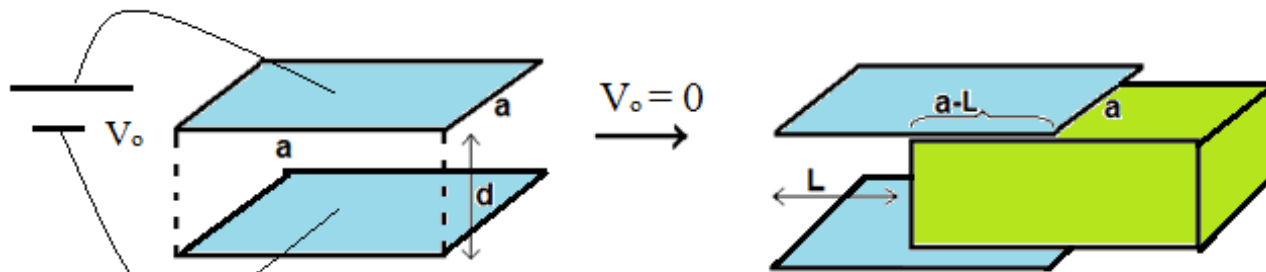
مانند آن است که دو خازن سری بسته شده باشند.

توجه: در شکل زیر مانند آن است که دو خازن موازی بسته شده باشند.



$$C = C_1 + C_2 = \frac{\epsilon_1 A}{d_1} + \frac{\epsilon_2 A}{d_2}$$

مثال: خازنی با جوشن های مربع ($a \times a$) با عایقی با ثابت K را به پتانسیل خارجی V_0 وصل می کنیم. پس از شارژ کامل V_0 را قطع می نماییم. حال عایق را از یک سو به اندازه L که ($a > L$) است بیرون می کشیم. مطلوب است محاسبه ی C و W خازن قبل و بعد از خروج عایق.



$$C_0 = \epsilon \frac{A}{d} = K \epsilon_0 \frac{A}{d} = K \epsilon_0 \frac{a \times a}{d} \quad \text{and}$$

$$W_0 = \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{C_0} = \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{K \epsilon_0 \frac{a^2}{d}}$$

$$C = C_1 + C_2 = \epsilon_0 \frac{L \times a}{d} + K \epsilon_0 \frac{(a-L)a}{d} \quad \text{and} \quad W = \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{\epsilon_0 \frac{L \times a}{d} + K \epsilon_0 \frac{(a-L)a}{d}}$$

$$\Rightarrow W = \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{K \epsilon_0 \frac{a^2}{d}} \times \left[\frac{Ka}{[Ka + L(1-K)]} \right] \Rightarrow W = \left[\frac{Ka}{[Ka + L(1-K)]} \right] W_0$$

تکلیف: خازنی با جوشن های مربع ($a \times a$) با عایقی با ثابت K را به پتانسیل خارجی V_0 وصل می کنیم و این اتصال همواره برقرار است. حال عایق را از یک سو به اندازه L که ($a > L$) است بیرون می کشیم. مطلوب است

فصل ششم، جریان های الکتریکی دائم:

طبق تعریف داریم:

سرعت \vec{v} \swarrow
 چگالی \swarrow
 چگالی جریان $\leftarrow \vec{J} = \rho \vec{v}$

اگر این \vec{J} از سطح مقطع جسم dS بگذرد، شار در سطح ایجاد مینماید که طبق تعریف شار داریم:

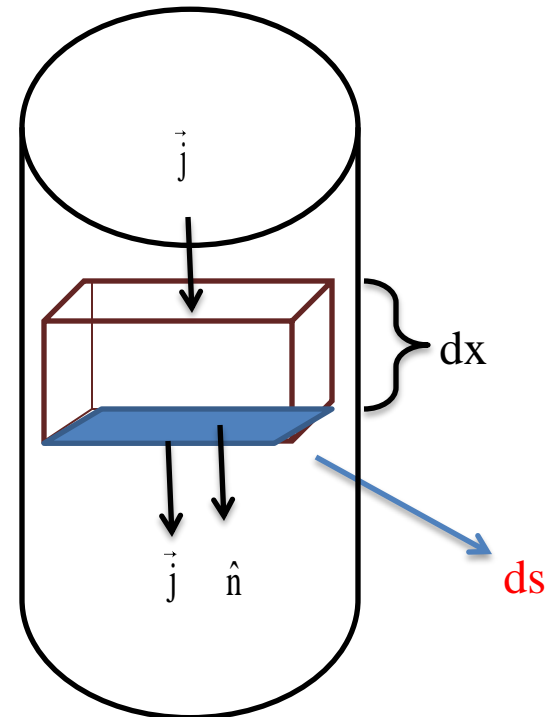
$$d\Phi = \vec{A} \cdot d\vec{s}$$

$$d\Phi = \vec{J} \cdot d\vec{s} = \rho \vec{v} \cdot d\vec{s} = \frac{\rho dx}{dt} \cdot ds \Rightarrow$$

$$d\Phi = \frac{\rho(dx \cdot ds)}{dt} = \frac{\rho(dV)}{dt} = \frac{dQ}{dt}$$

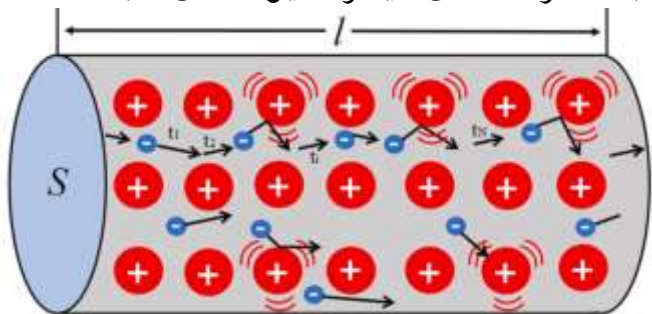
$$\Phi = \oint_S d\Phi = \oint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = \oint_S \frac{dQ}{dt} = \mathbf{I} \Rightarrow$$

$$\boxed{I = \int \vec{J} \cdot d\vec{s} = \frac{dQ}{dt}}$$



مثال: فرض کنید به دو سر رسانا یی، پتانسیل الکتریکی v اعمال شود و این پتانسیل، میدان الکتریکی E را در رسانا تولید میکند که موجب حرکت حامل های بار (الکترون ها) می شود. مقدار نیروی وارد بر الکترون eE است. از

طرفی نیروی باز دارنده ای به الکترون وارد می شود که ناشی از برخورد آن ها با الکترون های دیگر و یون های شبکه



$$\vec{f} = \frac{\Delta \vec{P}}{\Delta t} = \frac{m \vec{v}}{\tau}$$

است. این نیروی بازدارنده تعریف می شود:

$$\tau = \frac{t_1 + t_2 + \dots + t_N}{N}$$

پس قانون دوم نیوتن برای الکترون ها در هادی می شود:

$$\vec{F} = m \vec{a} \Rightarrow eE - f = m \frac{dv}{dt} \Rightarrow eE - \frac{mv}{\tau} = m \frac{dv}{dt} \Rightarrow -\frac{m}{\tau} \left[v - \frac{e\tau E}{m} \right] = m \frac{dv}{dt}$$

$$\Rightarrow v - \frac{e\tau E}{m} = -\frac{\tau dv}{dt} \Rightarrow \frac{dv}{v - \frac{e\tau E}{m}} = -\frac{dt}{\tau} \Rightarrow \int_{v_0}^v \frac{dv}{v - \frac{e\tau E}{m}} = \int_{t_0}^t -\frac{dt}{\tau} \Rightarrow$$

$$\text{Ln}\left(v - \frac{e\tau E}{m}\right) = -\frac{t}{\tau} + k_0 \quad (1)$$

حال برای محاسبه k_0 داریم: در $t=0$ ، $v=0$ است.

$$\text{Ln}\left(0 - \frac{e\tau E}{m}\right) = +k_0$$

با قرار دادن k_0 در رابطه ی (1) داریم:

$$\text{Ln}\left(v - \frac{e\tau E}{m}\right) = -\frac{t}{\tau} + \text{Ln}\left(-\frac{e\tau E}{m}\right) \Rightarrow \text{Ln}\left(v - \frac{e\tau E}{m}\right) - \text{Ln}\left(-\frac{e\tau E}{m}\right) = -\frac{t}{\tau} \Rightarrow$$

$$\text{Ln}\left(\frac{v - \frac{e\tau E}{m}}{-\frac{e\tau E}{m}}\right) = -\frac{t}{\tau} \Rightarrow \text{Ln}\left(\frac{v}{\left(\frac{-e\tau E}{m}\right)} + 1\right) = -\frac{t}{\tau} \Rightarrow \frac{v}{\left(\frac{-e\tau E}{m}\right)} + 1 = e^{-\frac{t}{\tau}} \Rightarrow$$

$$v = \frac{e\tau E}{m} \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}\right)$$

اما در فلزات عموماً τ از مرتبه 10^{-14} sec است و $t = 100\tau$ است. پس داریم:

$$v = \frac{e\tau E}{m}$$

حال:

$$\vec{j} = \rho \vec{v} = ne\vec{v} \xrightarrow{\vec{v} = \left(\frac{e\tau E}{m}\right)} \vec{j} = ne\left(\frac{e\tau E}{m}\right) \Rightarrow \vec{j} = \underbrace{\left(\frac{ne^2\tau}{m}\right)}_{=\sigma_E} E \Rightarrow \begin{cases} \vec{j} = \sigma_E E \\ \sigma_E = \frac{ne^2\tau}{m} \end{cases}$$

$$\vec{j} = \rho \vec{v}$$

$$\vec{j} = \sigma_E E, \quad \left(\sigma_E = \frac{ne^2\tau}{m}\right)$$

به σ_E ضریب هدایت ویژه می گویند.

از طرفی داشتیم: $J = \sigma E$

پس داریم:

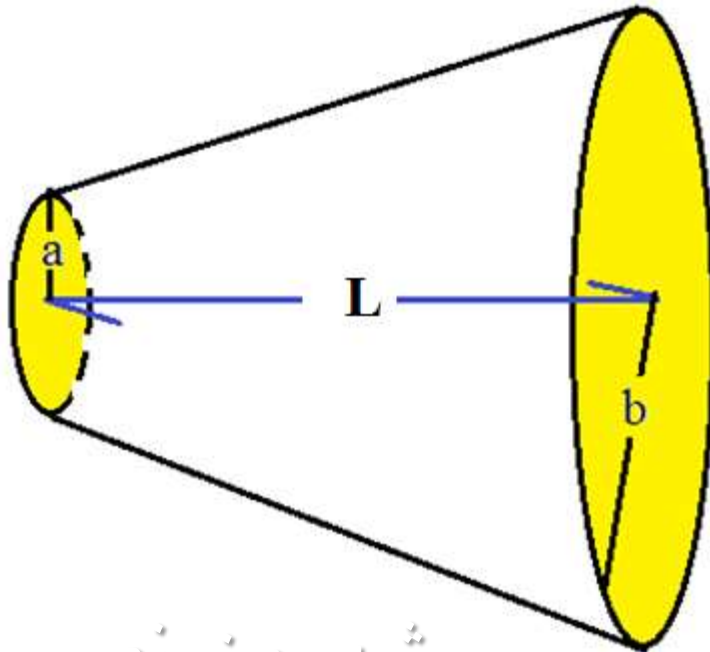
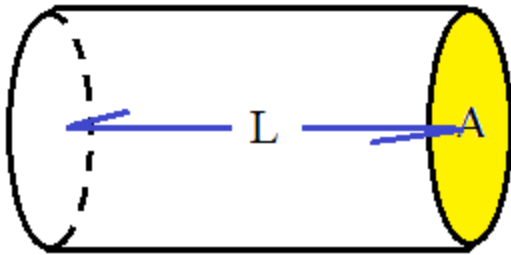
شکل دیفرانسیل:

$$dR = \rho \frac{dl}{A}$$

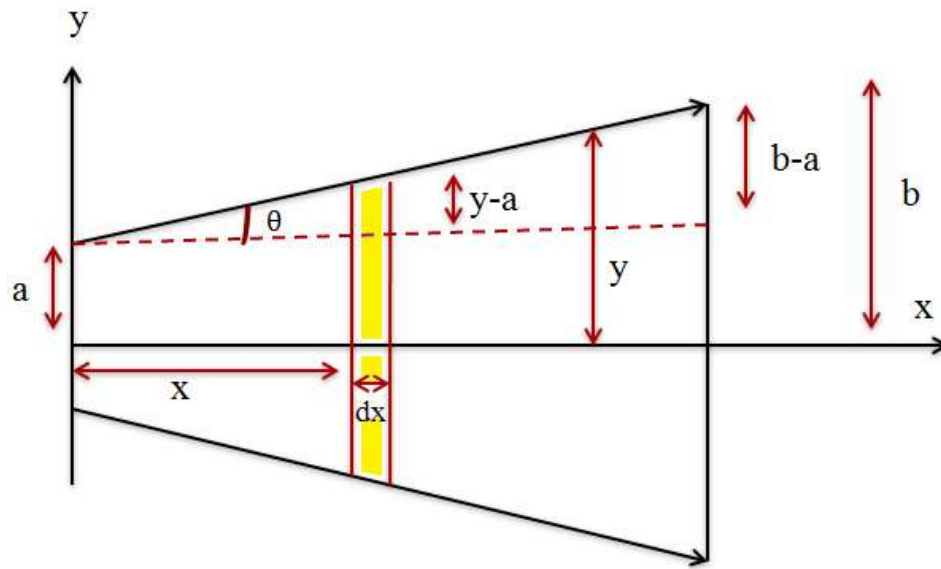
رسانایی که عکس مقاومت است می شود:

$$G = \frac{1}{R} = \sigma \frac{A}{l}$$

$$R = \frac{V}{I} = \frac{Ed}{JA} = \frac{Ed}{\sigma_E EA} = \frac{d}{\sigma_E A} \xrightarrow{\frac{1}{\sigma_E} = \rho} R = \rho \frac{d}{A}$$



مثال: از جسمی رسانا مخروطی ناقص به ارتفاع L و شعاع سطح مقطع کوچکتر a و شعاع سطح مقطع بزرگتر b ساخته ایم: مطلوب است محاسبه ی مقاومت این مخروط ناقص بین دو سطح قاعده ی آن.



$$dR = \rho \frac{dL}{A} = \rho \frac{dx}{\pi y^2}$$

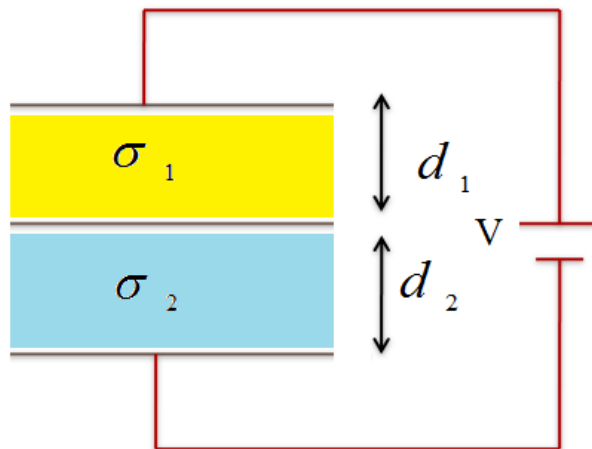
$$\left[\begin{array}{l} \tan \theta = \frac{y-a}{x} \Rightarrow x = \frac{y-a}{\tan \theta} \Rightarrow dx = \frac{dy}{\tan \theta} \\ \tan \theta = \frac{b-a}{L} \end{array} \right] \Rightarrow dx = \frac{dy}{\frac{b-a}{L}} \Rightarrow dx = \frac{L dy}{b-a} \Rightarrow$$

$$dR = \rho \frac{L dy}{\pi y^2} \Rightarrow R = \int dR = \int_a^b \frac{\rho L}{(b-a)\pi} \frac{dy}{y^2} = \frac{\rho L}{(b-a)\pi} \left(-\frac{1}{y} \right)_a^b = \frac{\rho L}{(b-a)\pi} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) \Rightarrow$$

$$R = \frac{\rho L(b-a)}{(b-a)\pi(ab)} = \rho \frac{L}{\pi(ab)} \Rightarrow R = \rho \frac{L}{\pi(ab)} \xrightarrow{\text{if: } a=b} R = \rho \frac{L}{\pi(a^2)} = \rho \frac{L}{S}$$

مثال : در رسانا با ارتفاع d_1 و d_2 و با سطح مقطع های برابر (A) روی یکدیگر قرار می دهیم اگر به سطح مقطع های

بالا و پایین اختلاف پتانسیل V اعمال شود مطلوب است محاسبه ی مقاومت کل بین این دو جسم بهم چسبیده.



$$V = V_1 + V_2 = E_1 d_1 + E_2 d_2 \quad (1) \quad \text{داریم:}$$

از طرفی در مرز بین دو رسانا داریم: $J_{1n} = J_{2n}$

$$J_1 = J_2 \Rightarrow \sigma_1 E_1 = \sigma_2 E_2 \Rightarrow E_2 = \frac{\sigma_1}{\sigma_2} E_1 \quad (2) \quad \text{پس:}$$

با قرار دادن رابطه ی (۲) در (۱) داریم:

$$V = E_1 d_1 + \frac{\sigma_1}{\sigma_2} E_1 d_2 \Rightarrow E_1 = \frac{\sigma_2 V}{\sigma_1 d_2 + \sigma_2 d_1}$$

بهمین ترتیب:

$$E_2 = \frac{\sigma_1 V}{\sigma_1 d_2 + \sigma_2 d_1}$$

از طرفی داشتیم:

$$R = \frac{V}{I} = \frac{V}{JA} = \frac{V}{\sigma EA}$$

$$\frac{E_1 = \frac{\sigma_2 V}{\sigma_1 d_2 + \sigma_2 d_1}}{\sigma_1 E_1 A} \rightarrow R = \frac{V}{\sigma_1 A \frac{\sigma_2 V}{\sigma_1 d_2 + \sigma_2 d_1}} = \frac{\sigma_1 d_2}{\sigma_1 \sigma_2 A} + \frac{\sigma_2 d_1}{\sigma_1 \sigma_2 A} \Rightarrow$$

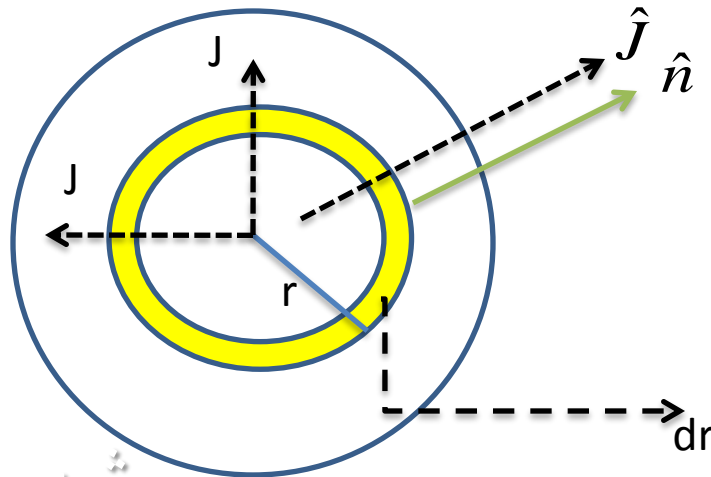
$$R = \frac{d_2}{\sigma_1 A} + \frac{d_1}{\sigma_2 A} \Rightarrow R = \rho_1 \frac{d_1}{A} + \rho_2 \frac{d_2}{A} \Rightarrow R = R_1 + R_2$$

$\quad \quad \quad = R_1 \quad \quad \quad = R_2$

مثال (چگالی جریان در سطح مقطع سیم استوانه ای با رابطه زیر تغییر میکند. مطلوب است محاسبه مقاومت سطح مقطع

سیم فوق:

$$J = J_0 \left(1 - \frac{r}{R} + \frac{R}{r}\right); J_0 = \text{const}$$



$$\left\{ \mathbf{I} = \int \vec{\mathbf{J}} \cdot d\vec{\mathbf{s}} \quad ; \quad d\vec{\mathbf{s}} = 2\pi r dr \hat{\mathbf{n}} \quad ; \quad d\vec{\mathbf{s}} = \hat{\mathbf{n}} ds \quad ; \quad \vec{\mathbf{j}} = j\hat{\mathbf{r}} \quad ; \quad \hat{\mathbf{r}} \cdot \hat{\mathbf{n}} = 1 \right\}$$

$$\mathbf{I} = \int_0^R \mathbf{J}_0 \left(1 - \frac{r}{R} + \frac{R}{r}\right) \hat{\mathbf{r}} \cdot 2\pi r dr \hat{\mathbf{n}} = \int_0^R \mathbf{J}_0 \left(1 - \frac{r}{R} + \frac{R}{r}\right) 2\pi r dr \Rightarrow$$

$$\mathbf{I} = 2\pi \mathbf{J}_0 \int_0^R r dr - \frac{2\pi \mathbf{J}_0}{R} \int_0^R r^2 dr + 2\pi \mathbf{J}_0 R \int_0^R dr \Rightarrow$$

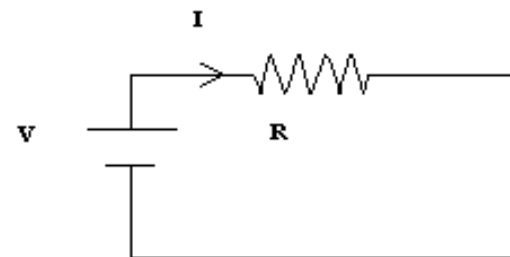
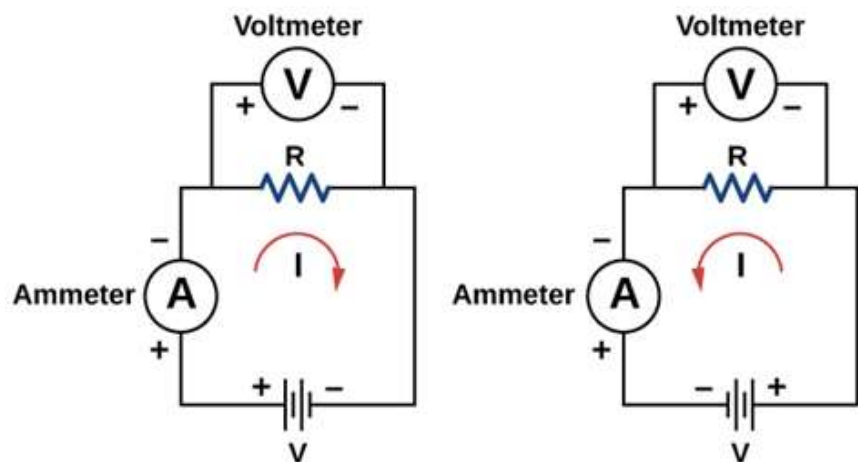
$$\mathbf{I} = 2\pi \mathbf{J}_0 \left(\frac{1}{2} r^2 \right)_0^R - \frac{2\pi \mathbf{J}_0}{R} \left(\frac{1}{3} r^3 \right)_0^R + 2\pi \mathbf{J}_0 R (r)_0^R \Rightarrow$$

$$\mathbf{I} = 2\pi \mathbf{J}_0 \left(\frac{1}{2} R^2 \right) - \frac{2\pi \mathbf{J}_0}{R} \left(\frac{1}{3} R^3 \right) + 2\pi \mathbf{J}_0 R^2 \Rightarrow$$

$$\mathbf{I} = 2\pi \mathbf{J}_0 \left(\frac{R^2}{2} - \frac{R^2}{3} + R^2 \right) \Rightarrow \mathbf{I} = \frac{7\pi \mathbf{J}_0 R^2}{3}$$

چنانچه در یک رسانا نیرو محرکه ای که ناشی از پتانسیل خارجی باشد موجود نباشد بارها به گونه ای جابه جا می شوند که کل رسانا از نظر بار خنثی باشد. حال اگر پتانسیل خارجی اعمال شود آن موجب حرکت بارها

(الکترون ها) می شود و جریان الکتریکی ایجاد میکند. به این عامل تولید نیرو محرکه. منبع تغذیه می گوئیم.

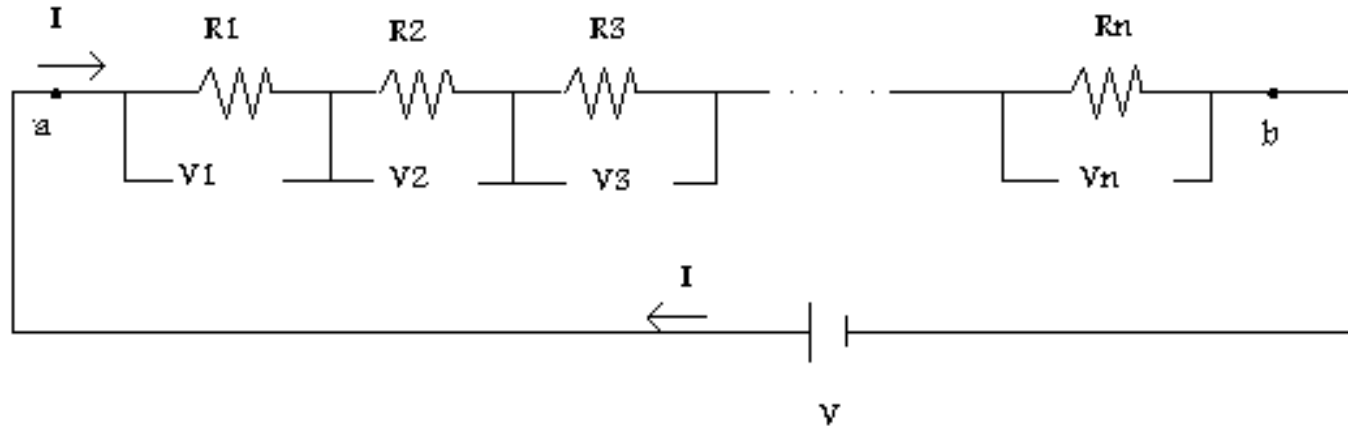


قوانین بهم پیوستن مقاومت ها

۱- سری یا متوالی:

اگر چند مقاومت را پشت سر یکدیگر بصورتی به یکدیگر متصل نماییم (جریان تنها در یک مسیر هدایت شود) و دو سر ابتدا و انتهای آنها را به ولتاژ V وصل نماییم گوئیم آنها را بصورت سری (متوالی) بسته ایم. برای این مدار میتوان گفت: ۱- شدت جریان در تمام قسمتهای مدار یکسان است. ۲- اختلاف پتانسیل بین دو سر ابتدایی و انتهایی مقاومتها برابر مجموع اختلاف پتانسیلهای دو سر هر مقاومت می باشد. ۳- نسبت ولتاژ کل به جریان کل مقدار مقاومتی را نشان می دهد که معادل این چند مقاومت سری شده است.

۴-مقاومت معادل چند مقاومت سری برابر مجموع آنها می باشد:



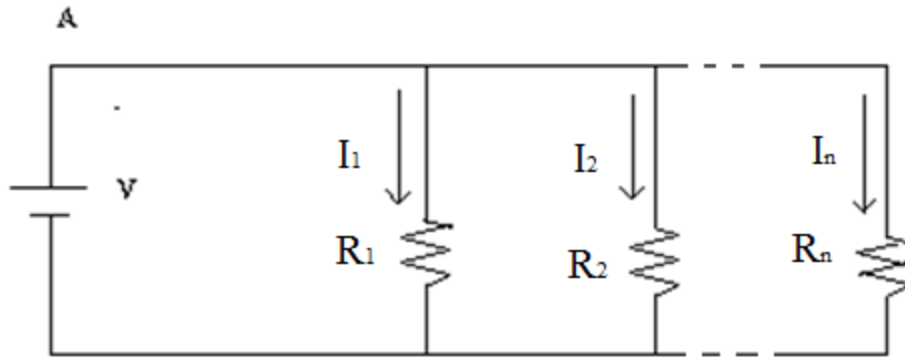
$$\left\{ \begin{array}{l} \mathbf{I}_{\text{total}} = \mathbf{I}_1 = \mathbf{I}_2 = \dots = \mathbf{I}_n \\ \mathbf{V}_{\text{total}} = \mathbf{V}_1 + \mathbf{V}_2 + \dots + \mathbf{V}_n \\ \mathbf{R}_{\text{total}} = \frac{\mathbf{V}_{\text{total}}}{\mathbf{I}_{\text{total}}} \Rightarrow \mathbf{V}_{\text{total}} = \mathbf{R}_{\text{total}} \mathbf{I}_{\text{total}} \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\mathbf{R}_{\text{total}} \mathbf{I}_{\text{total}} = \mathbf{R}_1 \mathbf{I}_1 + \mathbf{R}_2 \mathbf{I}_2 + \dots + \mathbf{R}_n \mathbf{I}_n \Rightarrow \mathbf{R}_{\text{total}} = \mathbf{R}_1 + \mathbf{R}_2 + \dots + \mathbf{R}_n = \sum_{i=1}^n \mathbf{R}_i$$

۲- موازی:

اگر چند مقاومت بطور موازی بهم وصل شوند و بین دو نقطه ی A و B اختلاف پتانسیل الکتریکی برقرار گردد ، شرایط زیر وجود خواهد داشت: ۱- جریان کلی مدار برابر مجموع جریانهای جداگانه ای است که از هر مقاومت می گذرد. ۲- ولتاژ دو سر همهء مقاومت ها مساوی بوده و برابر ولتاژ دو سر منبع تغذیه می باشد. ۳- مقاومت معادل از

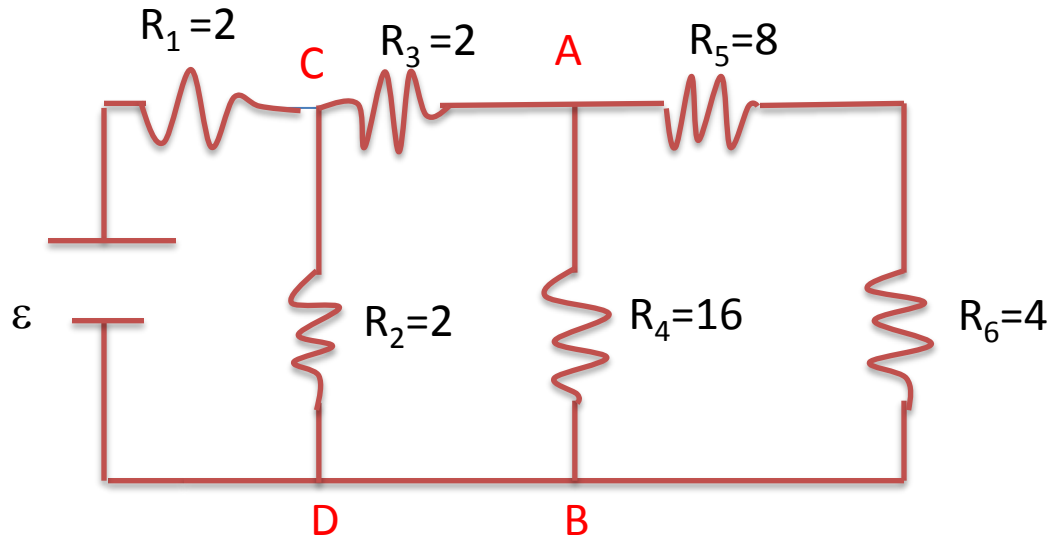
رابطه ی زیر بدست می آید:



$$\left. \begin{array}{l} V_{\text{total}} = V_1 = V_2 = \dots = V_n \\ I_{\text{total}} = I_1 + I_2 + \dots + I_n \\ R_{\text{total}} = \frac{V_{\text{total}}}{I_{\text{total}}} \Rightarrow I_{\text{total}} = \frac{V_{\text{total}}}{R_{\text{total}}} \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\frac{V_{\text{total}}}{R_{\text{total}}} = \frac{V_1}{R_1} + \frac{V_2}{R_2} + \dots + \frac{V_n}{R_n} \Rightarrow \frac{1}{R_{\text{total}}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots + \frac{1}{R_n} = \sum_{i=1}^n \frac{1}{R_i}$$

مثال : در شکل زیر اگر جریان عبوری از R_6 ، 1.4 A باشد مطلوب است محاسبه ی نیرو محرکه منبع.

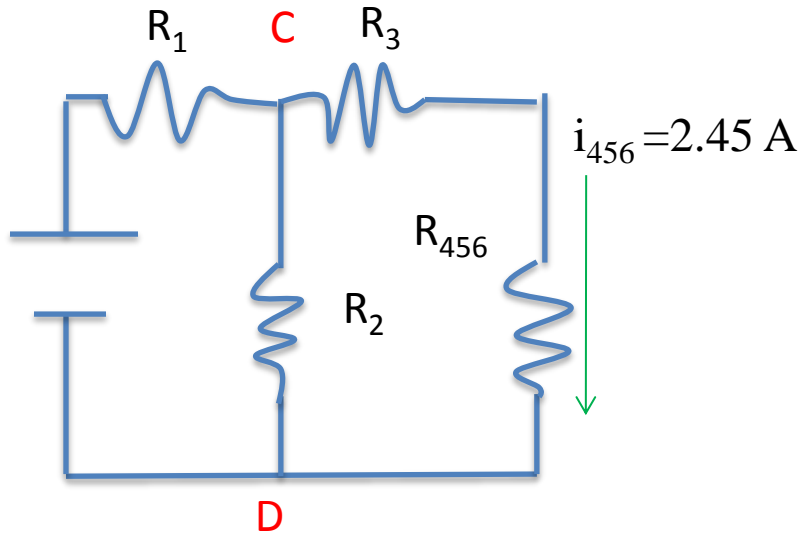


$$R_{56} = R_5 + R_6 = 8 + 4 = 12$$

$$R_{456} = \frac{R_4 \times R_{56}}{R_4 + R_{56}} = \frac{16 \times 12}{16 + 12} = 6.86 \Omega$$

$$V_{AB} = R_{56} \times i_6 = 12 \times 1.4 = 16.8 \text{ volt}$$

$$i_{456} = \frac{V_{AB}}{R_{456}} \Rightarrow i_{456} = \frac{16.8}{8.86} = 2.45$$

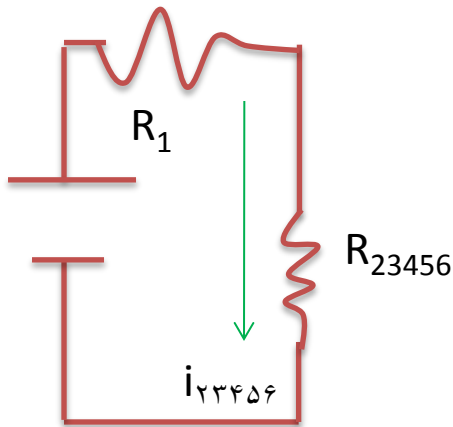


$$R_{3456} = R_3 + R_{456} = 2 + 6.86 = 8.86 \Omega$$

$$R_{23456} = \frac{R_2 \times R_{3456}}{R_2 + R_{3456}} = \frac{2 \times 8.86}{2 + 8.86} = 1.68 \Omega$$

$$V_{CD} = R_{456} \times i_{456} = 6.86 \times 2.45 = 21.7 \text{ Volt}$$

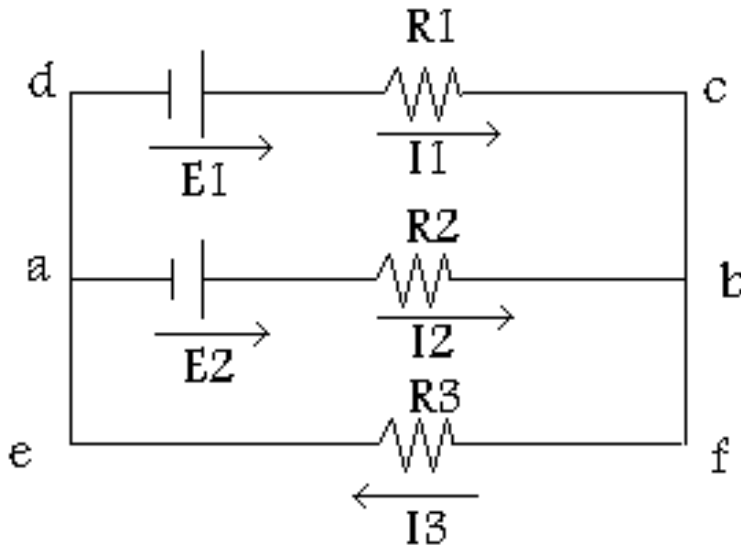
$$i_{23456} = \frac{V_{CD}}{R_{423456}} = \frac{21.7}{1.68} = 13.3 \text{ A}$$



$$R_{\text{کل}} = R_1 + R_{23456} = 2 + 1.68 = 3.68$$

$$\varepsilon = R_{\text{کل}} \times i_{23456} = 3.68 \times 13.3 = 48.3 \text{ Volt}$$

چنانچه مداری مانند شکل داشته باشیم دیگر تنها قوانین اهمی جوابگوی حل مساله نیست و برای این منظور می بایست قوانین جدیدی وضع شود.



برای پیدا کردن شدت جریان یا اختلاف پتانسیل در مدارهایی که انشعاب های زیادی دارند ، قوانین دوگانهء کیرشهف بسیار مفیدند که بصورت زیر بیان می شوند :

۱- قانون اول کیرشهف { Kirchhoff's Current Law (KCL) } - قانون جریان ها یا قضیهء گره ها :

به موجب این قانون ، مجموع جبری جریانهایی که به یک نقطه (گره) در مدار وارد می شوند صفر می باشد.

این قانون از روی اصل بقای بار نتیجه گرفته شده است ، چرا که جریان به معنی مقدار باری است که از سطح مقطع سیمی در واحد زمان می گذرد و چون بار از بین نمی رود پس مقدار باری که در واحد زمان به یک نقطه می رسد ، می بایستی به همان مقدار از آن نقطه در واحد زمان خارج شود. بعبارت دیگر جمع جبری جریانهایی که به یک نقطه از

انشعاب وارد و خارج می شوند صفر است یعنی در گره داریم :

$$\sum_{J=1}^N I_J = 0$$

۲- قانون دوم کیرشهف { Kirchhoff's Voltage Law (KVL) } - قانون ولتاژها یا قضیه ی حلقه ها :

قانون دوم کیرشهف بیان می نماید که مجموع تغییرات پتانسیل در یک حلقه ی کامل صفر است .

برای هر حلقه ی کامل یک مسیر دلخواه و یک جهت جریان انتخاب می نماییم و معادله ی تغییرات پتانسیل را با شروع از یک نقطه در مدار و طی کردن کامل مدار با توجه به نکات زیر می نویسیم :

۱- هرگاه مقاومتی در جهت جریان طی شود ، تغییر پتانسیل آن منفی و در جهت مخالف مثبت خواهد بود .

۲- اگر یک منبع نیرو محرکه الکتریکی ، در جهت نیرو محرکه ، از پایانه ی منفی به پایانه ی مثبت طی شود تغییر پتانسیل آن مثبت و اگر در جهت مخالف طی شود منفی است .

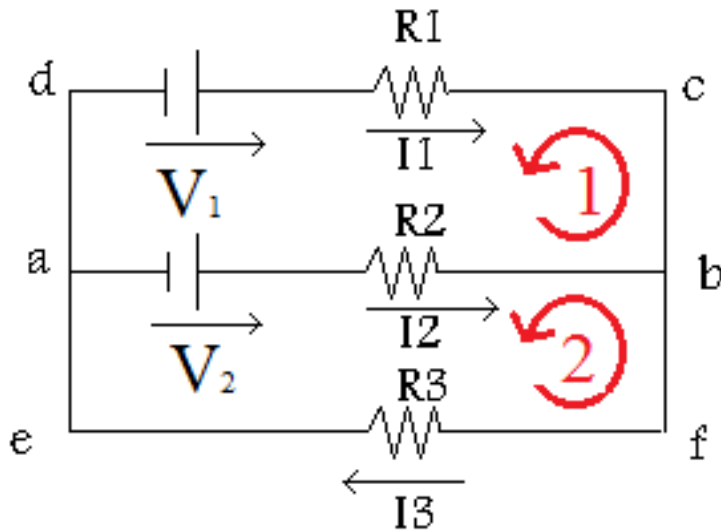
پس از حل معادلات اگر شدت جریان در شاخه ای منفی بدست آید ، معلوم می شود که جهت مفروض با جهت واقعی مخالف یکدیگر بوده اند.

در شبکه های پیچیده که تعداد زیادی کمیت مجهول در آنها وجود دارد ، بدست آوردن معادلات مستقل (آنها به تعداد کافی) کاری دشوار و گاهی گمراه کننده است ، برای احتراز از گمراه شدن بکار بستن دستورات زیر مفید است :

۱- هرگاه n نقطهء انشعاب وجود داشته باشد ، $n-1$ گره موجود است که معادله ی مفید دارد.

۲- شبکه را به تعداد ممکن شکل‌های هندسی تقسیم کنید ، بطوریکه محیط هر شکل مسیر جریان باشد و مسیر از وسط شکل عبور نکند. سپس قضیه ی حلقه را در مورد هر یک از شکل ها بکار برید .

مثال: مطلوبست محاسبه جریان در شاخه های جریانی شکل:



اگره a : $-i_1 - i_2 + i_3 = 0$

اگره b : $+ i_1 + i_2 - i_3 = 0$

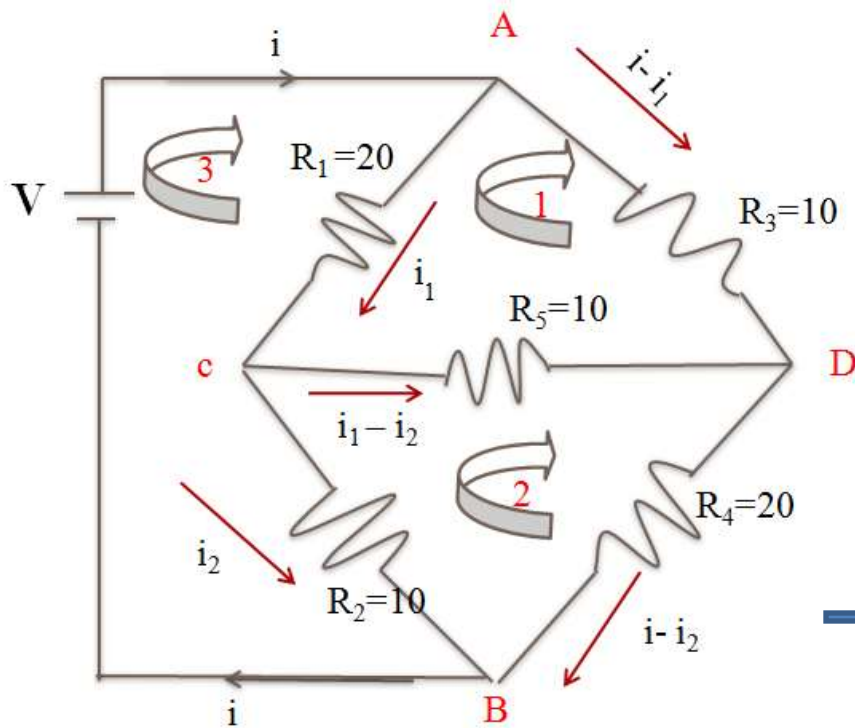
حلقه 1 : $V_c + i_1 R_1 - V_1 + V_2 - i_2 R_2 = V_c$

حلقه 2 : $V_b + i_2 R_2 - V_2 + i_3 R_3 = V_b$

با حل ۳ معادله ۳ مجهول i_1, i_2, i_3 دست می آیند.

اگر مقاومت های ۱ الی ۳ به ترتیب ۱۰، ۱۵ و ۲۲ اهم و ولتاژ منبع اول ۲ ولت و منبع دوم ۳ ولت باشند، جریان هر شاخه چقدر است؟

مثال: در شکل زیر مطلوب است محاسبه ی مقاومت معادل بین نقاط A و B.



$$(1) : -R_3 (i - i_1) + R_5 (i_1 - i_2) + R_1 i_1 = 0$$

$$(2) : -R_4 (i - i_2) + R_2 i_2 - R_5 (i_1 - i_2) = 0$$

$$(3) : V - R_1 i_1 - i_2 R_2 = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} -10i + 40i_1 - 10i_2 = 0 \\ -20i - 10i_1 + 40i_2 = 0 \\ 20i_1 + 10i_2 = V \end{array} \right. \begin{array}{l} \rightarrow i_2 = 4i_1 - i \\ \downarrow \end{array}$$

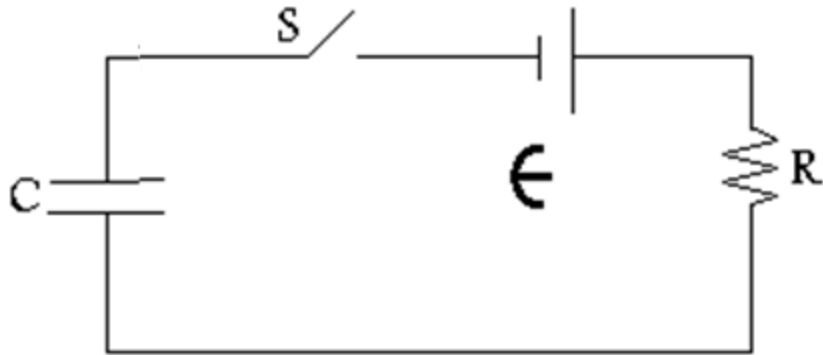
$$\left\{ \begin{array}{l} -20i - 10i_1 + 40(4i_1 - i) = 0 \\ 20i_1 + 10(4i_1 - i) = V \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} -60i + 150i_1 = 0 \\ 60i_1 - 10i = V \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} i_1 = (2/5)i \\ 60(2/5)i - 10i = V \end{array} \right.$$

$$\rightarrow 14i = V \rightarrow R_{\text{کل}} = 14$$

مثال: مطلوب است محاسبه ی V_C بر حسب زمان در مدار شکل زیر وقتی کلید S بسته شد.



$$\varepsilon = V_R + V_C \quad ; \quad \varepsilon = R i + \frac{q}{c} \Rightarrow \varepsilon = R \frac{dq}{dt} + \frac{q}{c} \Rightarrow \varepsilon - \frac{q}{c} = R \frac{dq}{dt} \Rightarrow$$

$$\frac{1}{c} (\varepsilon c - q) = R \frac{dq}{dt} \Rightarrow \varepsilon c - q = cR \frac{dq}{dt} \Rightarrow \frac{dq}{\varepsilon c - q} = \frac{dt}{Rc} \Rightarrow$$

$$\int_{q_0}^q \frac{dq}{\varepsilon c - q} = \int_{t_0}^t \frac{dt}{Rc} \Rightarrow -\ln(\varepsilon c - q) = \frac{t}{Rc} + k. \quad (*)$$

شرط اولیه: در $t=0$ ، $q=0$ است پس داریم:

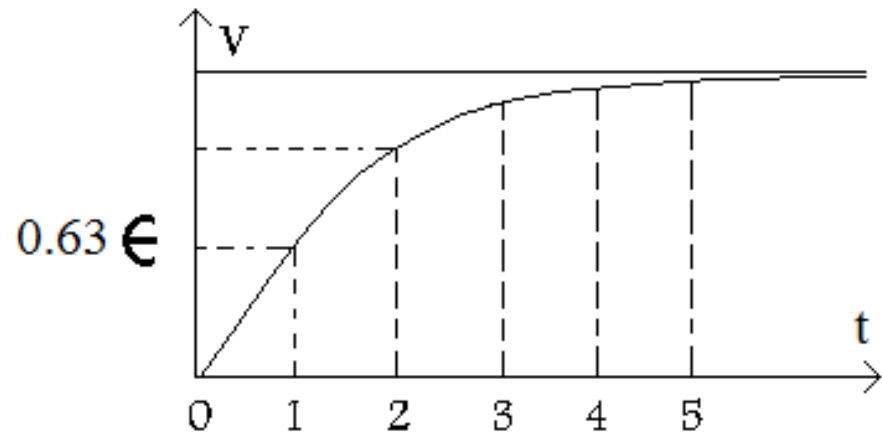
$$-\text{Ln}(\varepsilon c - 0) = \frac{0}{Rc} + k_0 \Rightarrow k_0 = -\text{Ln}(\varepsilon c)$$

با قرار دادن در (*) داریم:

$$-\text{Ln}(\varepsilon c - q) = \frac{t}{Rc} - \text{Ln}(\varepsilon c) \Rightarrow \text{Ln}\left(1 - \frac{q}{\varepsilon c}\right) = -\frac{t}{Rc} \Rightarrow 1 - \frac{q}{\varepsilon c} = e^{-\frac{t}{Rc}} \Rightarrow$$

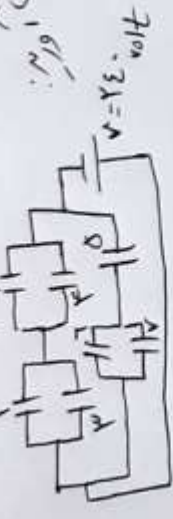
$$q = \varepsilon c \left(1 - e^{-\frac{t}{Rc}}\right) \xrightarrow{q = c V_c} V_c = \varepsilon \left(1 - e^{-\frac{t}{Rc}}\right)$$

$$\text{if : } \begin{cases} t = 0 \rightarrow V_c = 0 \\ t \Rightarrow \infty \rightarrow V_c = \varepsilon \\ t = R c \rightarrow V_c = 0.63 \varepsilon \end{cases}$$



تلف ۲ صورت ۲

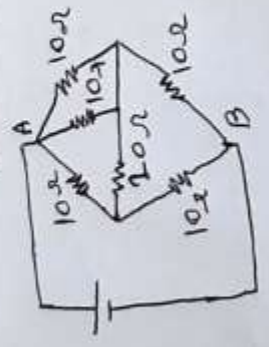
- ۱- اگر منابع داخلی داشته باشند و برابر باشند، خاصیت درستی برقرار می شود.
- ۲- طرفیت هر خازن شماره می آید.



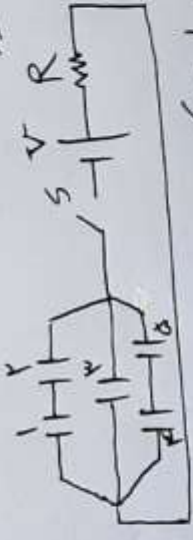
۳- طرفیت خازن ها را از هم جدا و برابر می آوریم:



۴- مقاومت معادل برابرش در صورتی که
معادله معادل معین A و B

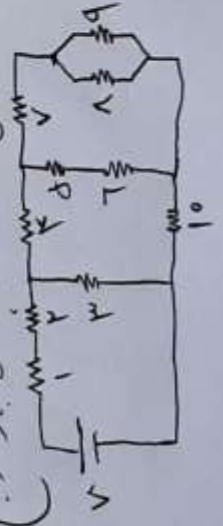


۵- در مدار اصلی بر روی ولتاژ خازن (در حالت محدد):
طرفیت خازن ها مساوی قرار می گیرند:



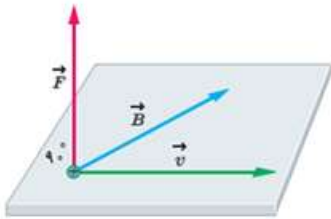
۶- اگر محلی چون در سطح مقطع یک جسم
قطع مقطع یک جرم از زمین بتواند قطع آن جرم را در
نمایند سطح مقطع R: $R = \frac{\rho L}{S}$

۷- در بعضی وقت ها، بعضی امپدانسها را در
نقدار: $Z = 5(2 - 1 + \frac{2}{R} + \frac{R}{2})$



فصل هفتم: میدان های مغناطیسی ساکن

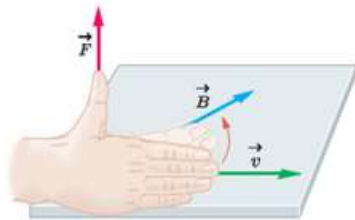
تا کنون با دو میدان برداری بنام های ثقل و الکتریکی آشنا شده ایم. نوع دیگری از میدان برداری نیز وجود دارد که به آن میدان برداری مغناطیسی یا میدان برداری چگالی شار مغناطیسی (\vec{B}) گوئیم و عامل ایجاد آن یک آهنربای دائمی و یا سیم حامل جریان می باشد. به تجربه ثابت شده است اگر یک بار متحرک در یک میدان مغناطیسی قرار گیرد، نیرویی از طرف میدان به بار وارد می شود که این نیرو حالات زیر را ایجاد می کند:



جهت نیرو بر میدان مغناطیسی و همچنین بردار سرعت ذره عمود است.

مقدار نیرو با حاصلضرب بار ذره، سرعت ذره و میان مغناطیسی متناسب است.

بیشترین نیرو وقتی ایجاد می شود، که ذره بر میدان مغناطیسی عمود باشد.



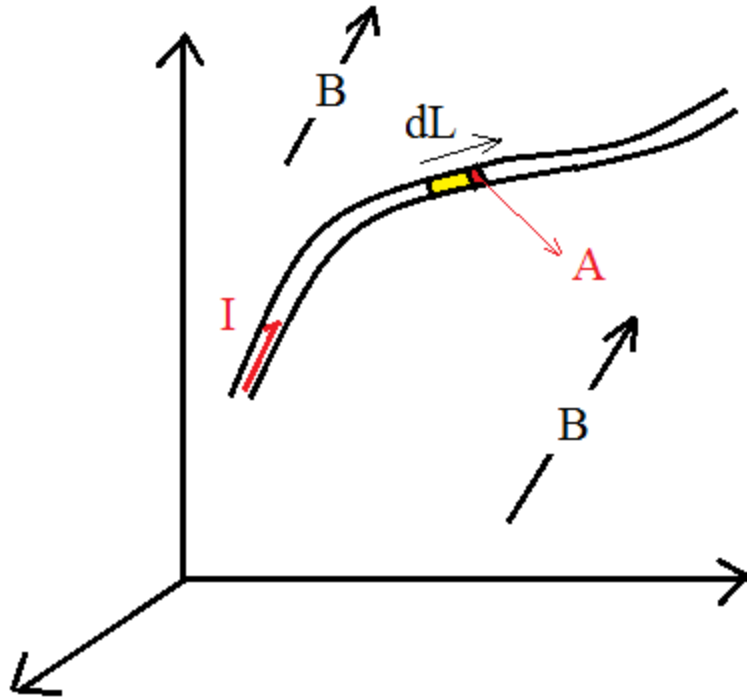
$$\vec{F}_B = q(\vec{V} \times \vec{B}) \quad \text{جمع بندی این حالات به شکل فرمول زیر است:}$$

میدان مغناطیسی موجب تغییر سرعت و انرژی جنبشی ذره نخواهد شد و تنها اثر آن جابجایی ذره در جهت « F » می باشد. پس میدان مغناطیسی تنها بر بارهای متحرک اثر می گذارد و اثری بر بارهای جایگزیده ندارد.

چنانچه بار متحرک تحت تأثیر دو میدان برداری B (مغناطیسی) و E قرار گیرد، نیروی وارد بر ذره که به آن نیروی

$$\vec{F}_L = \vec{F}_E + \vec{F}_B = q\vec{E} + q(\vec{V} \times \vec{B}) = q(\vec{E} + \vec{V} \times \vec{B}) \quad \text{لورنس گویند برابر است با:}$$

نیروی وارد بر سیم حامل جریان از طرف میدان مغناطیسی



$$d\vec{F} = Q \vec{v} \times \vec{B} = Nq\vec{v} \times \vec{B}$$

که در آن N تعداد حامل بار در طول dL و v سرعت حرکت حامل ها است. می توان نوشت:

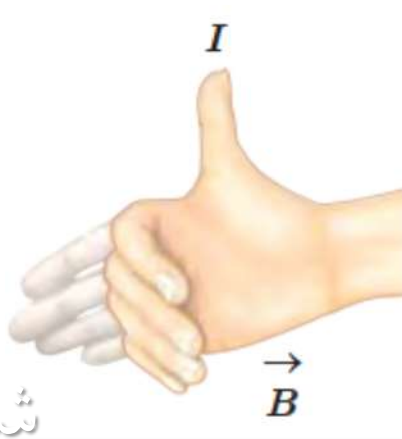
$$d\vec{F} = n A d\vec{L} q \vec{v} \times \vec{B}$$

n تعداد بار در واحد حجم و A سطح مقطع سیم می باشد.

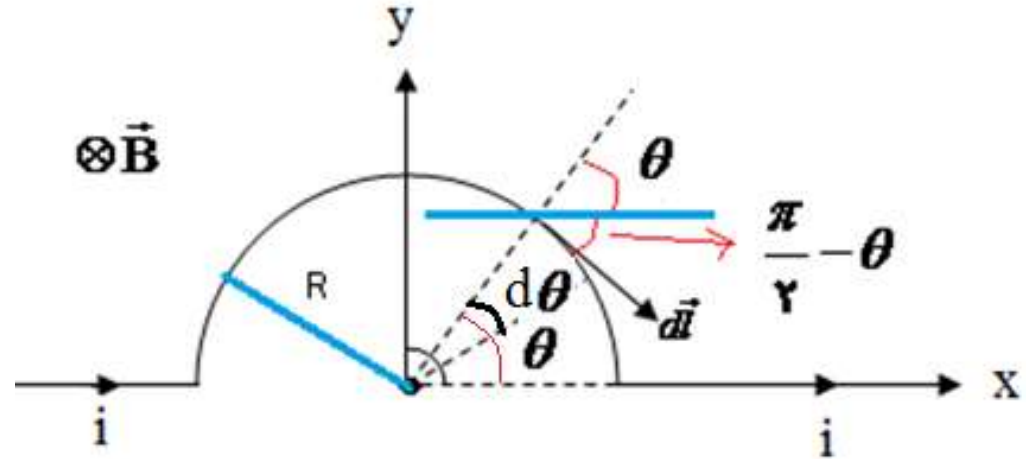
از طرفی داریم: $\vec{J} = \rho \vec{v} = n q \vec{v}$ پس مس توان نوشت:

$$d\vec{F} = A \vec{J} d\vec{L} \times \vec{B} \Rightarrow d\vec{F} = I d\vec{L} \times \vec{B} \Rightarrow \oint_C d\vec{F} = I \oint_C d\vec{L} \times \vec{B} \Rightarrow \boxed{\vec{F} = I \oint_C d\vec{L} \times \vec{B}}$$

$$\boxed{\vec{F} = I \vec{L} \times \vec{B}} \quad \text{در سیم مستقیم داریم:}$$



مثال: مطلوب است محاسبه نیروی وارد بر سیم نیم‌دایره‌ای که در میدان مغناطیسی ثابت در شکل زیر قرار دارد:



$$\vec{F} = I \int d\vec{l} \times \vec{B} \quad ; \quad \vec{B} = B(-\hat{k})$$

$$\left[\begin{array}{l} \left\{ \begin{array}{l} d\vec{l} = |d\vec{l}| \cos\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) \hat{i} - |d\vec{l}| \sin\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) \hat{j} \\ |d\vec{l}| = R d\theta \end{array} \right\} \Rightarrow \\ \Rightarrow d\vec{l} = R d\theta [\sin \theta \hat{i} - \cos \theta \hat{j}] \end{array} \right.$$

$$\vec{F} = IR \int d\theta [\sin \theta \hat{i} - \cos \theta \hat{j}] \times (-B\hat{k}) \Rightarrow \vec{F} = IRB \int_{\pi}^0 [\sin \theta (-\hat{j}) + \cos \theta \hat{i}] d\theta \Rightarrow$$

$$\vec{F} = IRB \underbrace{\left[-\cos \theta (-\hat{j}) \Big|_{\pi}^0 + \sin \theta (\hat{i}) \Big|_{\pi}^0 \right]}_{= 2\hat{j}} \Rightarrow \vec{F} = 2IRB\hat{j}$$

مثال: مطلوبست محاسبه نیروها و گشتاور نیروهای وارد بر قابی مستطیل شکل که در میدان مغناطیسی B مطابق

شکل قرار گرفته است (گشتاور نیرو حول محور Z محاسبه شود)

$$\vec{B} = B(\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j})$$

$$\vec{F} = I \vec{L} \times \vec{B}$$

$$\vec{F}_1 = I \vec{L}_1 \times \vec{B} = I(a \hat{i}) \times B(\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}) \Rightarrow$$

$$\vec{F}_1 = I a B \cos \theta \hat{k}$$

$$\vec{F}_2 = I \vec{L}_2 \times \vec{B} = I b(-\hat{k}) \times B(\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}) \Rightarrow$$

$$\vec{F}_2 = I b B [\sin \theta (-\hat{j}) + \cos \theta \hat{i}]$$

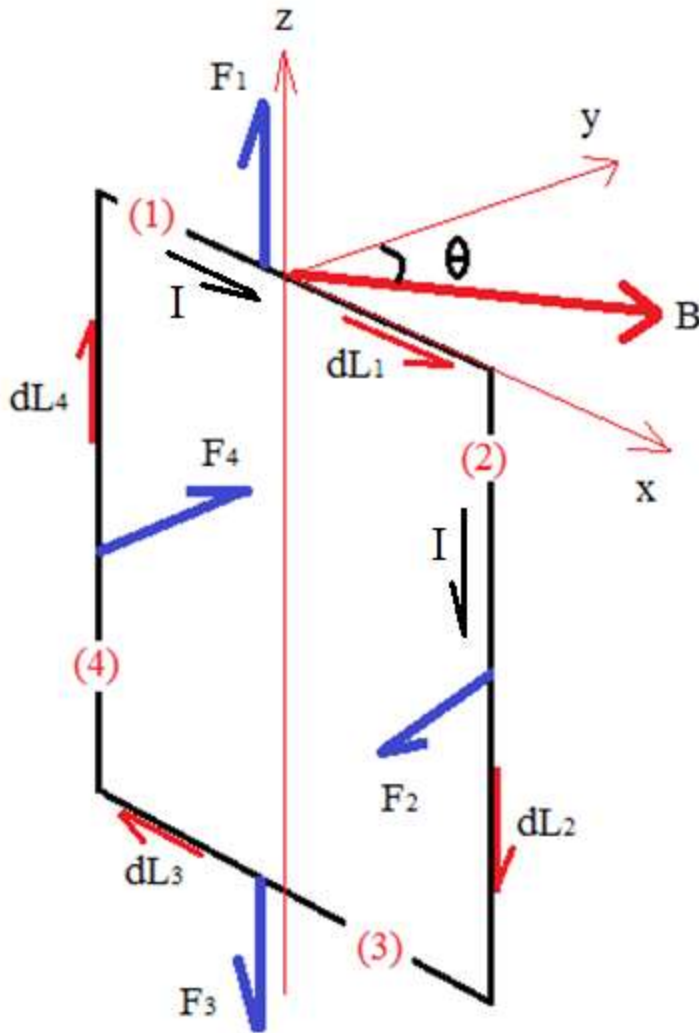
$$\vec{F}_3 = I \vec{L}_3 \times \vec{B} = I(-a \hat{i}) \times B(\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}) \Rightarrow$$

$$\vec{F}_3 = I a B \cos \theta (-\hat{k})$$

$$\vec{F}_4 = I \vec{L}_4 \times \vec{B} = I b(\hat{k}) \times B(\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}) \Rightarrow$$

$$\vec{F}_4 = I b B [\sin \theta \hat{j} - \cos \theta \hat{i}]$$

$$\vec{F}_{\text{total}} = \sum_{i=1}^4 \vec{F}_i = 0$$



چون نیروهای F_1 ، F_3 در امتداد لولا عمل می‌کند پس گشتاور نداریم. اما محاسبه ی گشتاور نیروهای F_2 ، F_4 .

$$\vec{\tau}_1 = \vec{r}_1 \times \vec{F}_1 = 0\hat{k} \times \vec{F}_1 = 0 \quad ; \quad \vec{\tau}_3 = \vec{r}_3 \times \vec{F}_3 = 0$$

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$$

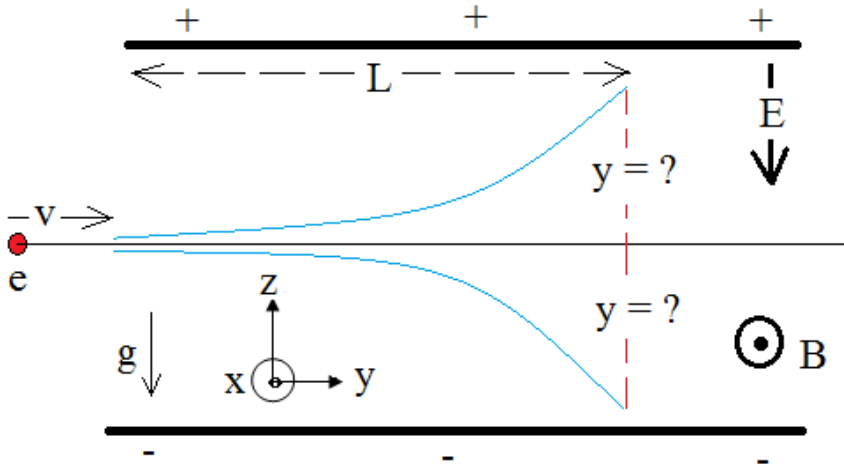
$$\vec{\tau}_2 = \vec{r}_2 \times \vec{F}_2 = \left(\frac{a}{2} \hat{i} \right) \times \left(IbB \left[-\sin \theta \hat{j} + \cos \theta \hat{i} \right] \right) = \frac{-a IbB \sin \theta \hat{k}}{2}$$

$$\vec{\tau}_4 = \vec{r}_4 \times \vec{F}_4 = \left(-\frac{a}{2} \hat{i} \right) \times \left(IbB \left[\sin \theta \hat{j} - \cos \theta \hat{i} \right] \right) = \frac{-a IbB \sin \theta \hat{k}}{2}$$

$$\vec{\tau}_{\text{total}} = \sum_{i=1}^4 \vec{\tau}_i = 0 + 0 + \left(\frac{-a IbB \sin \theta \hat{k}}{2} \right) + \left(\frac{-a IbB \sin \theta \hat{k}}{2} \right) \Rightarrow$$

$$\vec{\tau}_{\text{total}} = a IbB \sin \theta (-\hat{k})$$

مثال: آزمایش تامپسون: مطابق شکل الکترونی با بار e و جرم m با سرعت v بین صفحات خازن تختی وارد می شود. مطلوبست محاسبه مقدار انحراف عمودی ذره در طول L بین صفحات خازن.



$$\vec{F}_L = e(\vec{E} + \mathbf{v} \times \vec{B}) \Rightarrow$$

$$\vec{F}_L = e[E(-\hat{k}) + v(\hat{j}) \times B(\hat{i})] \Rightarrow$$

$$\vec{F}_L = e[E + vB](-\hat{k})$$

اما نیروی mg نیز به الکترون وارد می شود ، بنابراین نیروی کل وارد بر الکترون از سوی سه میدان برداری می شود:

$$\vec{F}_{\text{total}} = \vec{F}_L + \vec{F}_{\text{mg}} = e[E + vB](-\hat{k}) + mg(-\hat{k}) \Rightarrow$$

electron charge is negative $\rightarrow \vec{F}_{\text{total}} = [eE + evB - mg](\hat{k})$

$$\left\{ \begin{array}{l} L = vt \rightarrow t = \frac{L}{v} ; y = \frac{1}{2}at^2 \\ \vec{F}_{\text{total}} = m\vec{a} \rightarrow \vec{a} = \frac{\vec{F}_{\text{total}}}{m} \Rightarrow \vec{a} = \frac{e}{m}[E + vB - g](\hat{k}) \end{array} \right\} \Rightarrow y = \frac{1}{2} \left[\frac{e}{m}[E + vB - g] \right] \left(\frac{L}{v} \right)^2 (\hat{k}) \Rightarrow$$

if: $(eE + evB) > mg \rightarrow y = \left(\frac{e}{m} \right) \left[[E + vB - g] \left(\frac{L^2}{2v^2} \right) \right] (\hat{k})$

مثال: پروتونی با انرژی جنبشی ۱۰ مگا الکترون ولت در یک میدان مغناطیسی حرکتی دایره‌ای انجام می‌دهد و شعاع حرکت R می‌باشد مطلوب است محاسبه انرژی جنبشی ذره α برای آنکه این ذره نیز این مسیر دایره‌ای را بپیماید.

$$q_{\alpha} = 2q_p \quad ; \quad m_{\alpha} = 4m_p$$

$$\left\{ \begin{array}{l} E_K = \frac{1}{2}mv^2 \rightarrow v = \sqrt{\frac{2E_K}{m}} \\ \left\{ \begin{array}{l} F_L = qvB \\ F_R = \frac{mv^2}{R} \end{array} \right\} \Rightarrow qvB = \frac{mv^2}{R} \Rightarrow v = \frac{qBR}{m} \end{array} \right\} \Rightarrow \sqrt{\frac{2E_K}{m}} = \frac{qBR}{m} \rightarrow R = \sqrt{\frac{2mE_K}{q^2B^2}} \Rightarrow$$

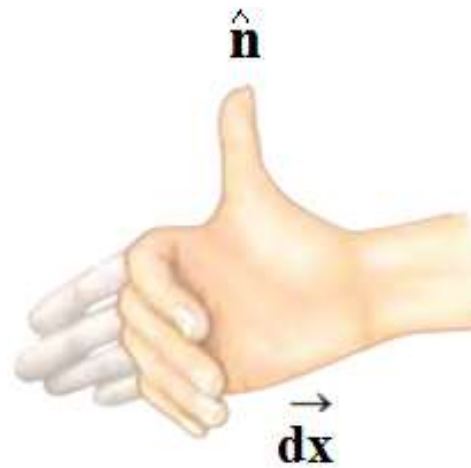
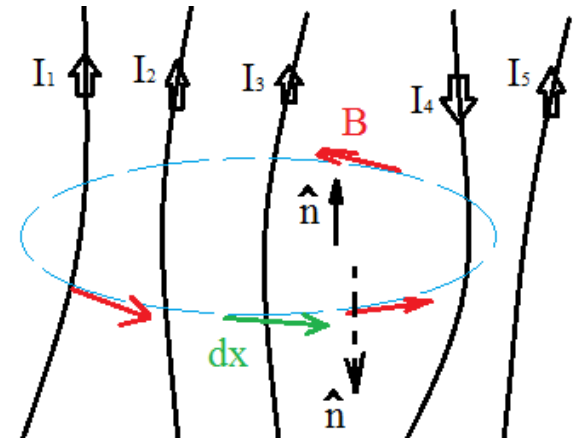
$$\xrightarrow{R_p=R_{\alpha}} \sqrt{\frac{2m_p(E_k)_p}{q_p^2B^2}} = \sqrt{\frac{2m_{\alpha}(E_k)_{\alpha}}{q_{\alpha}^2B^2}} \rightarrow \sqrt{\frac{2m_p \times 10_{\text{mev}}}{q_p^2B^2}} = \sqrt{\frac{2(4m_p)(E_k)_{\alpha}}{(2q_p)^2B^2}} \Rightarrow$$

$$\rightarrow E_{k\alpha} = E_{kp} = 10 \text{ Mev}$$

قانون آمپر: گفتیم در اطراف سیم حامل جریان میدان مغناطیسی درست می‌شود. قانون آمپر بیان می‌داد و چنانچه در فضا چند سیم حامل جریان داشته باشیم و حلقه‌ای بسته (حلقه آمپری) بدور آن جریان‌ها انتخاب کنیم، بردار \mathbf{B} کل یا چرخش حول این حلقه بسته مقداری می‌یابد که برابر با جمع جبری جریانهای داخل حلقه می‌باشد.

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{x} = \mu_0 \sum_{j=1}^N i_j$$

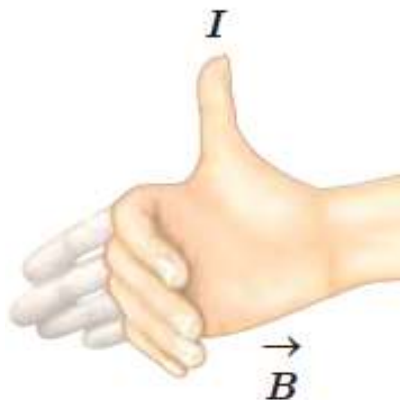
$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{x} = \mu_0 (I_1 + I_2 + I_3 - I_4)$$



۱- انتخاب جهت dx : چنانچه شست دست راست را

در جهت بردار نرمال سطح حلقه بسته بگیریم،

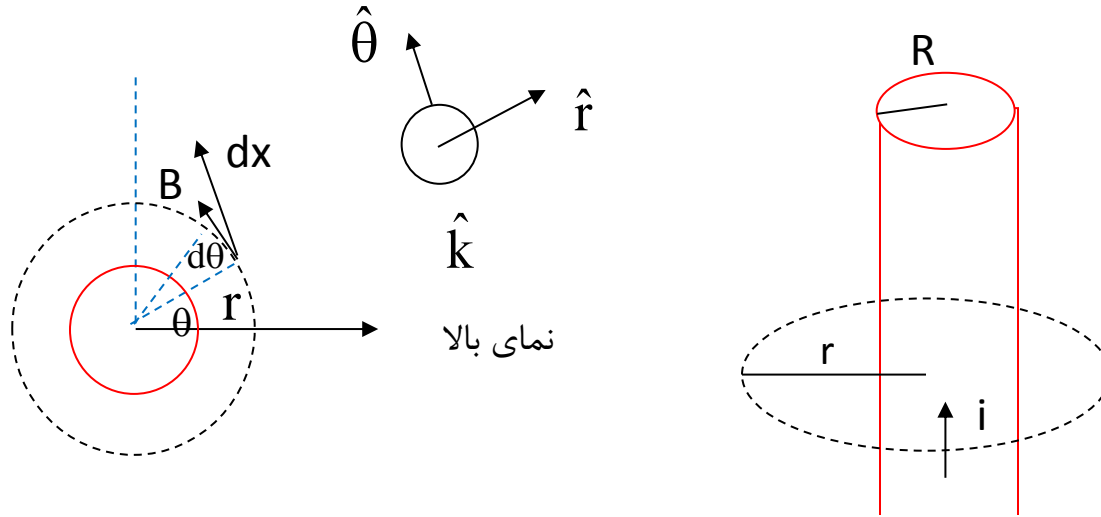
۴ انگشت جهت dx را نمایش می‌دهد.



۲- جهت \mathbf{B} : شست دست راست در جهت جریان روی

سیم قرار دهیم، جهت بسته شدن ۴ انگشت جهت میدان \mathbf{B} را می‌دهد.

مثال: سیمی استوانه‌ای به شعاع R حامل جریان I است، مطلوبست محاسبه میدان مغناطیسی در داخل و خارج سیم.

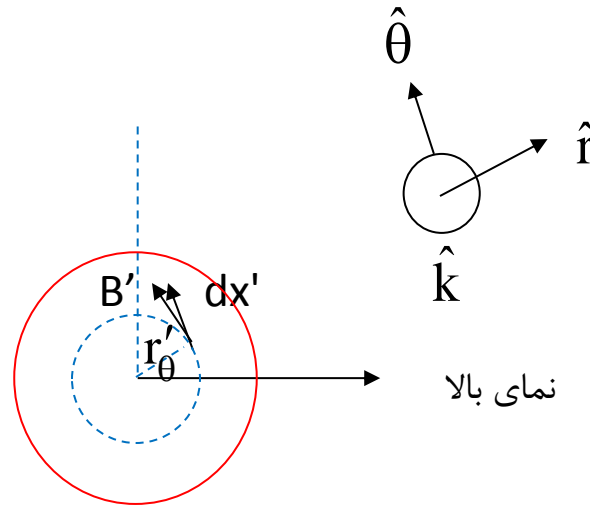


نقاط خارج سیم:

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{x} = \mu_0 I \Rightarrow \oint (B \hat{\theta}) \cdot (dx \hat{\theta}) = \mu_0 I \Rightarrow \oint B dx = \mu_0 I \xrightarrow{dx=r d\theta}$$

$$\int_0^{2\pi} Br d\theta = \mu_0 I \Rightarrow Br(2\pi) = \mu_0 I \Rightarrow B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r} \quad ; \quad r > R$$

نقاط داخل سیم:

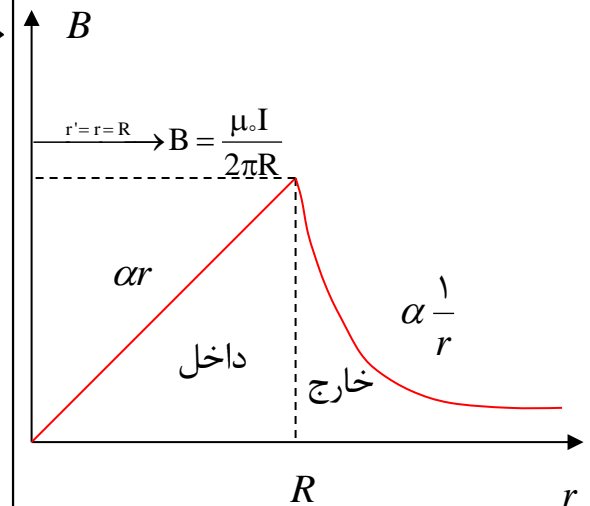


$$\oint \vec{B}' \cdot d\vec{x}' = \mu_0 I' \Rightarrow \oint (B' \hat{\theta}) \cdot (dx' \hat{\theta}) = \mu_0 I' \Rightarrow \oint B' dx' = \mu_0 I' \xrightarrow{dx' = r' d\theta}$$

$$\int_0^{2\pi} B' r' d\theta = \mu_0 I' \Rightarrow B' r' (2\pi) = \mu_0 I' \Rightarrow B' = \frac{\mu_0 I'}{2\pi r'} \quad ; \quad r' < R$$

$$\left\{ \begin{array}{l} J = \frac{I}{\pi R^2} \\ I' = J(\pi r'^2) \end{array} \right\} \Rightarrow I' = \frac{I}{\pi R^2} (\pi r'^2) \Rightarrow I' = \frac{I r'^2}{R^2}$$

$$\Rightarrow B' = \frac{\mu_0 \left(\frac{I r'^2}{R^2} \right)}{2\pi r'} \Rightarrow B' = \frac{\mu_0 I r'}{2\pi R^2} \quad ; \quad r' < R$$



قانون بیوساوار:

برای محاسبه \vec{B} در حالت کلی بکار می رود.

فرض کنید سیمی مطابق شکل در فضا حامل جریان i است. برای استفاده از قانون بیوساوار داریم:

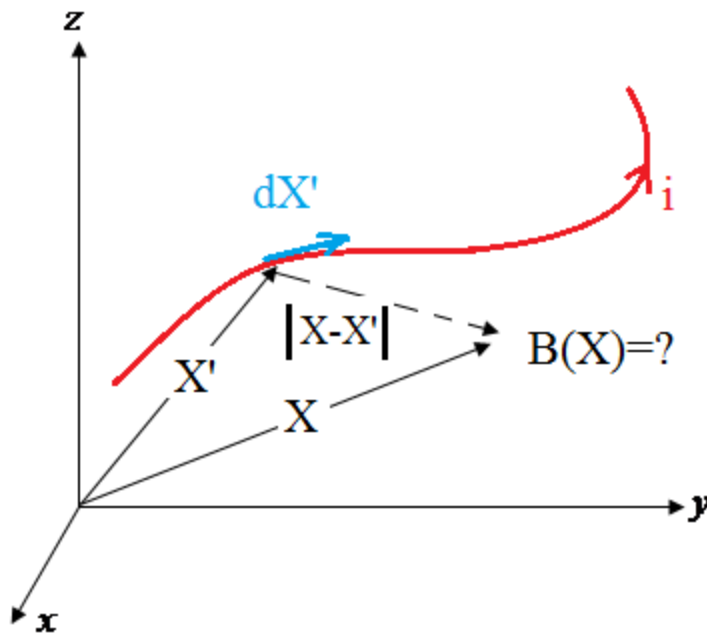
۱- انتخاب دستگاه مختصات مناسب .

۲- بردار مکانی که از مبدا تا نقطه ای که می خواهیم \vec{B} را بدست آوریم رسم می شود را با \vec{X} نمایش می دهیم.

۳- انتخاب $d\vec{X}'$ (المان طولی در سیم حامل جریان) می بایست در جهت جریان باشد.

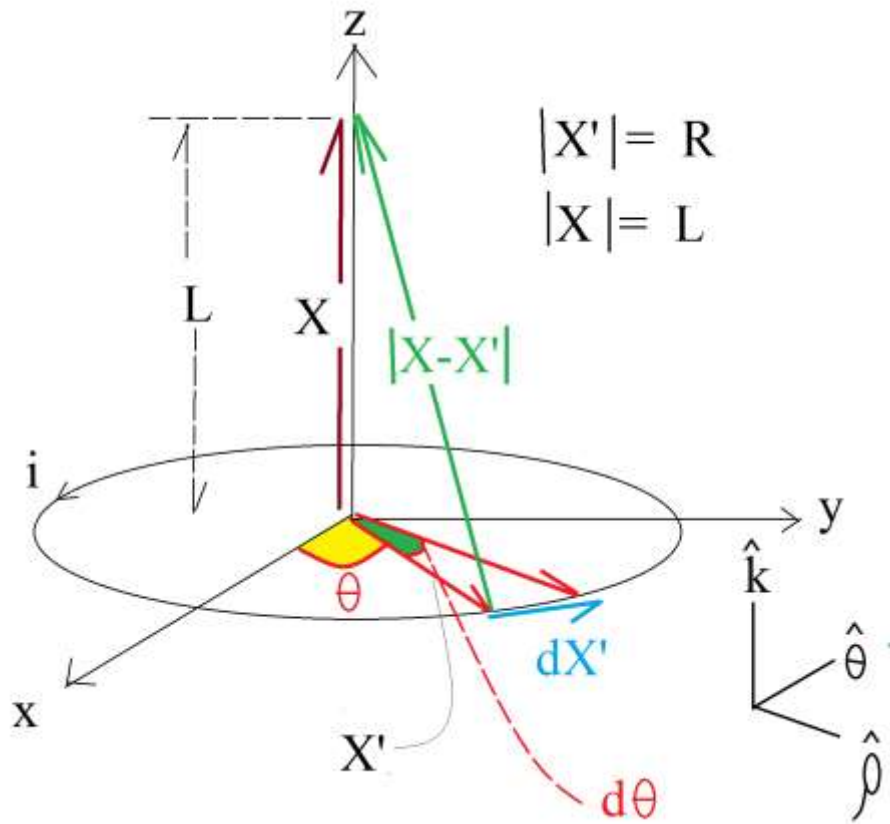
۴- بردار مکانی که از مبدا تا اول $d\vec{X}'$ رسم می شود را \vec{X}' می گیریم.

۵- استفاده از فرمول :



$$\vec{B}(\vec{x}) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

مثال: حلقه ای به شعاع R حامل جریان i است. مطلوبست محاسبه ی میدان مغناطیسی حاصل از آن در فاصله ی L از مرکز حلقه و واقع بر خط عمود بر صفحه ی حلقه و گذرنده از مرکز آن.



$$d\vec{X}' = dX' \hat{\theta} = R d\theta \hat{\theta}$$

$$\vec{X} = L \hat{k} \quad ; \quad \vec{X}' = R \hat{\rho}$$

$$\Rightarrow |\vec{X} - \vec{X}'| = \sqrt{L^2 + R^2} \quad ; \quad \hat{\rho} = \cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j}$$

$$\vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

$$\rightarrow \vec{B}(R) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \int \frac{R d\theta \hat{\theta} \times (L \hat{k} - R \hat{\rho})}{(R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}}$$

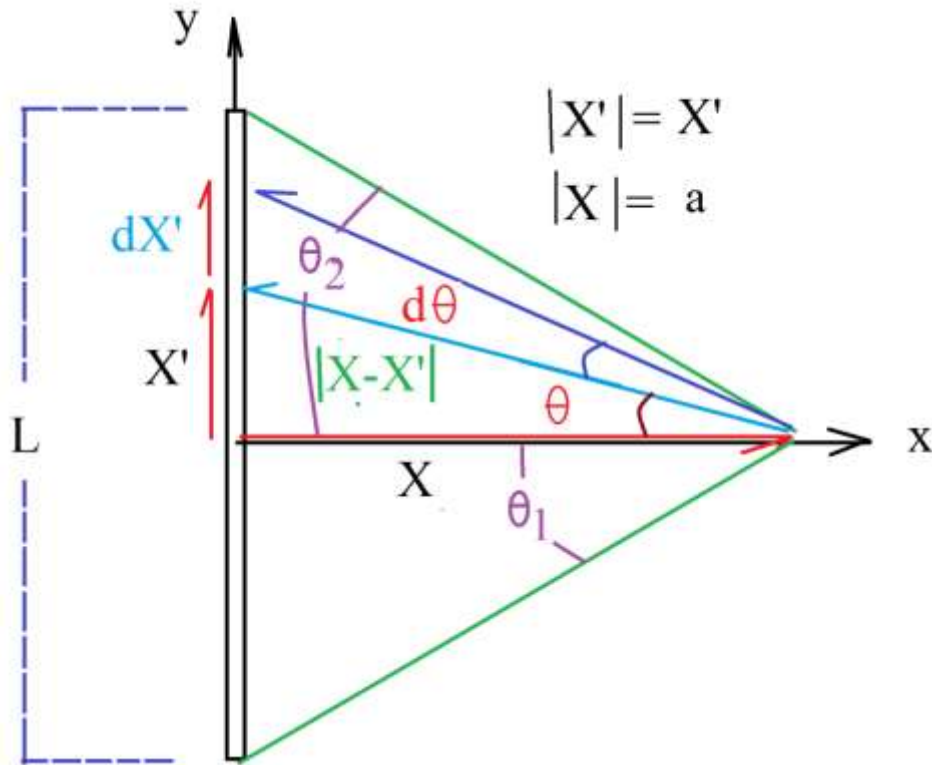
$$\rightarrow \vec{B}(R) = \frac{\mu_0 i R}{4\pi (R^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \int_0^{2\pi} d\theta [L \hat{\rho} + R \hat{k}]$$

$$\rightarrow \vec{B}(\mathbf{R}) = \frac{\mu_0 i R}{4\pi(\mathbf{R}^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \int_0^{2\pi} d\theta \left[L(\cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j}) + R \hat{k} \right] \Rightarrow$$

$$\vec{B}(\mathbf{R}) = \frac{\mu_0 i R}{4\pi(\mathbf{R}^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \left\{ \underbrace{\left(L \hat{i} \int_0^{2\pi} \cos \theta d\theta \right)}_{=0} + \underbrace{\left(L \hat{j} \int_0^{2\pi} \sin \theta d\theta \right)}_{=0} + \left(R \hat{k} \int_0^{2\pi} d\theta \right) \right\} \Rightarrow$$

$$\vec{B}(\mathbf{R}) = \frac{\mu_0 i R}{4\pi(\mathbf{R}^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} (R \hat{k} (2\pi)) \Rightarrow \boxed{\vec{B}(\mathbf{X} = \mathbf{R}) = \frac{\mu_0 i R^2 \hat{k}}{2(\mathbf{R}^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}}}$$

مثال: سیمی مستقیم بطول L دارای جریان i می باشد. مطلوبست محاسبه ی میدان مغناطیسی حاصل از آن در فاصله ی a از سیم و واقع بر خط عمود منصف آن.



$$d\vec{X}' = dX' \hat{j} \quad ; \quad \vec{X} = a \hat{i} \quad ; \quad \vec{X}' = X' \hat{j}$$

$$\Rightarrow |\vec{X} - \vec{X}'| = \sqrt{X'^2 + a^2}$$

$$\vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

$$\rightarrow \vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \int \frac{dX' \hat{j} \times (a \hat{i} - X' \hat{j})}{(X'^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$\rightarrow \vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \int_{-\frac{L}{2}}^{\frac{L}{2}} \frac{a dX' (-\hat{k})}{(X'^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}} + 0$$

$$\rightarrow \vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i a (-\hat{k})}{4\pi a^3} \int_{-\frac{L}{2}}^{\frac{L}{2}} \frac{dX'}{\left(\left(\frac{X'}{a}\right)^2 + 1\right)^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{X'}{a} = \tan \theta \rightarrow \frac{dX'}{a} = \frac{d\theta}{\cos^2 \theta} \\ \rightarrow dX' = \frac{a d\theta}{\cos^2 \theta} \end{array} \right\} \Rightarrow$$

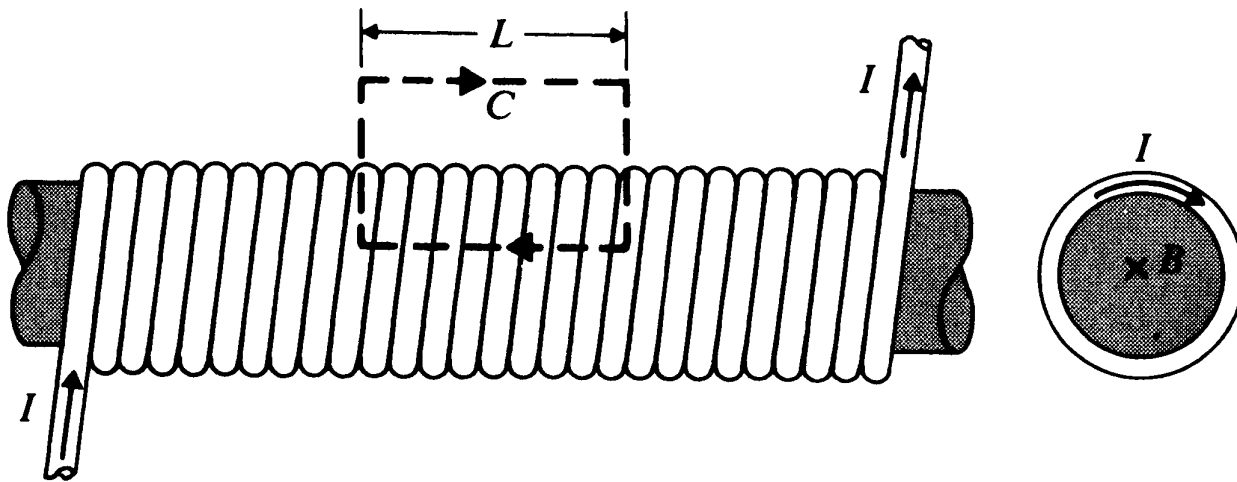
$$\vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i a (-\hat{k})}{4\pi a^3} \int_{-\frac{L}{2}}^{\frac{L}{2}} \frac{a d\theta}{\cos^2 \theta \left(\tan^2 \theta + 1\right)^{\frac{3}{2}}} = \frac{\mu_0 i (-\hat{k})}{4\pi a} \int_{-\frac{L}{2}}^{\frac{L}{2}} \frac{d\theta}{\cos^3 \theta} = \frac{\mu_0 i (-\hat{k})}{4\pi a} \int_{-\frac{L}{2} \rightarrow \theta_2}^{\frac{L}{2} \rightarrow \theta_1} \cos \theta d\theta \Rightarrow$$

$$\vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i (-\hat{k})}{4\pi a} (\sin \theta_1 - \sin \theta_2)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \sin \theta_1 = \frac{-\frac{L}{2}}{\sqrt{\left(-\frac{L}{2}\right)^2 + a^2}} = \frac{-L}{\sqrt{4L^2 + a^2}} ; \sin \theta_2 = \frac{\frac{L}{2}}{\sqrt{\left(\frac{L}{2}\right)^2 + a^2}} = \frac{L}{\sqrt{4L^2 + a^2}} \end{array} \right\}$$

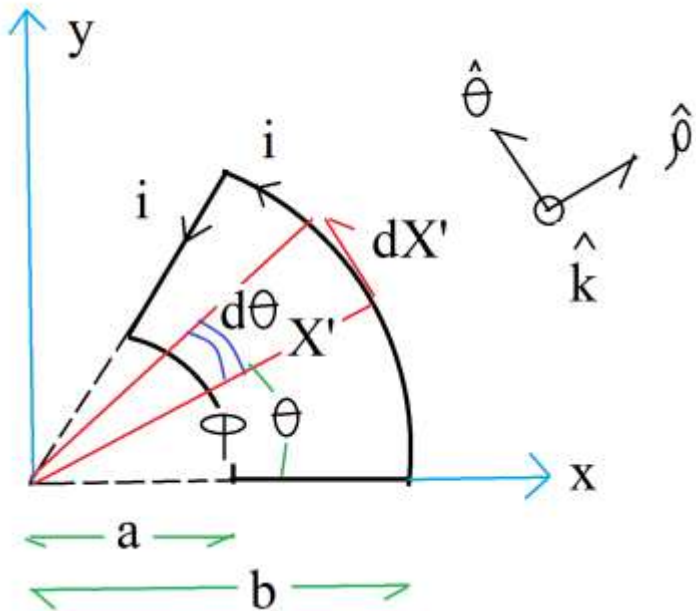
روش دیگر حل این مساله استفاده از قانون آمپر است:

واضح است در خارج سولنوئید هیچ میدانی نداریم، پس برای تعیین B در داخل مسیر مستطیلی C به طول L را چنان تشکیل می دهیم که بخشی از آن داخل و بخشی دیگر در خارج باشد. بدلیل تقارن خطوط میدان می بایست در داخل بصورت موازی و بموازات محور اصلی سولنوئید باشند. با استفاده از قانون آمپر داریم:



$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{x} = \mu_0 I \Rightarrow BL = \mu_0 nLI \Rightarrow B = \mu_0 nI$$

مثال: در شکل دو کمان از دایره ای هایی هم مرکز با شعاع های a و b داریم. اگر مداری شامل کمان ها و خطوط شعاعی واصلشان درست شده باشد که حامل جریان i باشد. مطلوبست محاسبه ی میدان مغناطیسی در مرکز دو کمان.



$$d\vec{X}' = b d\theta' \hat{\theta} ; \vec{X} = 0 ; \vec{X}' = b \hat{\rho} ; |\vec{X} - \vec{X}'| = b$$

$$\vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

$$\rightarrow \vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \int_0^\phi \frac{b d\theta \hat{\theta} \times (0 - b \hat{\rho})}{(b)^3}$$

$$\rightarrow \vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i b^2}{4\pi} \int_0^\phi \frac{d\theta (\hat{k})}{(b)^3} = \frac{\mu_0 i (\hat{k})}{4\pi b} \int_0^\phi d\theta$$

$$\rightarrow \vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i \phi (\hat{k})}{4\pi b}$$

$$\vec{B}(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i \phi (-\hat{k})}{4\pi a}$$

به همین ترتیب برای کمان a داریم:

اما در بخش های شعاعی چون $[d\vec{X}' = d\rho \hat{\rho} \text{ and } (\vec{X} - \vec{X}') = b\hat{\rho} \text{ or } -a\hat{\rho}] \Rightarrow d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}') = 0 \rightarrow \vec{B} = 0$

فلذا داریم:

$$\vec{B}(\vec{X} = 0) = \frac{\mu_0 i \phi (\hat{k})}{4\pi} \left[\frac{1}{b} - \frac{1}{a} \right]$$

نیروی مغناطیسی وارد بر یک سیم حامل جریان از سوی سیم دیگر حامل جریان:

$$\vec{F}_1 = i_1 \int d\vec{L}_1 \times \vec{B}$$

قبلاً دیدیم که نیروی وارد بر یک سیم حامل جریان از طرف میدان مغناطیسی \vec{B} می‌شود:

حال اگر این میدان مغناطیسی توسط سیم حامل جریان دومی ایجاد شده باشد می‌بایست مقدار \vec{B} حاصل از آن را در

مکان سیم اول محاسبه نمود و داریم:

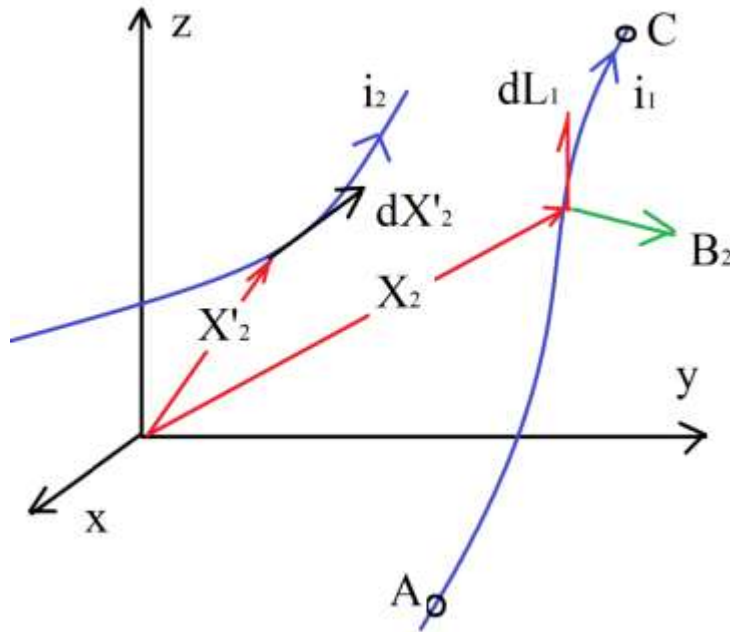
$$\vec{B}_2(\vec{X}) = \frac{\mu_0 i_2}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}'_2 \times (\vec{X}_2 - \vec{X}'_2)}{|\vec{X}_2 - \vec{X}'_2|^3}$$

پس می‌توان نوشت:

$$\vec{F}_{2 \rightarrow 1} = i_1 \int d\vec{L}_1 \times \vec{B}_2$$

و با قرار دادن \vec{B}_2 در $\vec{F}_{2 \rightarrow 1}$ داریم:

$$\vec{F}_{2 \rightarrow 1} = i_1 \int_A^C d\vec{L}_1 \times \left(\frac{\mu_0 i_2}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}'_2 \times (\vec{X}_2 - \vec{X}'_2)}{|\vec{X}_2 - \vec{X}'_2|^3} \right)$$



مثال: دو سیم موازی به فاصله ی d با جریان های i_1 و i_2 که در یک جهت حرکت می کنند داریم. مطلوبست محاسبه ی

نیروی وارد بر سیم حامل جریان i_2 از سوی سیم حامل جریان i_1 .
 قبلاً با استفاده از قانون آمپر مقدار میدان مغناطیسی حاصل از سیم حامل جریان در فاصله ی d از آن بدست آمده که شده است:

$$\vec{B}(\mathbf{r}, \theta, z) = \frac{\mu_0 i_1}{2\pi r} \hat{\theta}$$

برای این مساله می شود:

$$\vec{B}(\mathbf{d}, \theta, z) = \frac{\mu_0 i_1}{2\pi d} \hat{\theta}$$

و حال F می شود:

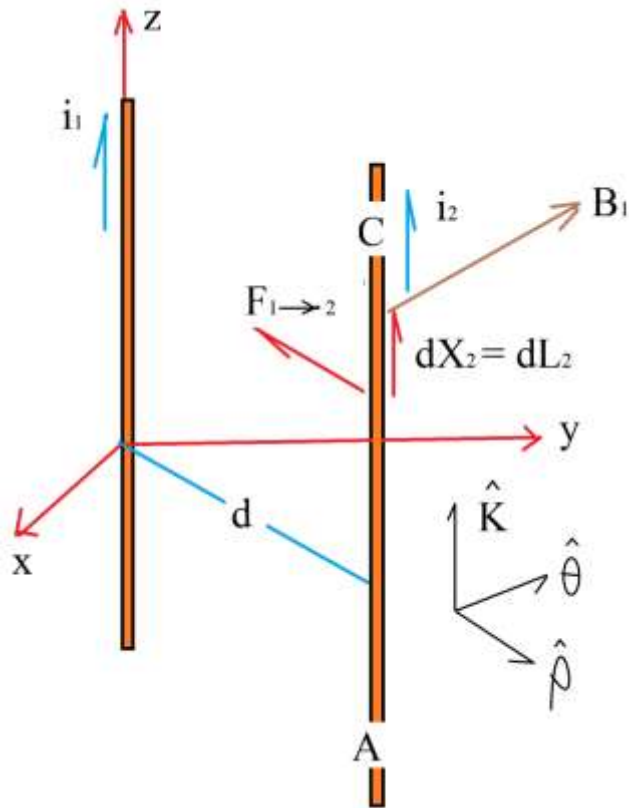
$$\left. \begin{aligned} \vec{F}_{1 \rightarrow 2} &= i_2 \int d\vec{L}_2 \times \vec{B}_1 \\ \vec{B}_1(\mathbf{d}, \theta, z) &= \frac{\mu_0 i_1}{2\pi d} \hat{\theta} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \vec{F}_{1 \rightarrow 2} = i_2 \int_{Z_A}^{Z_C} d\vec{L}_2 \times \frac{\mu_0 i_1}{2\pi d} \hat{\theta}$$

$$\xrightarrow{d\vec{L}_2 = dz \hat{k}} \vec{F}_{1 \rightarrow 2} = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{2\pi d} \int_{Z_A}^{Z_C} dz \hat{k} \times \hat{\theta} \Rightarrow$$

$$\vec{F}_{1 \rightarrow 2} = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{2\pi d} \int_{Z_A}^{Z_C} dz (-\hat{\rho}) = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{2\pi d} (Z_C - Z_A) (-\hat{\rho})$$

که نشان دهنده ی نیروی جاذبه ی بین دو سیم است.

توجه: چنانچه جهت جریان در یکی از دو سیم برعکس شود نیروی جاذبه بین سیم ها ایجاد می شود.



شار مغناطیسی:

اگر یک آهنربا را به یک حلقه ی بسته از یک سیم رسانا نزدیک نماییم، مشاهده می شود که جریانی در سیم پدیدار می شود. اگر برعکس آهنربا را از حلقه دو نماییم نیز جریان در حلقه ایجاد می شود ولی در جهت خلاف حالت قبل. بنابراین تغییر شار مغناطیسی حاصل از میدان برداری مغناطیسی و گذرنده از سطح حلقه موجب ایجاد این جریان القایی می گردد.

قانون فاراده:

اگر شار مغناطیسی گذرنده از مسیر تغییر نماید، در دو سوی آن مسیر یک نیروی محرکه ی القایی (emf) ایجاد می شود. اگر مسیر مورد نظر بسته باشد در آن جریانی موسوم به جریان القایی ایجاد می گردد و اگر دو سر مسیر باز باشد در دو سر آن ولتاژ القایی ایجاد می شود. تغییر شار به ۳ روش امکان پذیر است: ۱- مسیر مورد نظر یا قسمتی از آن متحرک باشد. ۲- میدان مغناطیسی متغیر با زمان باشد. ۳- مسیر متحرک و نیز میدان مغناطیسی متغیر باشند. داریم:

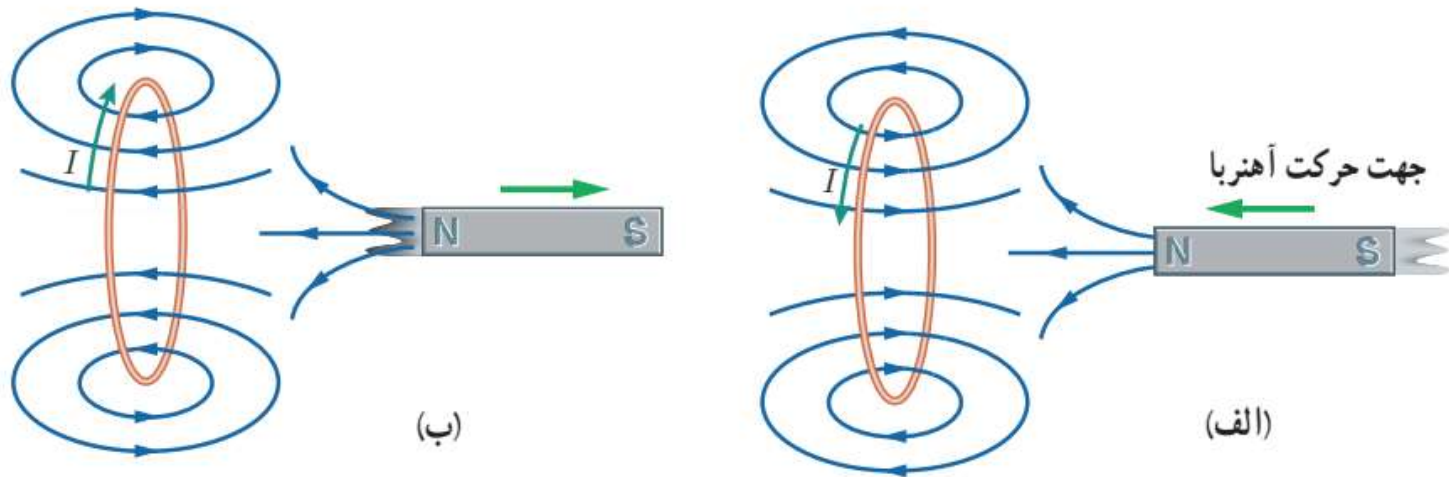
$$\left(\Phi_B = \int \vec{B}(\vec{x}, t) \cdot d\vec{a} \right)$$

حال فرمولبندی این قانون بصورت زیر است:

$$-\frac{d\Phi_B}{dt} = -\frac{d}{dt} \left(\int \vec{B}(\vec{x}, t) \cdot d\vec{a} \right) = \oint \vec{E} \cdot d\vec{x} = \varepsilon$$

قانون لنز:

حال فرض نمایید تغییر شار (به هر دلیل) موجب ایجاد جریان در مسیر بسته شود. این جریان در جهتی جاری می گردد که میدان مغناطیسی حاصل از آن در خلاف جهت میدان مغناطیسی ایجاد کننده باشد. یعنی شاری که میدان ثانویه ایجاد می نماید با شار ایجاد کننده ی جریان مخالفت می نماید. یعنی اگر شار مغناطیسی ایجاد کننده ی جریان القایی رو به افزایش (کاهش) باشد، میدان مغناطیسی ناشی از جریان القایی (و نهایتاً شار حاصل از آن) سعی در کاهش (افزایش) جریان دارد. این بیان، قانون لنز است. جهت جریان القایی و نهایتاً جهت میدان حاصل از آن را می توان با استفاده از قانون لنز و قانون دست راست بدست آورد.



مثال : سیمی مستقیم حامل جریان i در فاصله a از قابی رسانا مطابق شکل قرار دارد. مطلوبست محاسبه ی شار مغناطیسی گذرنده از قاب.

B در اطراف سیم مستقیم قبلاً محاسبه شده و مقدار آن در فاصله ی R از سیم (و گذرنده از سطح قاب) عبارت است از :

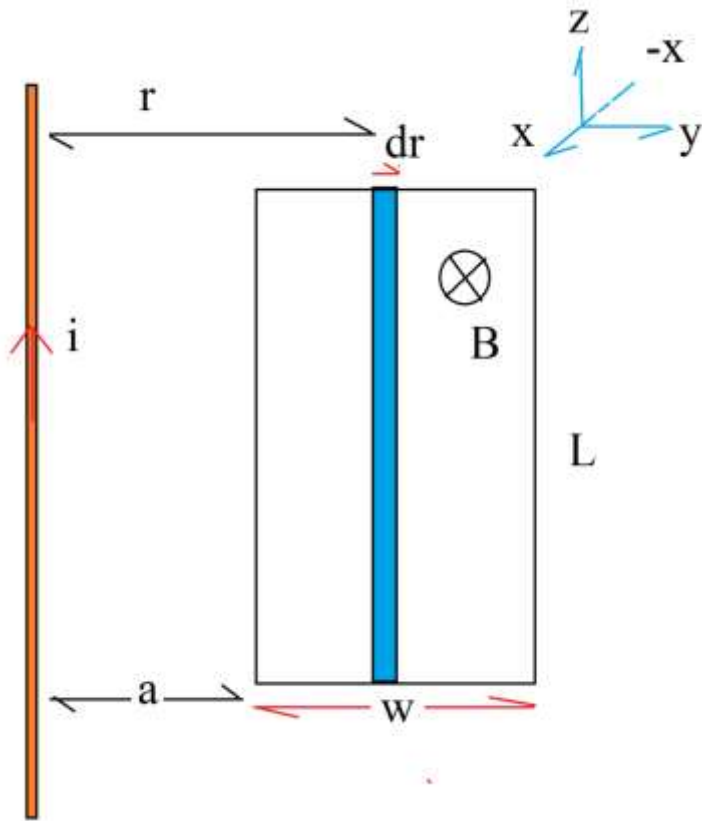
$$\vec{B}(r) = \frac{\mu_0 i}{2\pi r} (-\hat{i})$$

این میدان بر هر چهار سیم قاب عمود است، لذا:

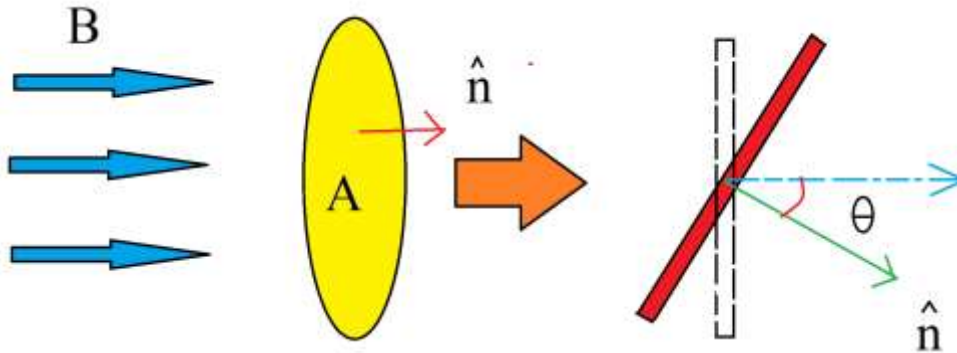
$$d\Phi_B = \vec{B} \cdot d\vec{a} = B \cdot da = \frac{\mu_0 i}{2\pi r} L dr \Rightarrow$$

$$\Phi_B = \oint d\Phi_B = \int_a^{a+w} \frac{\mu_0 i}{2\pi r} L dr \Rightarrow$$

$$\Phi_B = \frac{\mu_0 i L}{2\pi r} \ln\left(\frac{a+w}{a}\right)$$



مثال : سیم رسانا و دایره ای به شعاع a دارای مقاومت R است. در زمان صفر سطح این حلقه بر میدان مغناطیسی خارجی عمود است. در زمان $t > 0$ انرا با سرعت زاویه ای ω حول یکی از اقطار اصلی اش می چرخانیم. مطلوبست محاسبه ی جریان القایی در حلقه اگر تغییر میدان مغناطیسی با زمان بشکل زیر باشد. $\vec{B}(t) = B_0 \cos(\omega t)$.



$$d\Phi_B = \vec{B} \cdot d\vec{a} = B(t) da \cos \theta \Rightarrow$$

$$\Phi_B = \oint d\Phi_B = B(t) A \cos \theta \xrightarrow{\theta = \omega t}$$

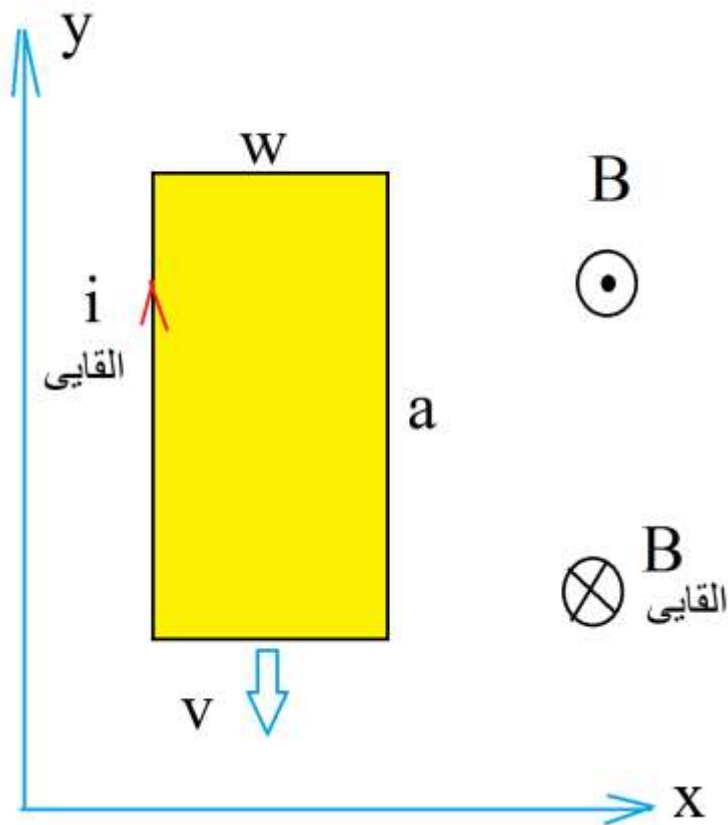
$$\Phi_B = B(t) A \cos(\omega t) \xrightarrow{\vec{B}(t) = B_0 \cos(\omega t)}$$

$$\Phi_B = B_0 A \cos(\omega t) \cos(\omega t) \Rightarrow$$

$$\Phi_B = B_0 A \cos^2 \omega t \Rightarrow \frac{d\Phi_B}{dt} = -2B_0 A \omega \cos(\omega t) \sin(\omega t) \xrightarrow{\varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt}}$$

$$\varepsilon = 2B_0 A \omega \cos(\omega t) \sin(\omega t) = \frac{1}{2} B_0 A \omega \sin(2\omega t) \Rightarrow I = \frac{\varepsilon}{R} = \frac{B_0 A \omega \sin(2\omega t)}{2R}$$

مثال: قاب مستطیل شکلی $(w \times a)$ با سرعت یکنواخت v در یکنواخت که بر سطح قاب همواره عمود است سقوط می کند. اگر مقاومت قاب R باشد جریان القایی در آن چقدر است؟



$$\Phi_B = \oint d\Phi_B = \oint \vec{B} \cdot d\vec{a} = B A \cos 0 = B w y$$

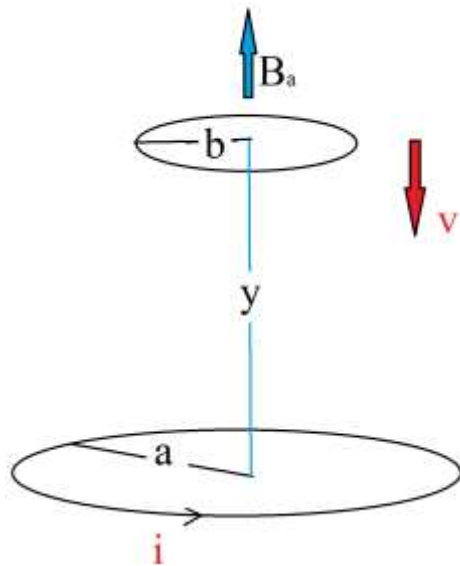
$$-\frac{d\Phi_B}{dt} = -B w \frac{dy}{dt} \xrightarrow{y=vt \rightarrow \frac{dy}{dt}=v}$$

$$-\frac{d\Phi_B}{dt} = -B w v = \varepsilon \Rightarrow$$

$$I = \frac{\varepsilon}{R} = \frac{B w v}{R}$$

مثال: حلقه ای با n دور سیم و شعاع a حامل جریان i_a است. حلقه ی دیگری با شعاع b می افتد و به سمت حلقه ی a با سرعت ثابت حرکت می کند بنحوی که همواره بردار نرمال های دو سطح موازی هستند. مطلوب است محاسبه نیرو محرکه القایی در حلقه به شعاع b (فاصله دو حلقه L می باشد).

B حلقه اول (a) در مکان حلقه دوم:



$$B_a = \frac{\mu_0 i_a n a^2}{2(a^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}}$$

حال:

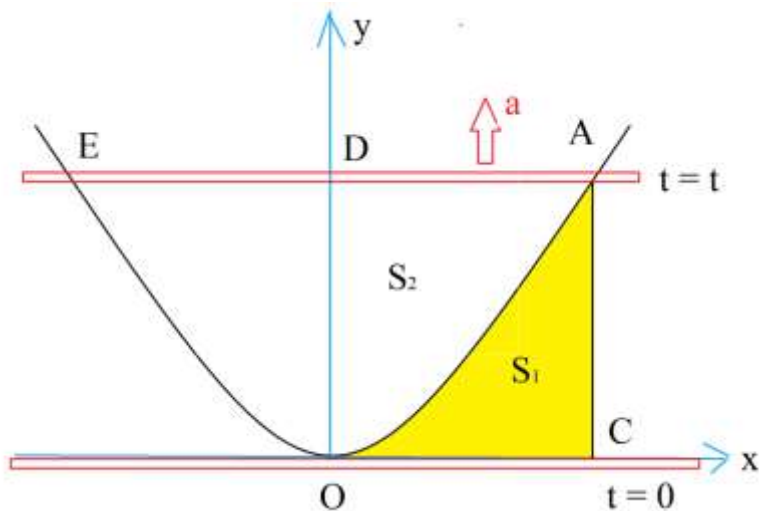
$$\phi_{a \rightarrow b} = \vec{B}_a \cdot \vec{S}_b = B_a S_b \Rightarrow$$

$$\phi_{a \rightarrow b} = \frac{\mu_0 i_a n a^2}{2(a^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} (\pi b^2) \Rightarrow \phi_{a \rightarrow b} = \frac{\mu_0 \pi i_a n a^2 b^2}{2(a^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} \Rightarrow$$

$$\varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt} = -\frac{d}{dt} \left(\frac{\mu_0 \pi i_a n a^2 b^2}{2(a^2 + y^2)^{\frac{3}{2}}} \right) \Rightarrow \varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt} = -\left(-\frac{3 \mu_0 \pi i_a n a^2 b^2 (2y)}{2 \cdot 2(a^2 + y^2)^{\frac{5}{2}}} \frac{dy}{dt} \right)$$

$$\xrightarrow{y=y_0 - vt \Rightarrow \frac{dy}{dt} = -v} \varepsilon = \left(\frac{3 \mu_0 \pi i_a n a^2 b^2 (2y)}{4(a^2 + y^2)^{\frac{5}{2}}} \frac{dy}{dt} \right) = \left(\frac{3 \mu_0 \pi i_a n a^2 b^2 (2y)}{4(a^2 + y^2)^{\frac{5}{2}}} (-v) \right)$$

مثال: مطابق شکل سیمی سهمی شکل با معادله $y=kx^2$ داریم. میله ای از رأس سهمی با شتاب ثابت (a) به سمت بالا حرکت می کند اگر مجموعه فوق در میدان یکنواخت خارجی که عمود بر سطح سهمی است قرار داشته باشد مطلوبست محاسبه نیرو محرکه القایی در مجموعه.



برای حل می بایست ابتدا مساحت بین سهمی و میله

را بدست آورد.

$$\left\{ \begin{aligned} S_1 &= \int_0^{x_A} y \, dx = \int_0^{x_A} k x^2 \, dx = \frac{k x_A^3}{3} \\ S_{OCAD} &= x_A y_A \end{aligned} \right.$$

$$\begin{aligned} \frac{y_A = kx_A^2}{\Rightarrow x_A = \sqrt{\frac{y_A}{k}}} &\rightarrow \left\{ \begin{aligned} S_1 &= \frac{k \frac{y_A}{k} \sqrt{\frac{y_A}{k}}}{3} = \frac{y_A}{3} \sqrt{\frac{y_A}{k}} \\ S_{OCAD} &= \sqrt{\frac{y_A}{k}} y_A \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

$$S_2 = S_{OCAD} - S_1 = \sqrt{\frac{y_A}{k}} y_A - \frac{y_A}{3} \sqrt{\frac{y_A}{k}} = \frac{2y_A}{3} \sqrt{\frac{y_A}{k}} \Rightarrow$$

$$S_{OAE0} = 2S_2 = \frac{4y_A}{3} \sqrt{\frac{y_A}{k}} = \frac{4(y_A)^{\frac{3}{2}}}{3\sqrt{k}}$$

$$y_A = \frac{1}{2}at^2 \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2y_A}{a}}$$

میله با شتاب ثابت بسمت بالا حرکت می نماید، پس داریم:

حال داریم:

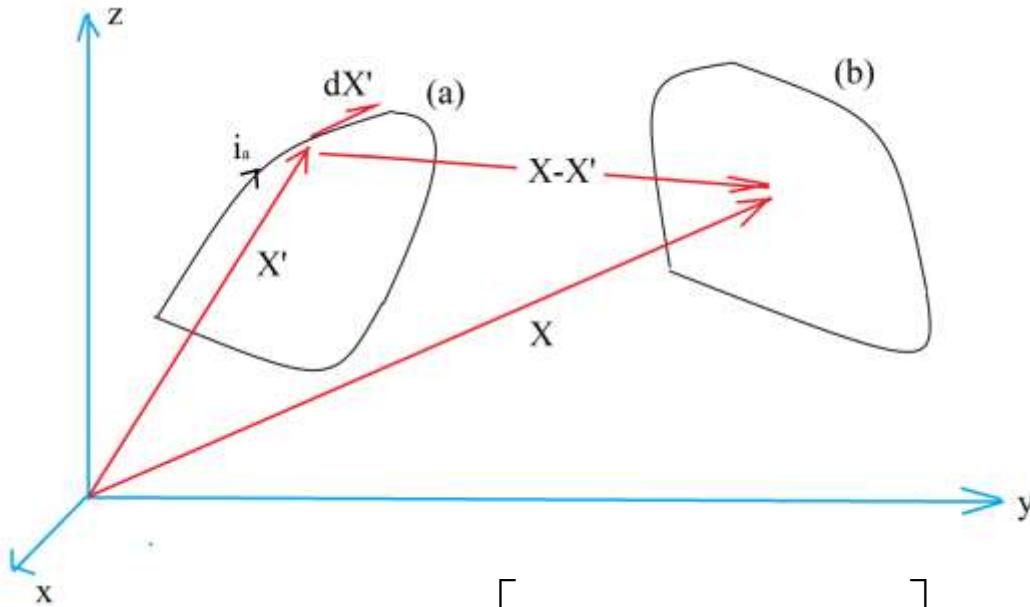
$$\Phi_B = \oint d\Phi_B = \oint \vec{B} \cdot d\vec{a} = BS_{OAE0} \Rightarrow \Phi_B = B \frac{4(y_A)^{\frac{3}{2}}}{3\sqrt{k}} \xrightarrow{y_A = \frac{1}{2}at^2} \Phi_B = \frac{4B \left(\frac{1}{2}at^2 \right)^{\frac{3}{2}}}{3\sqrt{k}} \Rightarrow$$

$$\Phi_B = \frac{4B \left(\frac{1}{2}a \right)^{\frac{3}{2}} t^3}{3\sqrt{k}} \Rightarrow \varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt} = -\frac{d}{dt} \left[\frac{4B \left(\frac{1}{2}a \right)^{\frac{3}{2}} t^3}{3\sqrt{k}} \right] = \frac{4B \left(\frac{1}{2}a \right)^{\frac{3}{2}} 3t^2}{3\sqrt{k}}$$

$$\xrightarrow{t = \sqrt{\frac{2y_A}{a}}} \varepsilon = \frac{4B \left(\frac{1}{2}a \right)^{\frac{1}{2}} \left(\frac{1}{2}a \right) \left(\frac{2y_A}{a} \right)}{\sqrt{k}} \Rightarrow \varepsilon = \frac{4B y_A}{\sqrt{k}} \left(\frac{1}{2}a \right)^{\frac{1}{2}}$$

القائیدگی - القاء متقابل - خودالقاء

فرض کنید مطابق شکل دو حلقه در فضا داریم که حلقه‌ی (a) دارای جریان i_a است. میدان مغناطیسی حاصل از حلقه‌ی a در مکان حلقه‌ی b توسط قانون بیوساوار محاسبه می‌شود و جواب خواهد شد:



$$\vec{B}_a = \frac{\mu_0 i_a}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

این میدان در حلقه‌ی b شار مغناطیسی ایجاد می‌نماید و مقدارش عبارت است از:

$$\phi_{ab} = \int \vec{B}_a \cdot d\vec{S}_b \Rightarrow \phi_{ab} = \int \left[\frac{\mu_0 i_a}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3} \right] \cdot d\vec{S}_b \Rightarrow \phi_{ab} = i_a \underbrace{\int \left[\frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3} \right] \cdot d\vec{S}_b}_{=M_{ab}}$$

که در آن M_{ab} ضریب القای متقابل (اندوکتانس متقابل) بین a و b می‌باشد.

$$\boxed{\varphi_{ab} = M_{ab} i_a \quad \text{or} \quad d\varphi_{ab} = M_{ab} di_a} \quad \text{بنابر این داریم:}$$

اگر بر عکس حساب می شد، یعنی حلقه ی **b** جریان i_b داشت و می خواستیم شار ناشی از آن را در مکان حلقه ی **a** حساب نماییم، داشتیم:

$$\varphi_{ba} = \int \vec{B}_b \cdot d\vec{S}_a \Rightarrow \varphi_{ba} = \int \left[\frac{\mu_0 i_b}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3} \right] \cdot d\vec{S}_a \Rightarrow$$

$$\varphi_{ba} = i_b \int \underbrace{\left[\frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3} \right]}_{=M_{ba}} \cdot d\vec{S}_a$$

$$\Rightarrow \boxed{\varphi_{ba} = M_{ba} i_b \quad \text{or} \quad d\varphi_{ba} = M_{ba} di_b}$$

که در آن M_{ba} ضریب القای متقابل (اندوکتانس متقابل) بین **a** و **b** می باشد.

همواره داریم:

$$M_{ab} = M_{ba} = M$$

ضرب خود القا:

فرض نمایید حلقه ای با جریان i_a داریم، بردارهای میدان مغناطیسی حاصل از حلقه مجدداً به خود حلقه باز می گردد

$$\vec{B}_a = \frac{\mu_0 i_a}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3}$$

بنابراین میدان مغناطیسی حاصل از حلقه در مکان خودش می شود:

حال شار ناشی از میدان مغناطیسی حلقه و عبوری از سطح خود حلقه

می شود:

$$\phi_{aa} = \int \vec{B}_a \cdot d\vec{S}_a \Rightarrow$$

$$\phi_{aa} = \int \left[\frac{\mu_0 i_a}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3} \right] \cdot d\vec{S}_a \Rightarrow$$

$$\phi_{aa} = i_a \underbrace{\int \left[\frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{d\vec{X}' \times (\vec{X} - \vec{X}')}{|\vec{X} - \vec{X}'|^3} \right] \cdot d\vec{S}_a}_{=L_a} \Rightarrow$$

$$\boxed{\phi_{aa} = L_a i_a \quad \text{or} \quad d\phi_{aa} = L_a di_a}$$

که در آن L_a را ضریب خود القای (اندوکتانس خودی) حلقه ی a می نامند.

مثال : حلقه ی به شعاع a دارای n_a دور سیم پیچ حامل جریان i_a است. این حلقه بطور افقی روی سطح زمین قرار دارد. حلقه ای دیگر با شعاع b ($b < a$) دارای n_b دور سیم پیچ است و در فاصله ی L از سطح حلقه ی a قرار دارد، بنحوی که سطوح دو حلقه موازی اند. مطلوبست محاسبه ی ضریب القای متقابل بین دو حلقه و ضریب خود القای حلقه ی a . قبلاً محاسبه شده که میدان حاصل از حلقه ی به شعاع a در فاصله ی L از مرکزش می شود:

$$B_a = \frac{\mu_0 i_a a^2}{2(a^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \xrightarrow{\text{with } n_a} B_a = \frac{\mu_0 i_a n_a a^2}{2(a^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \quad (*)$$

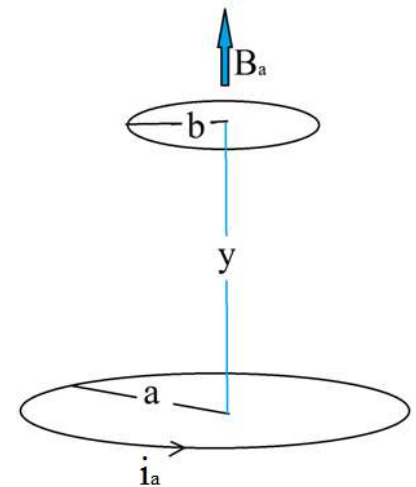
حال داریم:

$$\Phi_{ab} = \vec{B}_a \cdot \vec{S}_b = B_a S_b \xrightarrow{(*)} \Phi_{ab} = \frac{\mu_0 i_a n_a a^2}{2(a^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} (\pi n_b b^2) \xrightarrow{\Phi_{ab} = M_{ab} i_a}$$

$$M_{ab} = \frac{\mu_0 \pi n_a n_b a^2 b^2}{2(a^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \quad \text{and}$$

$$\Phi_{aa} = \vec{B}_a \cdot \vec{S}_a = B_a S_a \longrightarrow \left(B_a = \frac{\mu_0 i_a n_a a^2}{2(a^2 + L^2)^{\frac{3}{2}}} \xrightarrow{\text{if } L=0} B_a = \frac{\mu_0 i_a n_a a^2}{2(a^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{\mu_0 i_a n_a}{2a} \right) \longrightarrow$$

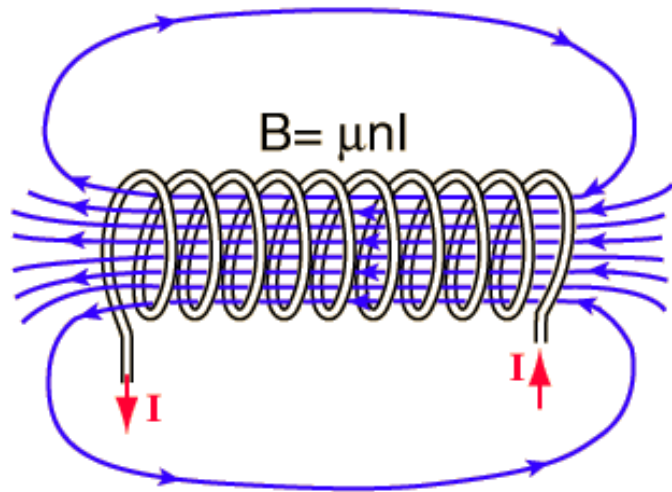
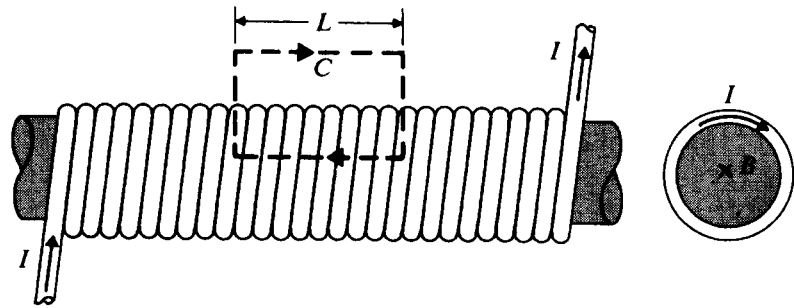
$$\Phi_{aa} = \frac{\mu_0 i_a n_a}{2a} (\pi n_a a^2) \xrightarrow{\Phi_{aa} = L_a i_a} L_a = \frac{\mu_0 \pi i_a n_a^2 a}{2}$$



مثال: سیم لوله‌ای (سلفی) به طول L_1 ، دارای N_1 دور سیم در طول سیم لوله حاوی جریان I است. شعاع سطح مقطع سیم لوله r_1 می‌باشد. مطلوبست محاسبه‌ی (الف) ضریب خودالقای سیم لوله. (ب) اگر سیم لوله‌ای دیگر با شعاع سطح مقطع r_2 ($r_2 < r_1$) و تعداد N_2 دور در طول L_2 ، در داخل این سلف قرار گیرد نحوی که دو سلف هم محور باشند مطلوبست محاسبه‌ی ضریب القاء متقابل دو سلف چقدر است؟

(الف) داشتیم:

$$B_1 = \mu_0 n_a I = \mu_0 \frac{N_1}{L_1} I$$



$$\Phi_{11} = \vec{B}_1 \cdot \vec{S}_1 = B_1 S_1 \xrightarrow{B_1 = \mu_0 n_a I = \mu_0 \frac{N_1}{L_1} I}$$

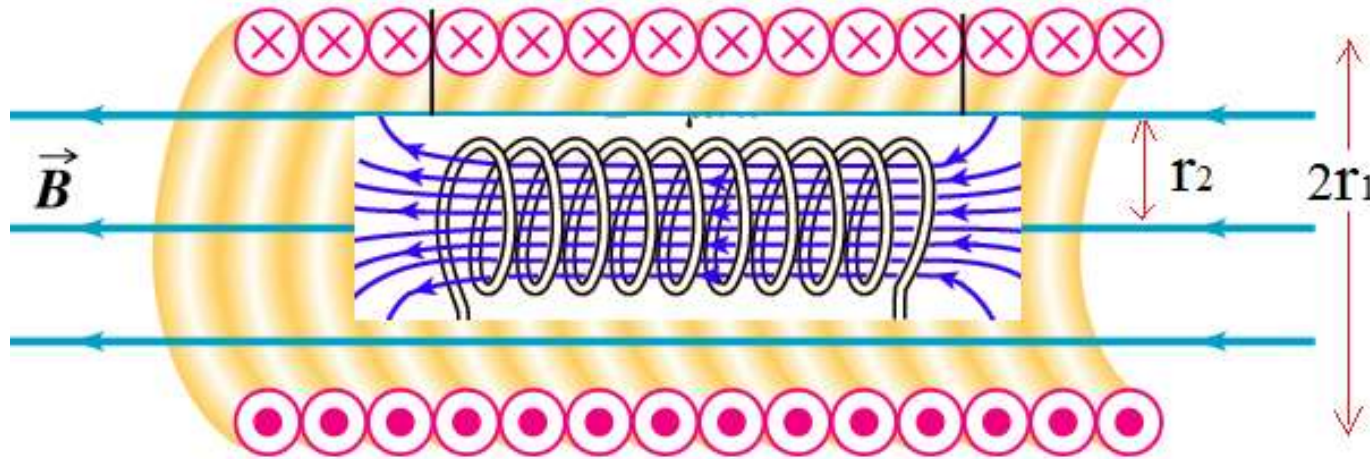
$$\Phi_{11} = \mu_0 \frac{N_1}{L_1} I \left[(\pi r_1^2) N_1 \right] = \frac{\mu_0 \pi r_1^2 N_1^2}{L_1} I$$

$$\xrightarrow{\Phi_{11} = L_1 I} L_1 = \frac{\mu_0 \pi r_1^2 N_1^2}{L_1}$$

(ب) داریم:

$$B_1 = \mu_0 n_a I = \mu_0 \frac{N_1}{L_1} I$$

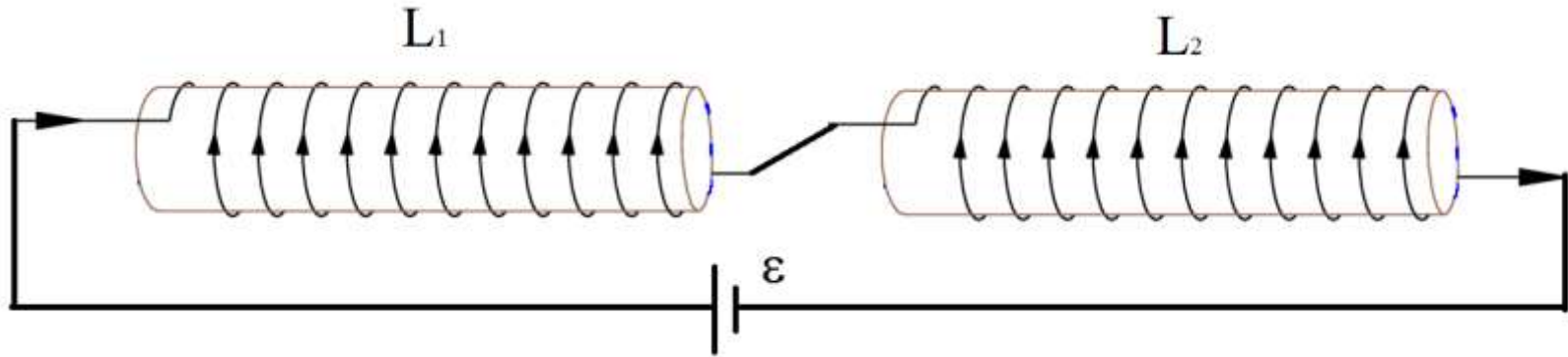
حال اگر این B از سلونوئید دوم عبور نماید داریم:



$$\Phi_{12} = \vec{B}_1 \cdot \vec{S}_2 = B_1 S_2 \xrightarrow{B_1 = \mu_0 n_a I = \mu_0 \frac{N_1}{L_1} I} \Phi_{12} = \mu_0 \frac{N_1}{L_1} I \left[(\pi r_2^2) N_2 \right] = \frac{\mu_0 \pi r_2^2 N_1 N_2}{L_1} I$$

$$\xrightarrow{\Phi_{12} = M_{12} I} M_{12} = \frac{\mu_0 \pi r_2^2 N_1 N_2}{L_1}$$

مثال: در شکل زیر مطلوبست محاسبه ی ضریب خودالقای (اندوکتانس خودی) سلف هم ارز.



$$\Phi_{11} = L_1 i_1 \xrightarrow{(\varepsilon = -\frac{d\Phi}{dt})} \varepsilon_1 = -L_1 \frac{di_1}{dt} \quad \text{and} \quad \Phi_{12} = M_{12} i_1 \xrightarrow{(\varepsilon = -\frac{d\Phi}{dt})} \varepsilon_{12} = -M_{12} \frac{di_1}{dt}$$

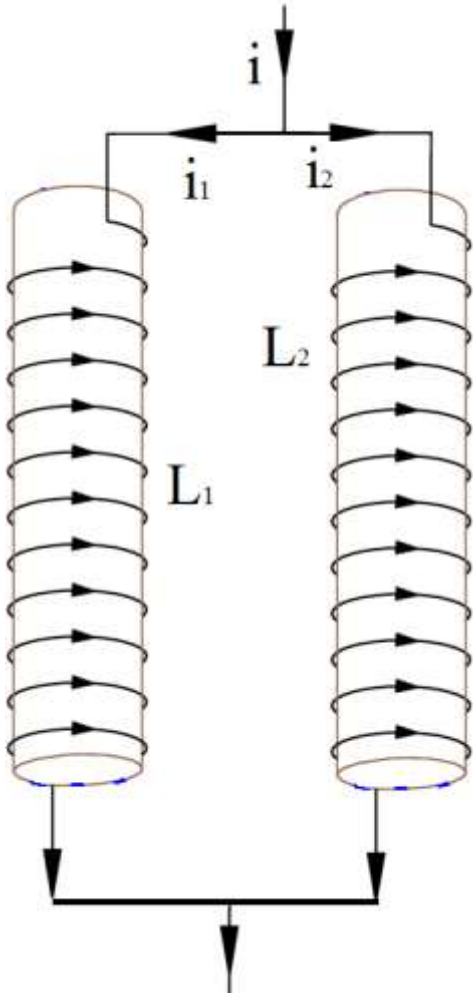
$$\varepsilon_{11} = -L_1 \frac{di_1}{dt} \quad ; \quad \varepsilon_{22} = -L_2 \frac{di_2}{dt} \quad ; \quad \varepsilon_{12} = -M_{12} \frac{di_1}{dt} \quad ; \quad \varepsilon_{21} = -M_{21} \frac{di_2}{dt}$$

$$\left[\begin{array}{l} i_1 = i_2 = i \Rightarrow \\ \left\{ \frac{di_1}{dt} = \frac{di_2}{dt} = \frac{di}{dt} \right\} \\ \varepsilon = \varepsilon_1 + \varepsilon_2 \quad \text{and} \quad M_{12} = M_{21} \end{array} \right] \Rightarrow \varepsilon_{\text{total}} = -L_1 \frac{di_1}{dt} - L_2 \frac{di_2}{dt} - M \frac{di_1}{dt} - M \frac{di_2}{dt} \Rightarrow$$

$$\varepsilon_{\text{total}} = (-L_1 - L_2 - 2M) \frac{di}{dt} \xrightarrow{\varepsilon_{\text{total}} = (-L_{\text{total}}) \frac{di}{dt}} L_{\text{total}} = L_1 + L_2 + 2M$$

توجه: در صورتی که جریان ها هم سو نبودند داشتیم: $L_{total} = L_1 + L_2 - 2M$

مثال: در شکل زیر مطلوبست محاسبه ی ضریب خودالقای (اندوکتانس خودی) سلف هم ارز.



$$\begin{cases} \varepsilon_1 = \varepsilon_{11} + \varepsilon_{21} = -L_1 \frac{di_1}{dt} - M_{21} \frac{di_2}{dt} \\ \varepsilon_2 = \varepsilon_{22} + \varepsilon_{12} = -L_2 \frac{di_2}{dt} - M_{21} \frac{di_1}{dt} \end{cases} \xrightarrow[\substack{\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = \varepsilon \\ M_{21} = M_{12} = M}]{}$$

$$\begin{cases} -\varepsilon = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} & (1) \\ -\varepsilon = L_2 \frac{di_2}{dt} + M \frac{di_1}{dt} & (2) \end{cases} \times \begin{cases} -M \\ L_1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} M\varepsilon = -ML_1 \frac{di_1}{dt} - M^2 \frac{di_2}{dt} \\ -L_1\varepsilon = L_1L_2 \frac{di_2}{dt} + L_1M \frac{di_1}{dt} \end{cases}$$

$$\Rightarrow M\varepsilon - L_1\varepsilon = L_1L_2 \frac{di_2}{dt} - M^2 \frac{di_2}{dt} \Rightarrow \frac{di_2}{dt} = \frac{\varepsilon(M - L_1)}{(L_1L_2 - M^2)} (*)$$

با قرار دادن (*) در (۱) داریم:

$$\begin{cases} -\varepsilon = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} & (1) \\ \frac{di_2}{dt} = (*) \end{cases} \Rightarrow -\varepsilon = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \left[\frac{\varepsilon(M-L_1)}{(L_1L_2-M^2)} \right] \Rightarrow \frac{di_1}{dt} = \frac{\varepsilon(M-L_2)}{(L_1L_2-M^2)} (**)$$

$$\left\{ i = i_1 + i_2 \Rightarrow \frac{di}{dt} = \frac{di_1}{dt} + \frac{di_2}{dt} \right\} \quad \text{اما در مدار موازی داریم:}$$

حال با قرار دادن روابط (*) و (**) در رابطه ی اخیر داریم:

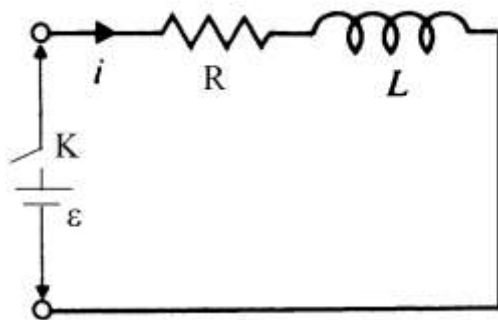
$$\frac{di}{dt} = \frac{\varepsilon(M-L_2)}{(L_1L_2-M^2)} + \frac{\varepsilon(M-L_1)}{(L_1L_2-M^2)} \Rightarrow \varepsilon_{\text{total}} = -\frac{(L_1L_2-M^2)}{(L_1+L_2-2M)} \frac{di}{dt} \xrightarrow{\varepsilon_{\text{total}} = (-L_{\text{total}}) \frac{di}{dt}}$$

$$L_{\text{total}} = \frac{(L_1L_2-M^2)}{(L_1+L_2-2M)}$$

توجه: اگر جهت دو جریان خلاف یکدیگر باشد داریم:

$$L_{\text{total}} = \frac{(L_1L_2-M^2)}{(L_1+L_2+2M)}$$

مثال: در شکل زیر اگر کلید k بسته شود مطلوبست محاسبه‌ی جریان مدار برحسب زمان و نیز محاسبه نیرو محرکه‌ی القایی در سلف.



KVL برای مدار نوشته شود:

$$\varepsilon - iR - L \frac{di}{dt} = 0 \Rightarrow \varepsilon - iR = L \frac{di}{dt} \Rightarrow \frac{\varepsilon}{L} - \frac{R}{L} i = \frac{di}{dt} \Rightarrow \frac{-R}{L} \left(i - \frac{\varepsilon}{R} \right) = \frac{di}{dt} \Rightarrow \frac{di}{i - \frac{\varepsilon}{R}} = \frac{-R}{L} dt \Rightarrow$$

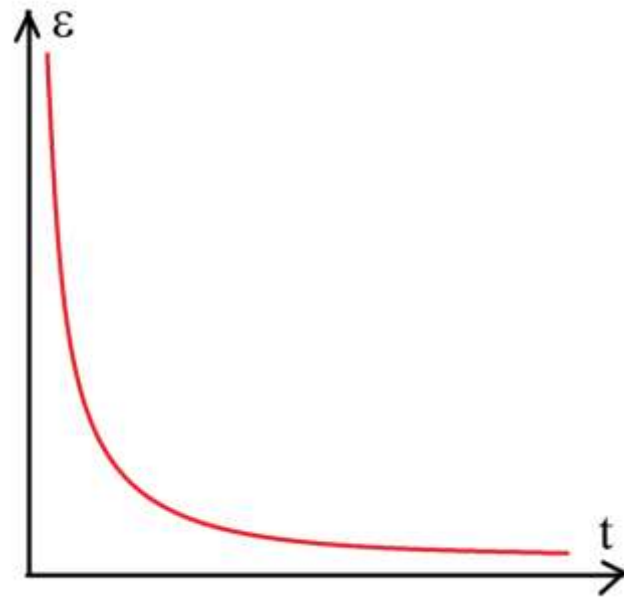
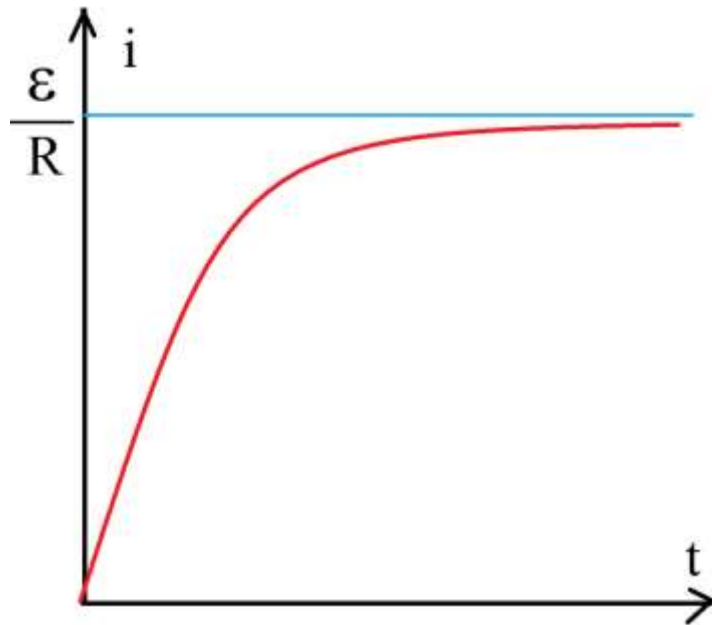
$$\int_{i_0}^i \frac{di}{i - \frac{\varepsilon}{R}} = \int_{t_0}^t \frac{-R}{L} dt \Rightarrow \text{Ln} \left(i - \frac{\varepsilon}{R} \right) = \frac{-R}{L} t + k_0 \xrightarrow{\text{in } t=0 \rightarrow i=0} \text{Ln} \left(-\frac{\varepsilon}{R} \right) = k_0 \Rightarrow$$

$$\text{Ln} \left(i - \frac{\varepsilon}{R} \right) = \frac{-R}{L} t + \text{Ln} \left(\frac{-\varepsilon}{R} \right) \Rightarrow \text{Ln} \left(i - \frac{\varepsilon}{R} \right) - \text{Ln} \left(\frac{-\varepsilon}{R} \right) = -\frac{R}{L} t \rightarrow \text{Ln} \left[\frac{i - \frac{\varepsilon}{R}}{\frac{-\varepsilon}{R}} \right] = -\frac{R}{L} t \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \text{Ln} \left(\frac{\frac{i}{-\varepsilon} + 1}{\frac{-\varepsilon}{R}} \right) = \frac{-R}{L} t \Rightarrow \frac{\frac{i}{-\varepsilon} + 1}{-\frac{\varepsilon}{R}} = e^{-\frac{R}{L}t} \Rightarrow \boxed{i = \frac{\varepsilon}{R} (1 - e^{-\frac{R}{L}t})}$$

برای نیرو محرکه القایی داریم:

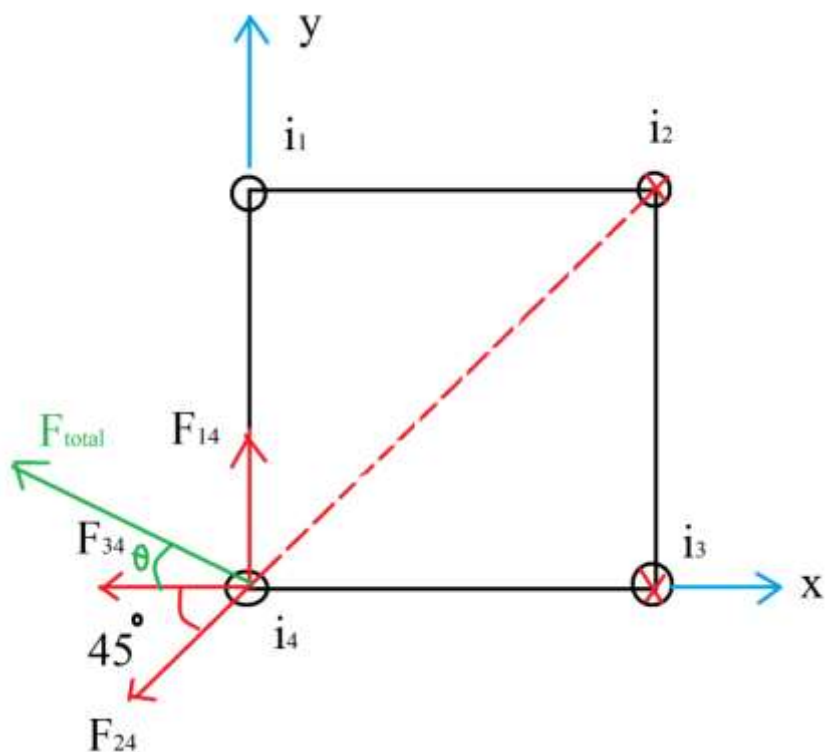
$$\varepsilon = -L \frac{di}{dt} \Rightarrow \varepsilon = -L \frac{d}{dt} \left[\frac{\varepsilon}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right) \right] \Rightarrow \varepsilon = \left[-L \times \frac{\varepsilon}{R} \times \frac{-R}{L} \left[-e^{-\frac{R}{L}t} \right] \right] \rightarrow \varepsilon = \varepsilon e^{-\frac{R}{L}t}$$



مسائل تکمیلی

مثال: در شکل زیر ۴ رشته سیم واقع بر چهار راس مربعی به ضلع a حامل جریانهای i_1 الی i_4 می باشند. مطلوبست محاسبه ی مقدار و جهت نیروی وارد بر سیم چهارم از طرف ۳ سیم دیگر.

قبلاً محاسبه شده برای دو سیم با جهات جریان هم سو نیرو جاذبه و برای غیر هم سو نیرو دافعه می باشد. پس داریم:



$$\vec{F}_{1 \rightarrow 4} = \frac{\mu_0 i_1 i_4}{2\pi a} L_4 (\hat{j})$$

$$\vec{F}_{3 \rightarrow 4} = \frac{\mu_0 i_3 i_4}{2\pi a} L_4 (-\hat{i})$$

$$\vec{F}_{2 \rightarrow 4} = \frac{\mu_0 i_2 i_4}{2\pi a} L_4 (\cos 45^\circ (-\hat{i}) + \sin 45^\circ (-\hat{j}))$$

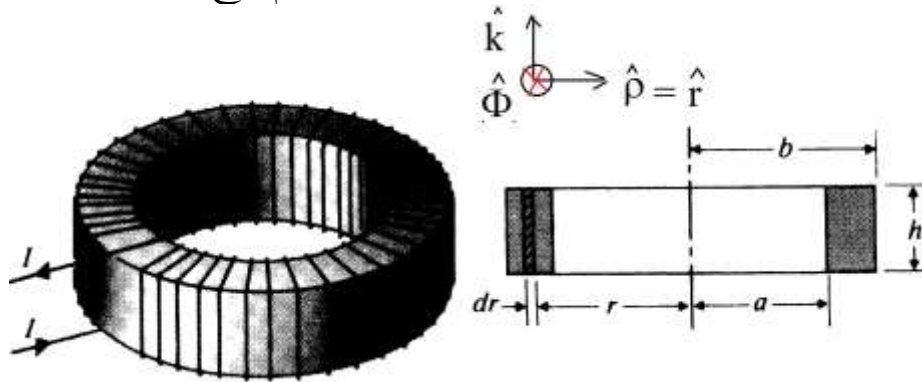
$$\left. \begin{aligned} [\vec{F}_4]_x &= \frac{\mu_0 i_3 i_4}{2\pi a} L_4 (-\hat{i}) + \frac{\mu_0 i_2 i_4}{2\pi a} L_4 \left(\frac{\sqrt{2}}{2} (-\hat{i}) \right) = \frac{\mu_0 i_4}{2\pi a} L_4 \left[i_3 + \frac{\sqrt{2}}{2} i_2 \right] (-\hat{i}) \\ [\vec{F}_4]_y &= \frac{\mu_0 i_1 i_4}{2\pi a} L_4 (\hat{j}) + \frac{\mu_0 i_2 i_4}{2\pi a} L_4 \left(\frac{\sqrt{2}}{2} (-\hat{j}) \right) = \frac{\mu_0 i_4}{2\pi a} L_4 \left[i_1 - \frac{\sqrt{2}}{2} i_2 \right] (\hat{j}) \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$|\vec{F}_4| = \sqrt{\left(\frac{\mu_0 i_4}{2\pi a} L_4 \left[i_3 + \frac{\sqrt{2}}{2} i_2 \right] \right)^2 + \left(\frac{\mu_0 i_4}{2\pi a} L_4 \left[i_1 - \frac{\sqrt{2}}{2} i_2 \right] \right)^2}$$

$$\xrightarrow{\text{In equal i}} \left. \begin{aligned} [\vec{F}_4]_x &= \frac{\mu_0 i^2}{2\pi a} L_4 \left[1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \right] (-\hat{i}) \\ [\vec{F}_4]_y &= \frac{\mu_0 i^2}{2\pi a} L_4 \left[1 - \frac{\sqrt{2}}{2} \right] (\hat{j}) \end{aligned} \right\} \Rightarrow \left. \begin{aligned} [\vec{F}_4]_x &= \frac{\mu_0 i^2}{2\pi a} L_4 \left[\frac{2 + \sqrt{2}}{2} \right] (-\hat{i}) \\ [\vec{F}_4]_y &= \frac{\mu_0 i^2}{2\pi a} L_4 \left[\frac{2 - \sqrt{2}}{2} \right] (\hat{j}) \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$|\vec{F}_4| = \frac{\mu_0 i^2}{2\pi a} L_4 \sqrt{\left[\frac{2 + \sqrt{2}}{2} \right]^2 + \left[\frac{2 - \sqrt{2}}{2} \right]^2} = \frac{\sqrt{3} \mu_0 i^2}{2\pi a} L_4, \quad \tan \theta = \frac{\frac{\mu_0 i^2}{2\pi a} L_4 \left[\frac{2 + \sqrt{2}}{2} \right]}{\frac{\mu_0 i^2}{2\pi a} L_4 \left[\frac{2 - \sqrt{2}}{2} \right]} = \frac{2 + \sqrt{2}}{2 - \sqrt{2}}$$

مثال: فرض کنید N دور سیم بطور فشرده روی یک قاب چنبره ای با مقطع عرضی مستطیلی پیچیده شده باشد. فرض کنید نفوذ پذیری مغناطیسی محیط μ_0 است. مطلوبست محاسبه ی اندوکتانس خودی سیم پیچ چنبره.



Assuming a current I in the conducting wire, we find, by applying Eq. (6-10) to a circular path with radius r ($a < r < b$):

$$\mathbf{B} = \mathbf{a}_\phi B_\phi,$$

$$d\ell = \mathbf{a}_\phi r d\phi,$$

$$\oint_C \mathbf{B} \cdot d\ell = \int_0^{2\pi} B_\phi r d\phi = 2\pi r B_\phi.$$

$$\oint_C \mathbf{B} \cdot d\ell = \mu_0 I, \quad (6-10)$$

This result is obtained because both B_ϕ and r are constant around the circular path C .

Since the path encircles a total current NI , we have $2\pi r B_\phi = \mu_0 NI$

and

$$B_\phi = \frac{\mu_0 NI}{2\pi r}.$$

Next we find

$$\begin{aligned}\Phi &= \int_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{s} = \int_S \left(\mathbf{a}_\phi \frac{\mu_0 N I}{2\pi r} \right) \cdot (\mathbf{a}_\phi h dr) \\ &= \frac{\mu_0 N I h}{2\pi} \int_a^b \frac{dr}{r} = \frac{\mu_0 N I h}{2\pi} \ln \frac{b}{a}.\end{aligned}$$

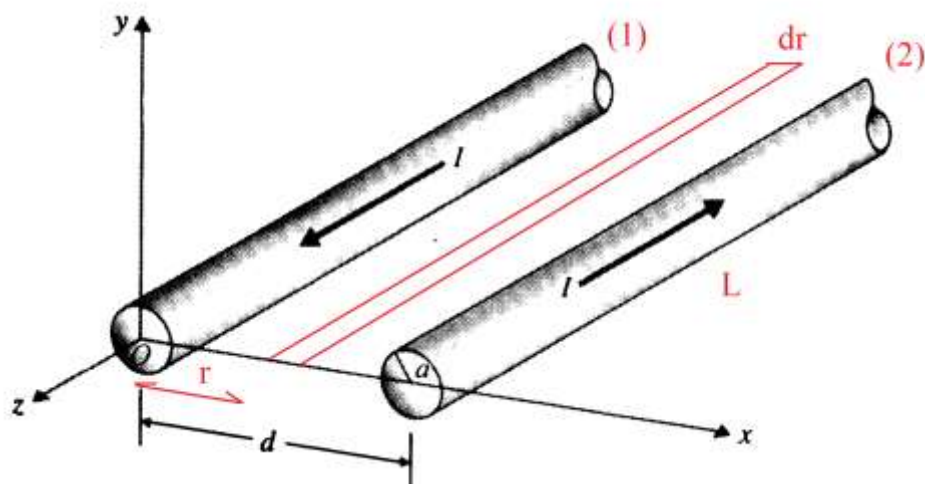
The flux linkage Λ is $N\Phi$ or

$$\Lambda = \frac{\mu_0 N^2 I h}{2\pi} \ln \frac{b}{a}.$$

Finally, we obtain

$$L = \frac{\Lambda}{I} = \frac{\mu_0 N^2 h}{2\pi} \ln \frac{b}{a} \quad (\text{H}). \quad (6-132)$$

مثال: یک خط انتقال شامل دو سیم مسی موازی و بلند به قطر $2R$ حامل جریان های i در جهات مختلف اند.
 (الف) با فرض آنکه فاصله ی بین محورهای مرکزی آنها d باشد، شار مغناطیسی بازای هر متر سیم را که در فضای بین دو محور سیم ها وجود دارد محاسبه نمایید. (ب) اندوکتانس های داخلی و خارجی در واحد طول را محاسبه نمایید. (ج) چه کسری از این شار در داخل سیم ها قرار دارد. (د) اگر جریان ها هم سو باشند نتایج چه می شود.



(الف): بنا بر قانون آمپر میدان حاصل از سیم (۱) در فضای بین دو سیم تا محور سیم (۲) می شود:

$$B_1 = \frac{\mu_0 i}{2\pi r}$$

حال شار این میدان که از عنصر سطح dr می گذرد عبارت است از:

$$d\Phi_1 = B_1 dA = \frac{\mu_0 i}{2\pi r} L dr = \frac{\mu_0 Li}{2\pi} \frac{dr}{r} \Rightarrow \Phi_1 = \int d\Phi_1 = \frac{\mu_0 Li}{2\pi} \left[\int_a^{d-a} \frac{dr}{r} + \int_{d-a}^d \frac{dr}{r} \right] \Rightarrow$$

$$\Phi_1 = \frac{\mu_0 Li}{2\pi} \left[\left(\text{Ln} \frac{d-a}{a} \right) - \left(\text{Ln} \frac{d}{d-a} \right) \right]$$

میدان سیم (۲) و جهت آن همجهت با میدان سیم (۱) و بسمت داخل صفحه است بنابراین شار کل می شود:

$$\Phi_{\text{total}} = 2\Phi_1 = \frac{\mu_0 Li}{\pi} \left[\left(\text{Ln} \frac{d-a}{a} \right) + \left(\text{Ln} \frac{d}{d-a} \right) \right] \quad (\text{I})$$

جمله ی اول شار عبوری در بین سطوح خارجی دو سیم است و جمله ی دوم مربوط به شار میدان یک سیم است که از درون سیم دیگر می گذرد. حال می بایست شار هر سیم را که از درون خودش می گذرد حساب نمود. برای میدان

هر سیم در درون خودش (که قبلاً با قانون آمپر بدست آمده) داریم:

$$B_1^* = \frac{\mu_0 Li}{2\pi a^2} r' \quad ; \quad r' < a$$

حال شار خود القایی می شود:

$$d\Phi_1^* = B_1^* dA = \frac{\mu_0 i L}{2\pi a^2} r' dr' = \frac{\mu_0 Li}{2\pi a^2} r' dr' \Rightarrow \Phi_1^* = \int d\Phi_1^* = \frac{\mu_0 Li}{2\pi a^2} \left[\int_0^a r' dr' \right] \Rightarrow$$

$$\Phi_1^* = \frac{\mu_0 Li}{2\pi a^2} \left[\frac{a^2}{2} \right] = \frac{\mu_0 Li}{4\pi} \Rightarrow \Phi_{\text{two wire}}^* = 2\Phi_1^* = \frac{\mu_0 Li}{2\pi} \quad (\text{II})$$

روابط (I) و (II) برای طول کل سیم ها است. برای شار در واحد طول داریم:

$$\left. \begin{array}{l} (\text{I}) : \frac{\Phi_{\text{total}}}{L} = \frac{\mu_0 i}{\pi} \left[\left(\text{Ln} \frac{d-a}{a} \right) + \left(\text{Ln} \frac{d}{d-a} \right) \right] \\ (\text{II}) : \frac{\Phi_{\text{two wire}}^*}{L} = \frac{\mu_0 i}{2\pi} \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{\Phi_{\text{total}}^*}{L} = \frac{\Phi_{\text{total}}}{L} + \frac{\Phi_{\text{two wire}}^*}{L} = \frac{\mu_0 i}{\pi} \left[\frac{1}{2} + \text{Ln} \frac{d}{a} \right] \quad (\text{III})$$

(ب): با استفاده از (I) و (II) برای اندوکتانس خودی دو سیم داریم:

(در محاسبه ی اندوکتانس خودی کل داخل سیم ها می بایست اثر سیم دیگر نیز محاسبه شود)

$$\xrightarrow[\text{(I)}]{\text{(II)}} : \Phi_{\text{total two wire}}^* = 2 \underbrace{\left(\frac{\mu_0 L i}{4\pi} + \frac{\mu_0 L i}{2\pi} \left(\text{Ln} \frac{d}{d-a} \right) \right)}_{= \Phi_{\text{total one wire}}^*} \xrightarrow{L_{\Phi} = \frac{\Phi_{\text{total two wire}}^*}{i}}$$

$$L_{\Phi} = \frac{\mu_0 L}{2\pi} + \frac{\mu_0 L}{\pi} \left(\text{Ln} \frac{d}{d-a} \right) \xrightarrow{\text{if } d \gg a} L_{\Phi} = \frac{\mu_0 L}{2\pi}$$

برای اندوکتانس کل از (III) داریم:

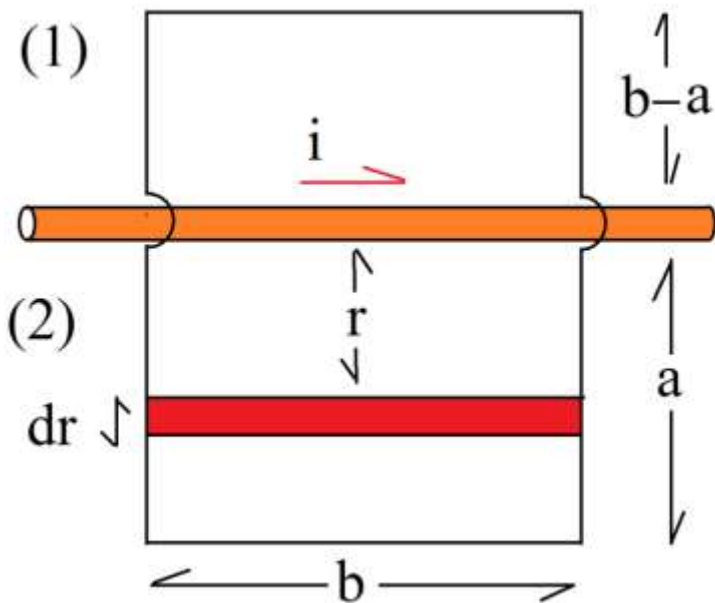
$$\text{(III)} : \frac{\Phi_{\text{total}}}{L} = \frac{\mu_0 i}{\pi} \left[\frac{1}{2} + \text{Ln} \frac{d}{a} \right] \xrightarrow{L_{\Phi} = \frac{\Phi_{\text{total}}}{i}} L_{\Phi (\text{total})} = \frac{\mu_0}{\pi} \left[\frac{1}{2} + \text{Ln} \frac{d}{a} \right]$$

$$\frac{\Phi_{\text{internal}}}{\Phi_{\text{total}}} = \frac{\frac{\mu_0 i}{2\pi} + \frac{\mu_0 i}{\pi} \text{Ln} \frac{d}{d-a}}{\frac{\mu_0 i}{\pi} \left[\frac{1}{2} + \text{Ln} \frac{d}{a} \right]} = \frac{\left[1 + \text{Ln} \frac{d}{d-a} \right]}{\left[\frac{1}{2} + \text{Ln} \frac{d}{a} \right]} \quad \text{(ج) کسری از شار که داخل سیم ها است:}$$

(د) اگر جریان ها یکسویه بودند، جهت میدان ها بر خلاف یکدیگر می شد و با توجه

به تقارن مساله یکدیگر را خنثی می کردند و شار کل صفر می شد.

مثال: در شکل زیر $a = 12 \text{ cm}$ و $b = 16 \text{ cm}$ است. جریان بر حسب آمپر در سیم مستقیم با رابطه ی $i = 4.5 t^2 - 10 t$ داده شده است. (الف) در ثانیه ی ۳ مقدار emf در حلقه ی مربع چقدر است. (ب) جریان القا شده در حلقه در کدام جهت است.



شکل را به دو بخش بالایی (۱) و پایینی (۲) تقسیم می کنیم. بنا بر قانون دست راست در (۱) میدان بسمت خارج و شار مغناطیسی مثبت و در (۲) میدان بسمت داخل و شار مغناطیسی منفی است. در سیم مستقیم می دانیم که:

$$B = \frac{\mu_0 i}{2\pi r}$$

$$d\Phi_B = B dA = \frac{\mu_0 i}{2\pi r} b dr \Rightarrow \Phi_B = \int d\Phi_B = \int_0^{b-a} d\Phi_{(1)} - \int_0^a d\Phi_{(2)} \Rightarrow$$

$$\Phi_B = \int_0^{b-a} \frac{\mu_0 i}{2\pi r} b dr - \int_0^a \frac{\mu_0 i}{2\pi r} b dr = \frac{\mu_0 i b}{2\pi} \text{Ln } r \Big|_0^{b-a} - \frac{\mu_0 i b}{2\pi} \text{Ln } r \Big|_0^a \Rightarrow$$

$$\Phi_B = \frac{\mu_0 i b}{2\pi} \left[(\text{Ln}(b-a) - \text{Ln}(0)) - (\text{Ln}(a) - \text{Ln}(0)) \right] \Rightarrow$$

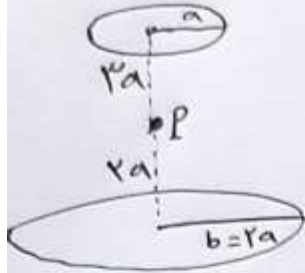
$$\Phi_B = \frac{\mu_0 i b}{2\pi} \left[\text{Ln} \frac{(b-a)}{a} \right]$$

$$\varepsilon = -\frac{d\Phi}{dt} = -\frac{d\Phi}{di} \frac{di}{dt} = -\frac{d}{di} \left\{ \frac{\mu_0 i b}{2\pi} \left[\text{Ln} \frac{(b-a)}{a} \right] \right\} \frac{di}{dt} \Rightarrow$$

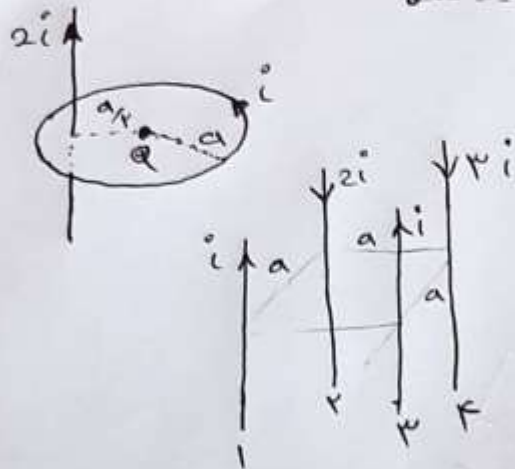
$$\varepsilon = -\frac{\mu_0 b}{2\pi} \left[\text{Ln} \frac{(b-a)}{a} \right] \frac{di}{dt} \xrightarrow{i=4.5t^2-10t} \varepsilon = -\frac{\mu_0 b}{2\pi} \left[\text{Ln} \frac{(b-a)}{a} \right] [9t-10]_0^3 \Rightarrow$$

$$\varepsilon = -\frac{(4\pi \times 10^{-7})(0.16)}{2\pi} \left[\text{Ln} \frac{(0.16-0.12)}{0.12} \right] [9 \times 3 - 10] \Rightarrow \varepsilon = 5.98 \times 10^{-7} \text{ volt}$$

- ۱- دو حلقه‌ی بی‌شعاع با a و b شعاع و یکدیگر را در مرکز O قرار می‌دهیم. جهت هر دو حلقه به سمت راست است. i و $2i$ می‌شوند. مطلوب است بی‌شعاع میدان مغناطیسی در نقطه‌ی P .
- ۲- مطلوب است بی‌شعاع میدان مغناطیسی در نقطه‌ی O .

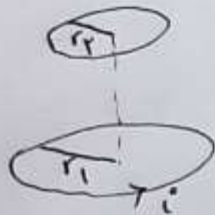


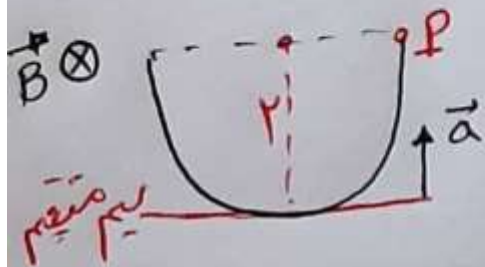
- ۳- مطلوب است بی‌شعاع میدان مغناطیسی در نقطه‌ی Q .



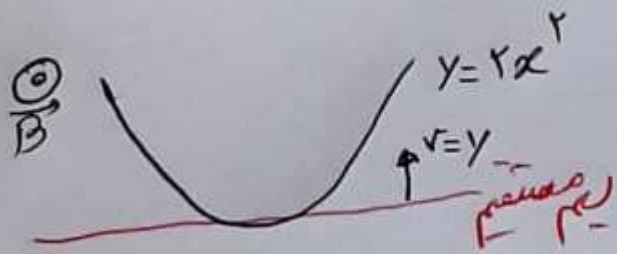
- ۴- مطلوب است بی‌شعاع نیروی وارد بر نیم ۱ از طرف ۳ نیم دیگر (جهت i نیم هار در شش i n را در نظر بگیرید).

- ۵- حلقه‌ی ۱، n_1 دورسیم و حلقه‌ی ۲، n_2 دورسیم دارند. اگر حلقه‌ی ۱ را هادی و حلقه‌ی ۲ را سلف می‌نامیم، جهت حلقه‌ی ۱ سقوط نماید. مطلوب است بی‌شعاع جریان القا شده در حلقه‌ی ۲. اگر مقاومت حلقه‌ی ۲، R باشد. (در ضمن سقوط دو حلقه همواره موازی اند).





۶- مطابق شکل سهین نیم دایره a به سمت بالا حرکت کند. مطلوبیت
 در نیم مستقیم a ثابت است. به سمت بالا حرکت کند. مطلوبیت
 می لیه جریان القایی در مجموعه دایره داریم مستقیم و وقتی نیم مستقیم
 به نقطه P رسد. (مقاومت نیم ها R است).



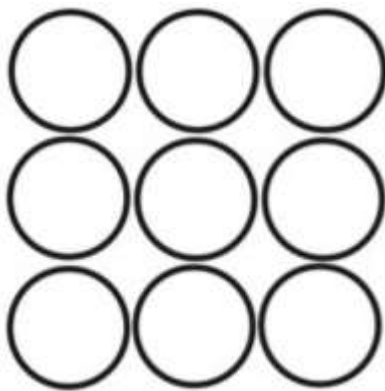
۷- مطابق شکل سهین نیم دایره $y = 2x^2$ داریم. در نیم مستقیم
 به سرعت متغیر $v = y$ به سمت بالا حرکت کند. مطلوبیت
 می لیه نیروی محرکه القایی در مجموعه وقتی نیم مستقیم
 به اندازه t زمان t بالا رفت.

خواص مغناطیسی مواد

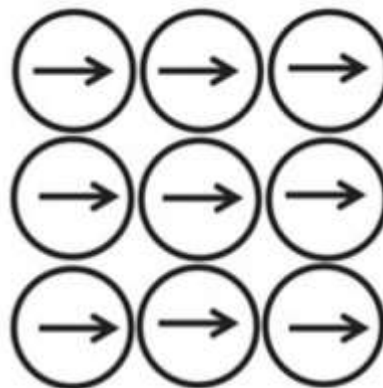
رفتار مغناطیسی مواد مختلف بر اساس پاسخ آنها به اثر میدان مغناطیسی خارجی، دسته‌بندی می‌شود که عبارتند از: دیامغناطیس (Diamagnetism)، پارامغناطیس (Paramagnetism)، و فرومغناطیس (Ferromagnetism).

۱- دیا مغناطیس

کلیه ی مواد ی که فاقد الکترون فرد باشند، دیا مغناطیس هستند. دیامغناطیس ها موادی هستند که مولکول‌ها، اتم ها و یا یون‌های آنها به گونه‌ای رفتار می کنند که اگر گشتاور مغناطیسی خارجی اعمال شود، اتم‌های آنها دارای گشتاور مغناطیسی القایی می‌شوند (مثل اتم مس) و جهت این گشتاور مغناطیسی خلاف جهت میدان اعمالی است. این دسته از مواد اگر در میدان مغناطیسی قرار گیرند، مغناطش منفی از خود نشان می‌دهند و به این دلیل اجسام دیامغناطیس توسط یک میدان مغناطیس خارجی دفع می‌شوند.



در غیاب میدان مغناطیسی



در حضور میدان مغناطیسی

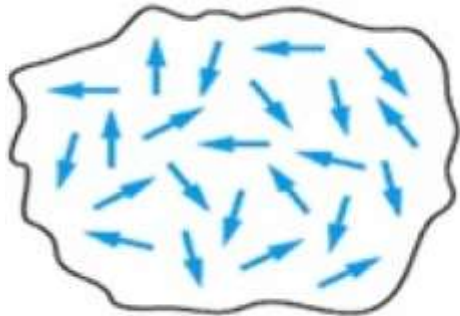


۲- پارامغناطیس

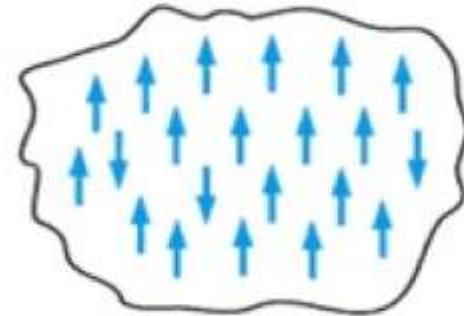
مواد پارامغناطیس (مانند منیزیم، لیتیم و تانالیوم) دارای یک الکترون جفت نشده هستند و در اثر اعمال میدان مغناطیسی خارجی، الکترون‌های جفت نشده خود را با میدان همسو کرده و موجب تقویت میدان می‌شوند. در این مواد، توزیع جهت گشتاورها به صورت تصادفی بوده و یکدیگر را خنثی می‌کنند و در نتیجه، مغناطیس خالص برابر صفر است. با قرارگرفتن این مواد در یک میدان مغناطیسی، تعدادی از گشتاورها در جهت میدان اعمال‌شده می‌چرخند و خاصیت مغناطیسی ضعیفی در آنها ایجاد می‌شود.

از آنجا که همه مواد، حتی مواد پارامغناطیس، دارای الکترون‌های جفت‌شده نیز هستند، لذا خاصیت دیامغناطیسی یک پدیده عمومی است و در مواد پارامغناطیس نیز وجود دارد. اما از آنجایی که شدت خاصیت پارامغناطیسی از شدت خاصیت دیامغناطیسی بسیار بیشتر است، خاصیت پارامغناطیسی همواره بر خاصیت دیامغناطیسی غلبه می‌کند.

در غیاب میدان مغناطیسی



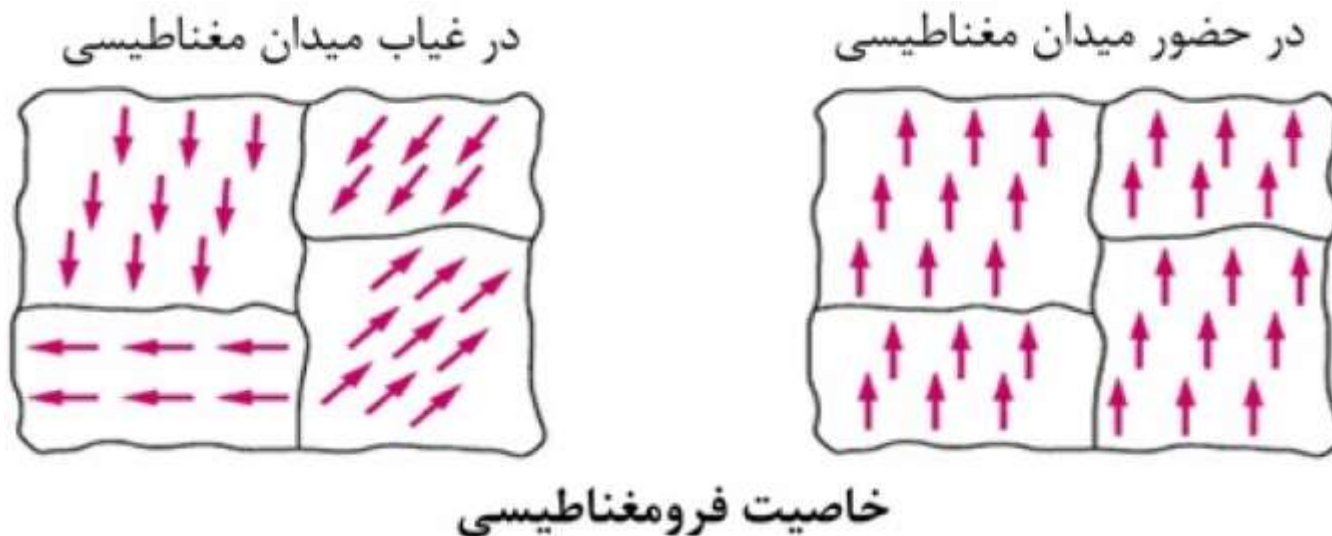
در حضور میدان مغناطیسی



خاصیت پارامغناطیسی

۳- فرومغناطیس

مواد فرومغناطیس (آهن، نیکل و کبالت) دارای الکترون‌های جفت نشده هستند و گشتاورهای مغناطیسی اتمی این مواد در حضور میدان مغناطیسی خارجی در یک جهت آرایش می‌یابند. علاوه براین، ساختار بلوری این مواد شرایط برهم‌کنش مستقیم و جفت شدن گشتاورها را فراهم می‌آورد. بنابراین، هنگامی که میدان خارجی حذف شود، خاصیت مغناطیسی این مواد کماکان حفظ می‌شود. به این دسته از مواد که با حذف میدان خارجی، خاصیت مغناطیسی خود را حفظ می‌کنند، آهنربای سخت (Hard Magnets) نیز گفته می‌شود. این مواد با اعمال یک میدان مغناطیسی کوچک، به شدت مغناطش پیدا کرده و با حذف میدان مغناطیسی، خاصیت مغناطیسی خود را به‌طور کامل از دست نمی‌دهند.



تابع $f(x)$ را دوره ای یا متناوب می گوئیم اگر این تابع بازای هر عدد حقیقی x تعریف شده باشد و عددی مثبت مانند T موجود باشد بطوری که بازای هر x داشته باشیم:

$$f(x+T)=f(x)$$

عدد T را دوره تناوب تابع $f(x)$ می گوئیم و تابع در هر بازه باندازه T مجدد تکرار می شود. بازای هر عدد صحیح n و هر عدد حقیقی x داریم:

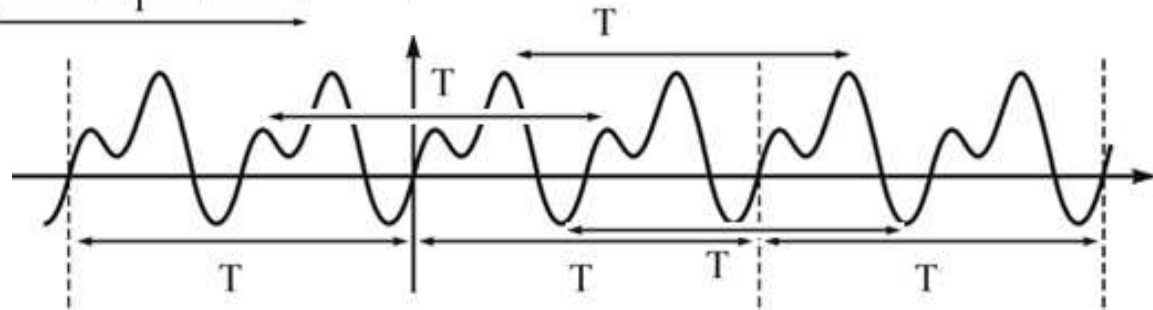
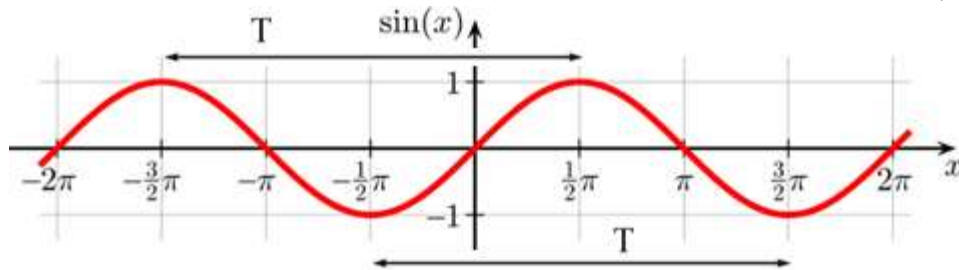
$$f(x+T)=f(x+2T)=f(x+3T)=\dots=f(x+nT)=f(x)$$

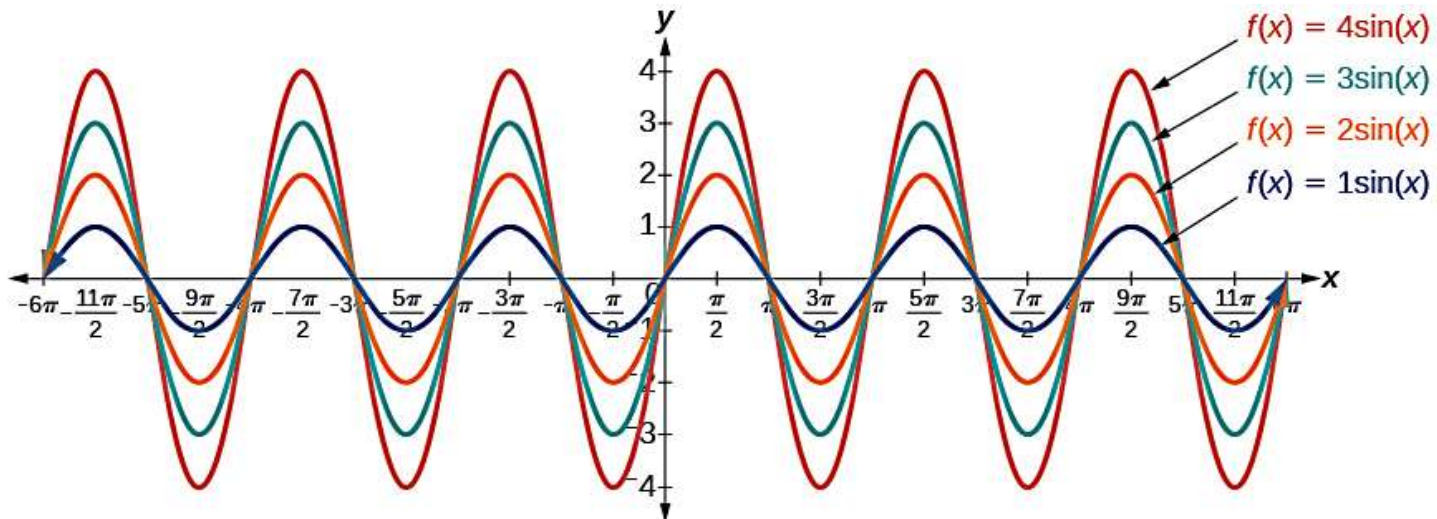
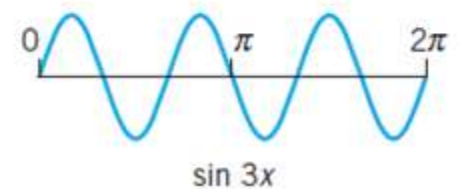
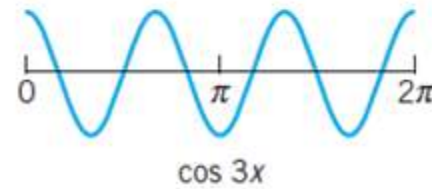
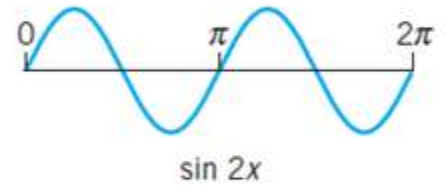
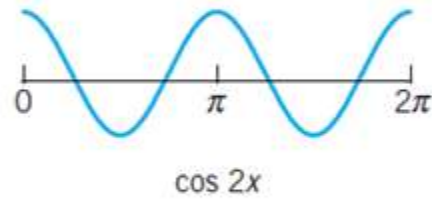
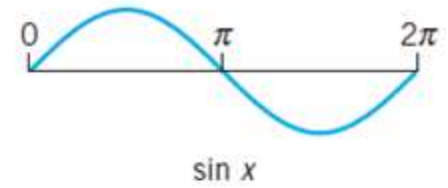
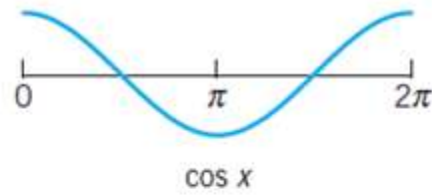
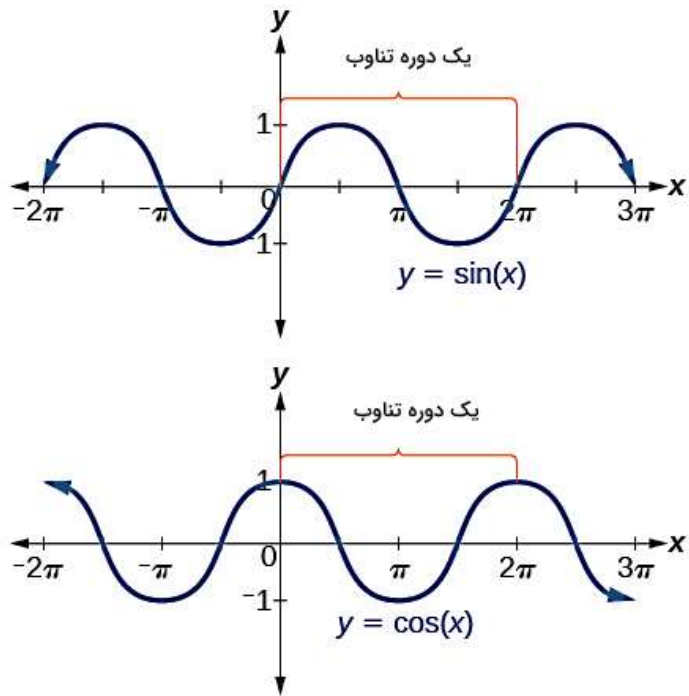
۱- اگر توابع $f(x)$ و $g(x)$ متناوب با دوره تناوب T باشند آنگاه $h(x)=af(x)+bg(x)$ دارای دوره تناوب T است. a و b اعداد ثابت و حقیقی هستند.

۲- تابع $f(x)=c$ (تابع ثابت) بازای هر عدد مثبت T تابعی متناوب با دوره تناوب T است.

۳- اگر تابع $f(x)$ دوره تناوب T داشته باشد، آنگاه تابع $f(ax)$ تابعی متناوب با دوره تناوب $\frac{T}{a}$ و تابع $f(\frac{x}{b})$ متناوب با دوره تناوب bT است (a و b اعداد حقیقی مثبت هستند).

۴- توابع Sin و Cos دوره تناوب 2π دارند.

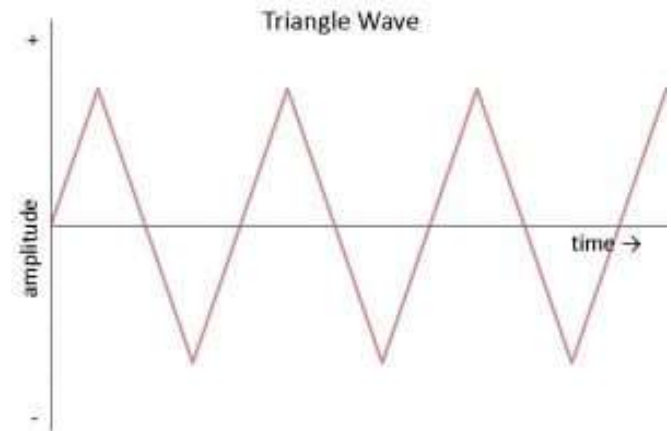
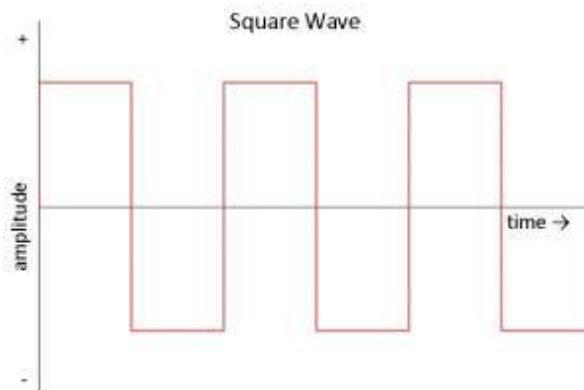
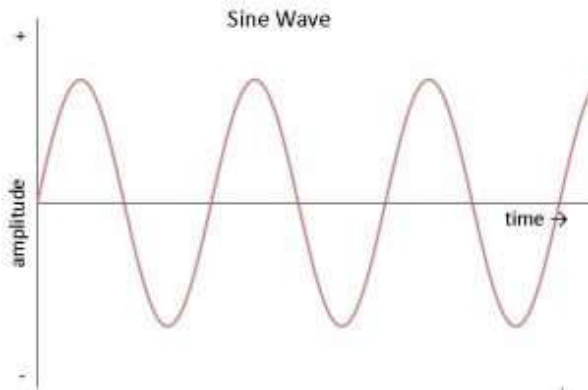




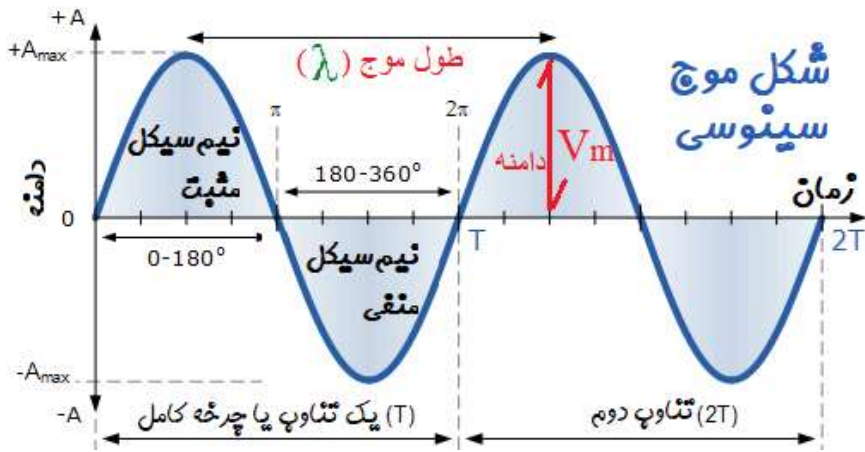
جریان های متناوب (Alternating Current-AC):

جریان متناوب، جریانی است که به طور منظم تغییر جهت می دهد (دوره تناوب دارد). نتیجه ی این تغییرات این است که سطح ولتاژ همزمان با تغییر جهت جریان، معکوس می شود. از جریان AC برای رساندن برق به خانه ها، ساختمان ها و غیره استفاده می شود. جریان AC توسط دستگاهی به نام مولد جریان متناوب (Alternator) تولید می شود. این دستگاه یک نوع خاصی از ژنراتور برق است که برای تولید جریان متناوب ساخته شده است.

جریان AC دارای دوره تناوب است و می تواند شکل موج ها و حالت های مختلفی داشته باشد. در بیشتر اوقات جریان AC توسط موج سینوسی تولید شده و نمایش داده می شود.



تعریف موج سینوسی:



شکل موج AC را به صورت یک تابع ریاضی تعریف می‌کنیم و معمولاً از موج سینوسی استفاده می‌کنیم. هر موج سینوسی سه بخش دارد: دامنه، فرکانس و فاز. بخش ولتاژ یک موج سینوسی:

$$\begin{cases} V(t) = V_m \sin(\omega t + \phi) = V_m \sin(2\pi f t + \phi) \\ V(t) = V_m \cos(\omega t + \phi) = V_m \cos(2\pi f t + \phi) \end{cases}$$

$V(t)$: تابع ولتاژ وابسته به زمان است و با تغییر زمان، تغییر می‌کند.

V_m : دامنه است. این مقدار مشخص می‌کند که حداکثر ولتاژی که موج سینوسی می‌تواند دریافت کند (در هر جهتی)، چقدر است. یعنی ولتاژ ما یا می‌تواند $+V_m$ ولت، یا $-V_m$ ولت، و یا یک مقدار بین این دو مقدار باشد.

تابع \sin مشخص می‌کند که ولتاژ باید بصورت یک موج سینوسی باشد، که یک شکل نوسانی حول محور صفر ولت است. مقدار 2π یک ثابت است که فرکانس هر دوره (هرتز) را به فرکانس زاویه‌ای (رادیان بر ثانیه) تبدیل می‌کند.

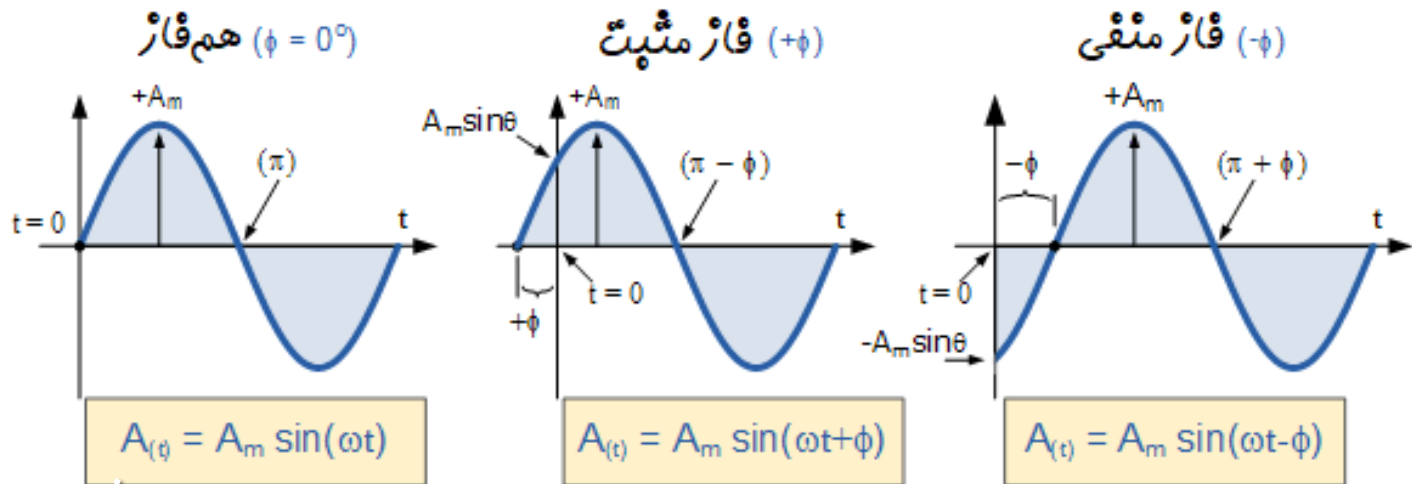
f : فرکانس موج سینوسی است. این مقدار بر حسب «هرتز» یا «واحد بر ثانیه» داده می‌شود. فرکانس مشخص می‌کند که در هر ثانیه چند طول موج شکل می‌گیرد و یا از یک نقطه عبور می‌کند.

t : متغیر وابستگی است بر حسب ثانیه. با تغییر زمان، شکل موج نیز تغییر می‌کند.

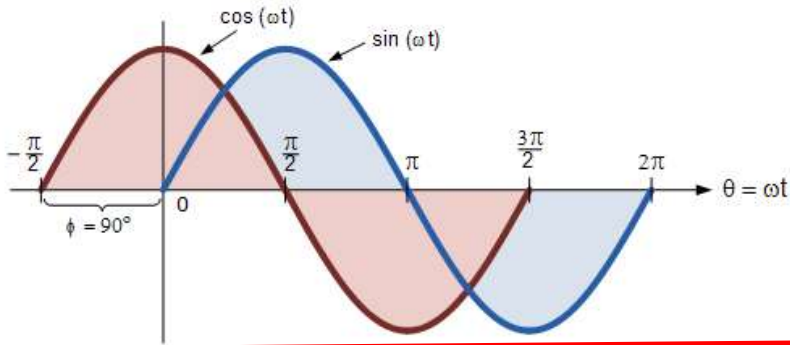
$2\pi f = \omega$: سرعت زاویه ای موج می باشد.

فاز (ϕ)، و اختلاف فاز در موج سینوسی:

یکی از ویژگی های نقاط ارتعاش کننده در روی یک موج، فاز آن هاست. فاز به تنهایی فقط یک مفهوم ریاضی است. فاز به صورت یک زاویه بر حسب درجه (بین ۰ تا ۳۶۰ درجه) در ریاضی بیان می شود و در فیزیک همواره به یک نقطه خاص روی یک موج، نوسان یا ارتعاش اشاره می کند. فاز چیزی نیست که بتوان آن را یک ویژگی قابل لمس برای یک موج دانست اما می توان تعریف کرد: فاز موج سینوسی (ϕ)، اندازه ی تغییر شکل موج در هر زمان مشخص است. از آنجایی که موج سینوسی ساختاری منظم دارد، اگر موج ما ۳۶۰ درجه تغییر کرده باشد، دوباره به همان شکل موج قبلی تبدیل می شود، یعنی انگار که صفر درجه تغییر کرده است. اختلاف فاز برای یک موج سینوسی، مقدار جابجایی زاویه ای شکل موج نسبت به نقطه مرجع معین روی محور افقی است. اختلاف فاز بین دو موج، اختلاف بین دو شکل موج نسبت به یک محور مشترک است. طبق قرارداد، تنها شکل موج های سینوسی با فرکانس یکسان می توانند اختلاف فاز داشته باشند.



اختلاف فاز بین موج سینوسی و موج کسینوسی

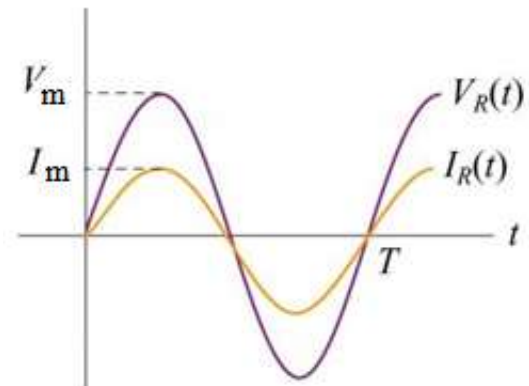
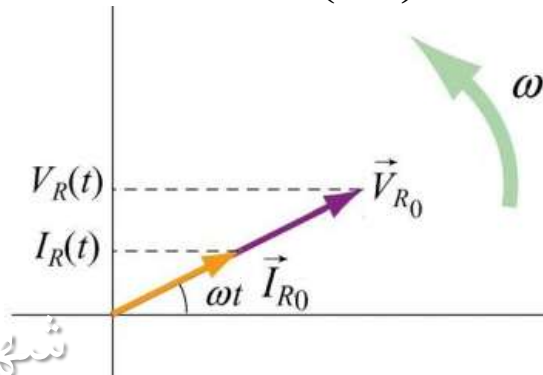


از مقاومت در مدارها برای کاهش شدت جریان استفاده می کنند. پس **مقاومت در مدار، تغییری در فرکانس جریان متناوبی که از مدار می گذرد، نمی دهد**، و منحنی ولتاژ و شدت جریان مربوط به یک مقاومت در جریان متناوب، همفاز می باشند. اگر مولد، نوسان روبرو را پدید آورد:

$$\boxed{V = V_m \text{Cos}(\omega t) \quad \text{or} \quad V = V_m \text{Sim}(\omega t)}$$

مقاومت از قانون اهم $V=RI$ پیروی می کند، بنابراین جریانی که از مقاومت می گذرد برابر است با:

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{if : } \boxed{V = V_m \text{Cos}(\omega t)} \Rightarrow I = \frac{V}{R} = \left(\frac{V_m}{R} \right) \times \text{Cos}(\omega t) \Rightarrow \boxed{I = I_m \times \text{Cos}(\omega t)} \\ \text{if : } \boxed{V = V_m \text{Sim}(\omega t)} \Rightarrow I = \frac{V}{R} = \left(\frac{V_m}{R} \right) \times \text{Sin}(\omega t) \Rightarrow \boxed{I = I_m \times \text{Sin}(\omega t)} \end{array} \right.$$

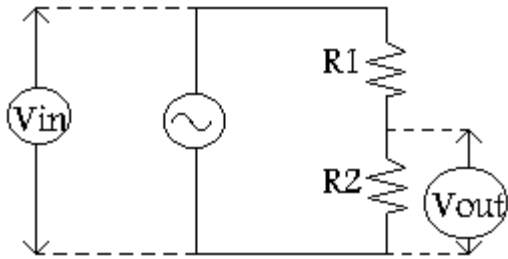


مقاومت ها هم جریان DC و هم جریان AC را از خود عبور می دهند و اختلاف فاز بین ولتاژ ورودی و خروجی ایجاد نمی کنند و مقاومت در مدار متناوب برای ولتاژهای کم مانند یک هادی خطی عمل می کند.

بررسی اختلاف فاز جریان و ولتاژ، و نحوه تغییرات جریان در مدارهای R-R و R-C و R-L:

۱- مدار R-R:

شکل یک مدار R-R را در مدار با منبع AC نشان می دهد. رابطه ولتاژ ورودی بر حسب زمان را می توان بصورت زیر



نوشت:

$$V_{in} = V_m \sin(\omega t)$$

طبق قانون اهم برای دو مقاومت که بصورت سری بسته شده باشند، داریم:

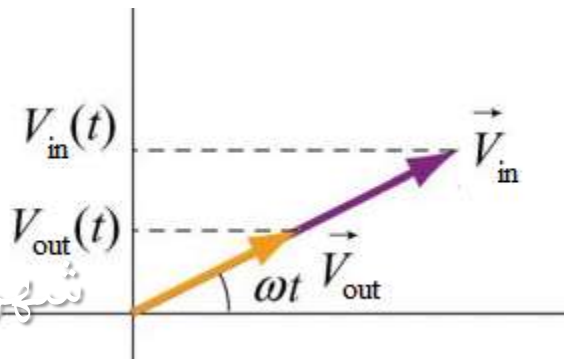
$$V_{in} = V_1 + V_2 = I \times R_1 + I \times R_2 \Rightarrow I = \frac{V_{in}}{R_1 + R_2} = \frac{V_m}{R_1 + R_2} [\sin(\omega t)]$$

و برای ولتاژ خروجی (ولتاژ دو سر مقاومت ۲) داریم:

$$V_{out} = I \times R_2 = \left(\frac{R_2}{R_1 + R_2} \right) \times V_m \times \sin(\omega t)$$

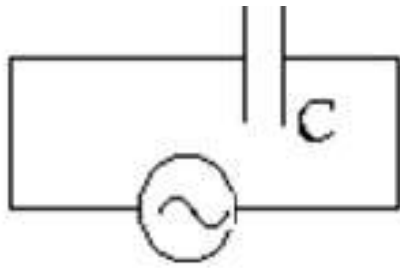
$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

پس اختلاف فازی بین ولتاژ ورودی و خروجی وجود ندارد.



نمودار فازوری

۲- مدار R-C :



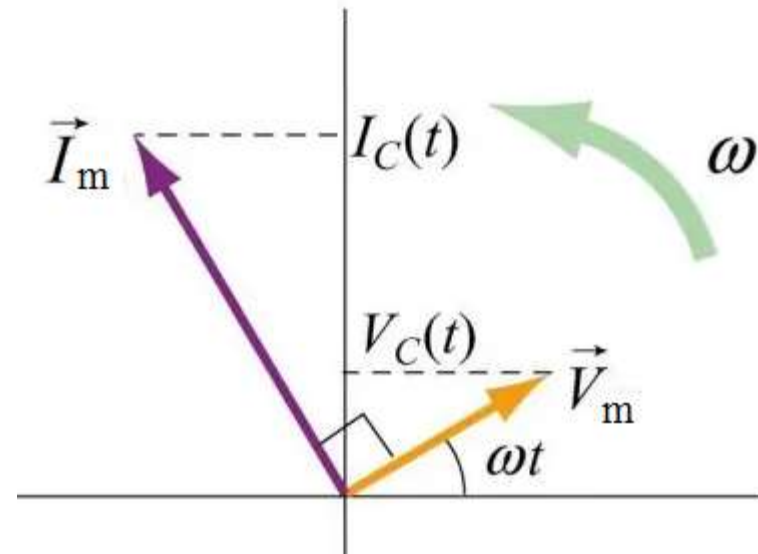
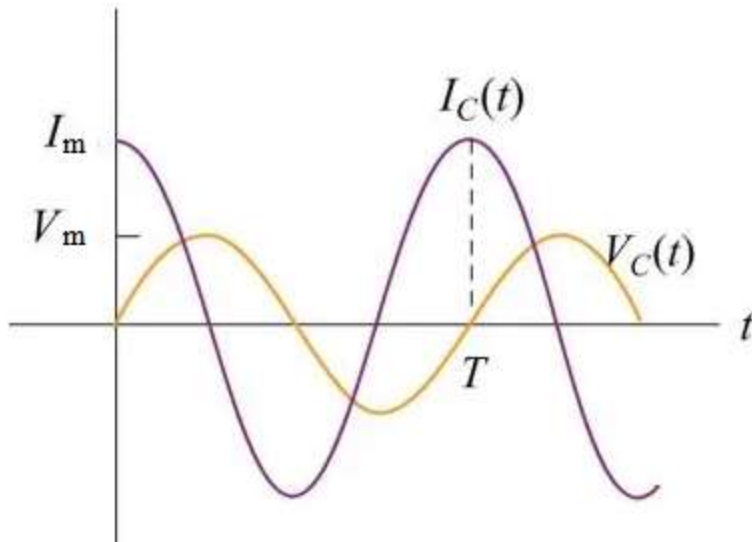
مدار خالص خازنی داریم که شامل یک خازن و یک مولد می باشد. بنابراین داریم:

(راکتانس خازنی)

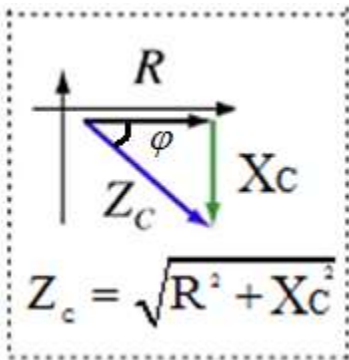
$$\left. \begin{array}{l} V = V_m \sin(\omega t) \\ V = \frac{q}{C} \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{dV}{dt} = \left(\frac{1}{C}\right) \times \left(\frac{dq}{dt}\right) = \frac{I}{C} \Rightarrow I = C \times \left(\frac{dV}{dt}\right) \Rightarrow I = \underbrace{\omega \times C \times V_m}_{=I_m} \times \cos(\omega t)$$

$= \frac{1}{X_C}$

روابط بالا نشان می دهند که جریان با ولتاژ همگام نیست. این امر در شکل زیر نشان داده شده است، که در آن فاز جریان از فاز ولتاژ $\frac{\pi}{2}$ جلوتر است (جریان الکتریکی به اندازه $1/4$ زمان کل سیکل، زودتر به مقدار ماکزیمم خود می رسد).



نمودار فازوری



شکل زیر که یک مدار R-C را نشان می دهد. اگر فرکانس مدار را تغییر دهیم ،
جریان متناوبی که از این مدار می گذرد، دیگر ثابت نخواهد بود ،
بنابراین جریان به فرکانس مدار وابسته است .

مقاومت ظاهری مدار یعنی Z_C برابر است با : $Z_C = \sqrt{R^2 + X_C^2}$

که در آن R مقاومت اهمی مدار و X_C مقاومت ظاهری خازن (راکتانس خازنی) می باشد. حال برای شدت جریان

مدار داریم:

$$I = \frac{V_Z}{Z_C} \xrightarrow{\substack{Z_c = \sqrt{R^2 + X_c^2} \\ X_c = \frac{1}{C\omega} = \frac{1}{2\pi f C}}} I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + X_C^2}} \Rightarrow I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{1}{2\pi f C}\right)^2}}$$

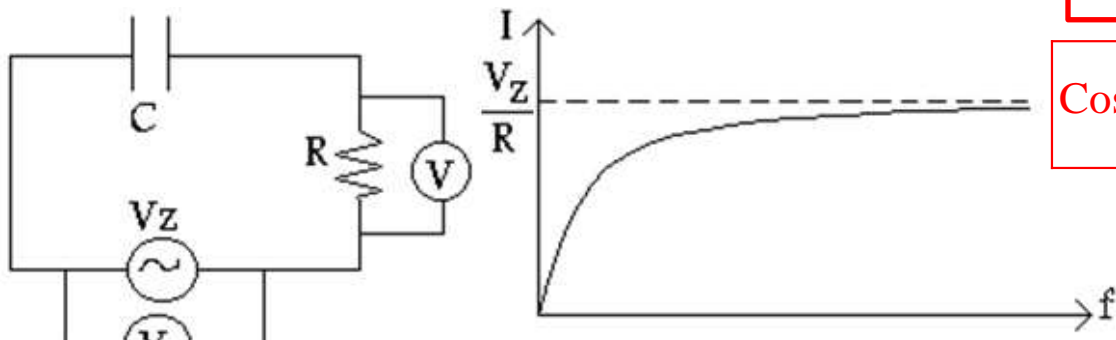
$$I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + \left(\frac{1}{2\pi f C}\right)^2}} \Rightarrow \begin{cases} \text{if : } f = 0 \Rightarrow I = 0 \\ \text{if : } f \rightarrow \infty \Rightarrow I = \frac{V_Z}{R} \end{cases}$$

پس شدت جریان بستگی به فرکانس مدار دارد.

زاویه فاز (ϕ) بین ولتاژ منبع تغذیه (V_s) و جریان مدار
(I) همان زاویه ی بین Z و R در مثلث امپدانس است.

$$\cos(\phi) = \frac{R}{Z_C}, \quad \sin(\phi) = \frac{X_C}{Z_C}, \quad \tan(\phi) = \frac{X_C}{R}$$

ضریب توان زاویه



مثال: یک مدار سری R-C، دارای یک مقاومت $10\ \Omega$ و یک خازن $100\ \mu\text{F}$ که به یک منبع تغذیه 50Hz ، 110 ولت متصل شده اند داریم. امپدانس کلی مدار، جریان مدار، ضریب توان زاویه را محاسبه نموده و نمودار فازوری آن را رسم کنید.

$$X_C = \frac{1}{2\pi f C} = \frac{1}{2\pi \times 50 \times 100 \times 10^{-6}} = 31.83\ \Omega$$

راکتانس خازنی :

$$Z_C = \sqrt{R^2 + X_C^2} = \sqrt{(10)^2 + (31.83)^2} = 33.36\ \Omega$$

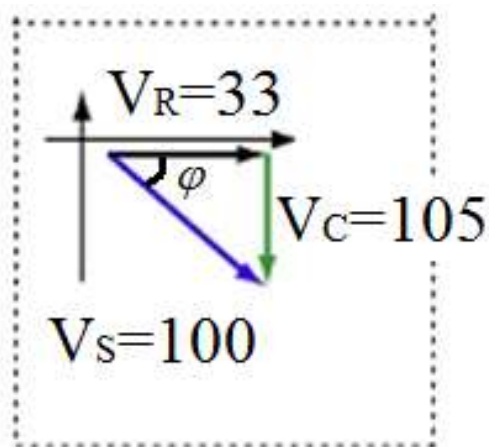
امپدانس مدار:

$$I = \frac{V_s}{Z_C} = \frac{110}{33.36} = 3.3\ \text{A}$$

جریان مدار:

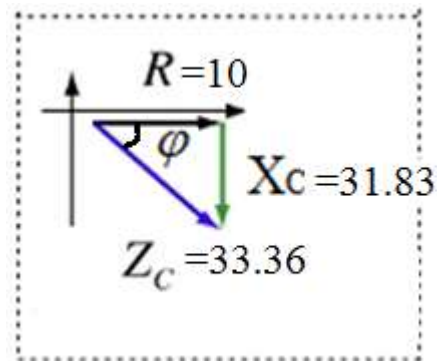
$$\cos(\varphi) = \frac{R}{Z_C} = \frac{10}{33.36} = 0.3 \Rightarrow \varphi = \cos^{-1}(0.3) = 72.54^\circ$$

ضریب توان و زاویه فاز:

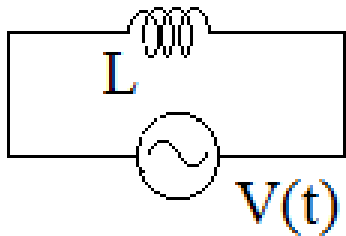


$$\begin{cases} V_R = RI = 10 \times 3.3 = 33 \text{ volts} \\ V_C = X_C I = 31.83 \times 3.3 = 105 \text{ volts} \end{cases}$$

محاسبه ولتاژها:



۳- مدار R-L :



مدار خالص سلفی مانند شکل در نظر بگیرید که شامل یک سلف و یک مولد می باشد. البته این مدار غیر واقعی می باشد، چرا که پیچه دارای مقاومتی غیر قابل چشم پوشی است، ولی فعلاً برای سادگی فرض می کنیم چنین خود القای ایده آلی وجود داشته باشد.

بنابر قانون لنز، نیروی محرکهء الکتریکی که از جریان متغییر در القاگر حاصل می شود برابر $-L \frac{dI}{dt}$ می باشد که در آن علامت منفی مخالف بودن نیروی محرکهء الکتریکی و ولتاژ را نشان می دهد.

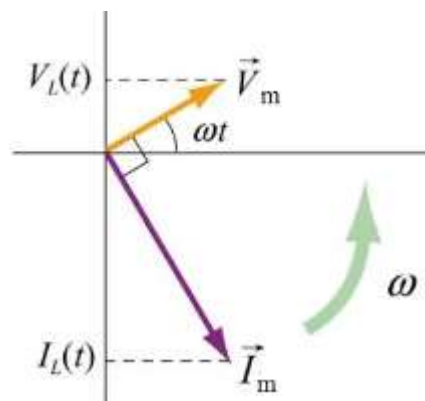
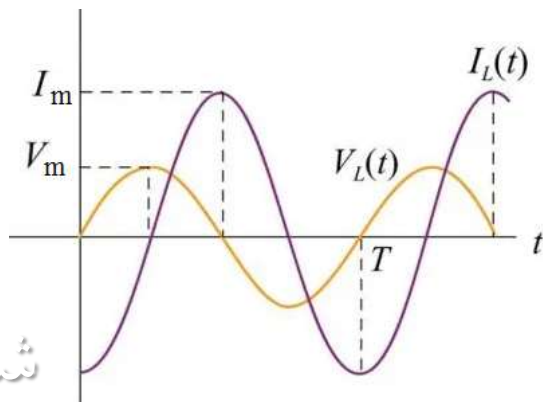
در مدار شکل بالا این نیروی محرکهء الکتریکی با ولتاژ مولد برابری می کند، لذا داریم:

$$V = V_m \sin(\omega t) = -L \frac{dI}{dt} \Rightarrow -L dI = V_m \sin(\omega t) dt \Rightarrow \int -L dI = \int V_m \sin(\omega t) dt \Rightarrow$$

$$-L \int dI = V_m \int \sin(\omega t) dt \Rightarrow -LI = -\frac{V_m}{\omega} \cos(\omega t) \Rightarrow I = \frac{V_m}{L\omega} \cos(\omega t) \Rightarrow I = \frac{V_m}{L\omega} \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

$= X_L$ ← (راکتانس سلفی)

در اینجا یک اختلاف فاز $\frac{\pi}{2}$ بین جریان و ولتاژ وجود دارد، ولی در اینجا فازجریان از فازولتاژ اعمال شده عقبتر است.

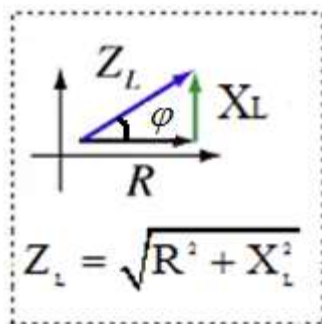
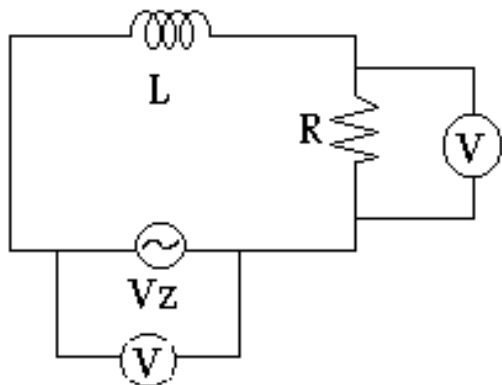


نمودار فازوری

شکل یک مدار R-L را نشان می دهد. اگر فرکانس مدار را تغییر دهیم ، جریان متناوبی که از این مدار می گذرد، دیگر

ثابت نخواهد بود ، بنابراین جریان به فرکانس مدار وابسته است .

مقاومت ظاهری مدار یعنی Z_L برابر است با :

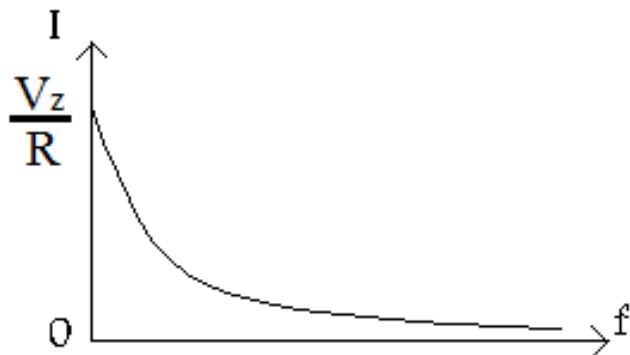


$$Z_L = \sqrt{R^2 + X_L^2}$$

که در آن R مقاومت اهمی مدار و X_L مقاومت ظاهری سلف (راکتانس سلفی) می باشد. حال برای شدت جریان

مدار داریم:

$$I = \frac{V_Z}{Z_L} \xrightarrow{Z_L = \sqrt{R^2 + X_L^2}, X_L = L\omega = 2\pi fL} I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + X_L^2}} \Rightarrow I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + (2\pi f L)^2}}$$



پس شدت جریان بستگی به فرکانس مدار دارد.

$$I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + (2\pi f L)^2}} \Rightarrow \begin{cases} \text{if : } f = 0 \Rightarrow I = \frac{V_Z}{R} \\ \text{if : } f \rightarrow \infty \Rightarrow I = 0 \end{cases}$$

ضریب توان زاویه

$$\cos(\varphi) = \frac{R}{Z_L}, \quad \sin(\varphi) = \frac{X_L}{Z_L}, \quad \tan(\varphi) = \frac{X_L}{R}$$

زاویه فاز (φ) بین ولتاژ منبع تغذیه (V_s) و جریان مدار (I) همان زاویه‌ی بین R و Z در مثلث امپدانس است.

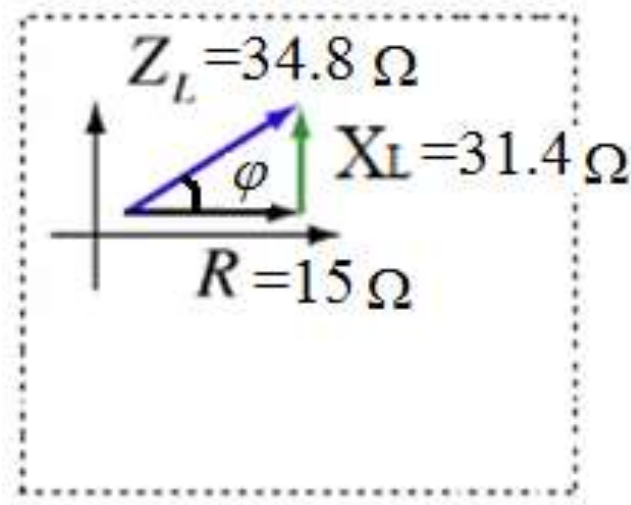
مثال: یک مدار سری RL، دارای یک مقاومت 15Ω و یک سلف 100 mH که به یک منبع تغذیه 50Hz ، 220 ولت متصل شده اند داریم. امپدانس کلی مدار، جریان مدار، زاویه فاز را محاسبه نموده و نمودار فازوری آن را رسم کنید.

$$X_L = 2\pi f L = 2\pi \times 50 \times 100 \times 10^{-3} = 31.4 \Omega \quad \text{راکتانس سلفی:}$$

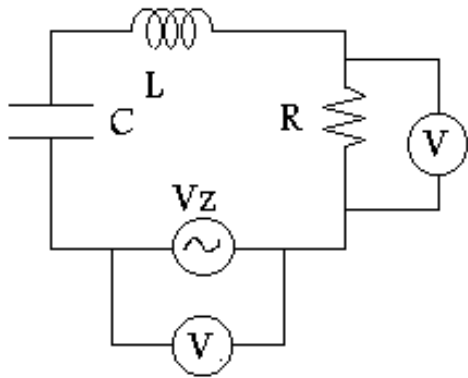
$$Z_C = \sqrt{R^2 + X_L^2} = \sqrt{(15)^2 + (31.4)^2} = 34.8 \Omega \quad \text{امپدانس مدار:}$$

$$I = \frac{V_s}{Z_L} = \frac{220}{34.8} = 6.32 \text{ A} \quad \text{جریان مدار:}$$

$$\text{Cos}(\varphi) = \frac{R}{Z_L} = \frac{15}{34.8} = 0.43 \Rightarrow \varphi = \text{Cos}^{-1}(0.43) = 64.5^\circ \quad \text{زاویه فاز:}$$



۲- مدار R-L-C :



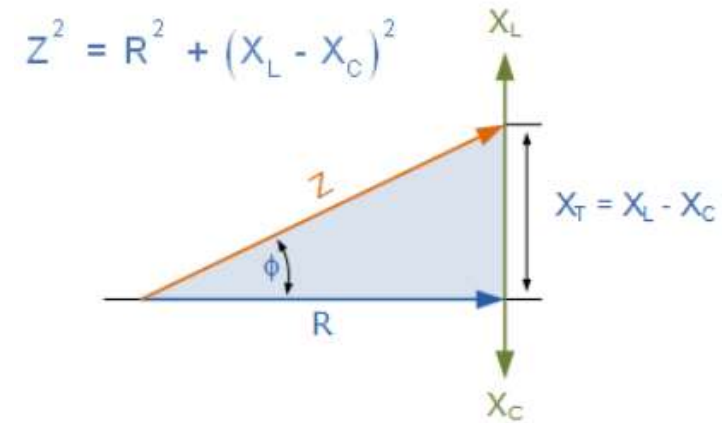
هدف تحلیل جریان الکتریکی حاصل از یک نیروی محرکه الکتریکی معلوم در مداری سری شامل اجزای ۱- ظرفیت خازن (C) ۲- مقاومت اهمی (R) و ۳- ضریب خود القاء سلف (L) است. اگر فرکانس مدار را تغییر دهیم، جریان مدار تغییر می کند.

لذا جریان به فرکانس مدار، یعنی توان نوسان ساز بستگی دارد. برای مقاومت ظاهری مدار R-L-C، یعنی Z داریم:

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$$

زاویه فاز (ϕ) بین ولتاژ منبع تغذیه (Vs) و جریان مدار (I) همان زاویه‌ی بین Z و R در مثلث امپدانس است. این زاویه از نظر مقدار می‌تواند مثبت یا منفی باشد؛ بسته به این که منبع ولتاژ در مدار پیشرو یا عقب‌مانده از جریان باشد و می‌تواند با مثلثات محاسبه گردد:

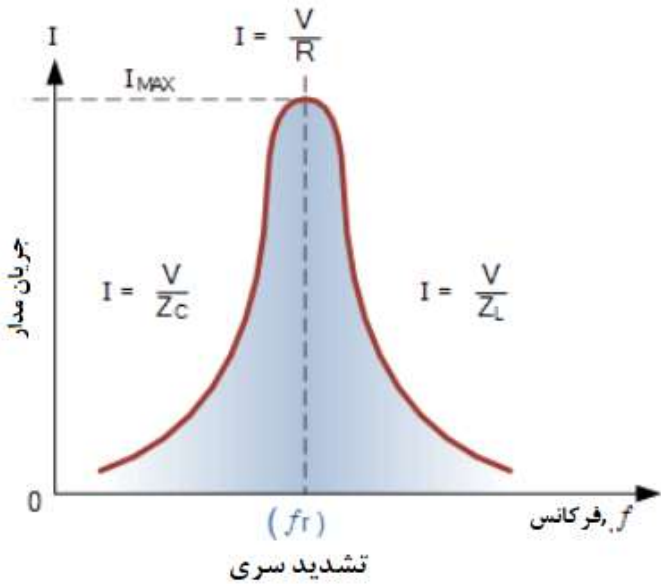
$$\cos(\phi) = \frac{R}{Z}, \quad \sin(\phi) = \frac{X_L - X_C}{Z}, \quad \tan(\phi) = \frac{X_L - X_C}{R}$$



حال برای شدت جریان مدار داریم:

$$I = \frac{V_Z}{Z} \xrightarrow{Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}, X_L = L\omega, X_C = \frac{1}{C\omega}} I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}} \Rightarrow I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + \left(2\pi f L - \frac{1}{2\pi f C}\right)^2}}$$

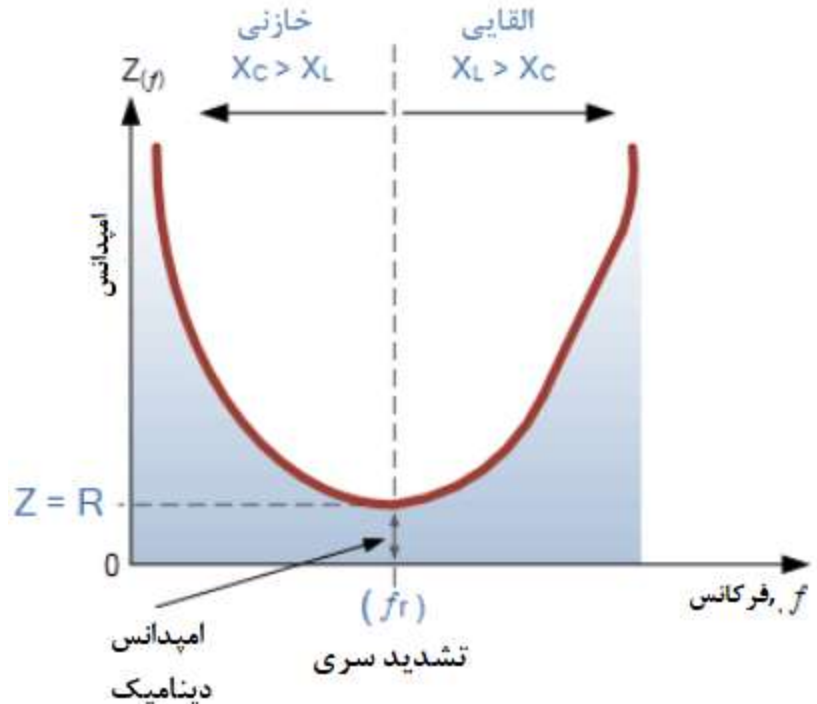
تغییر جریان در مدار تشدید سری:



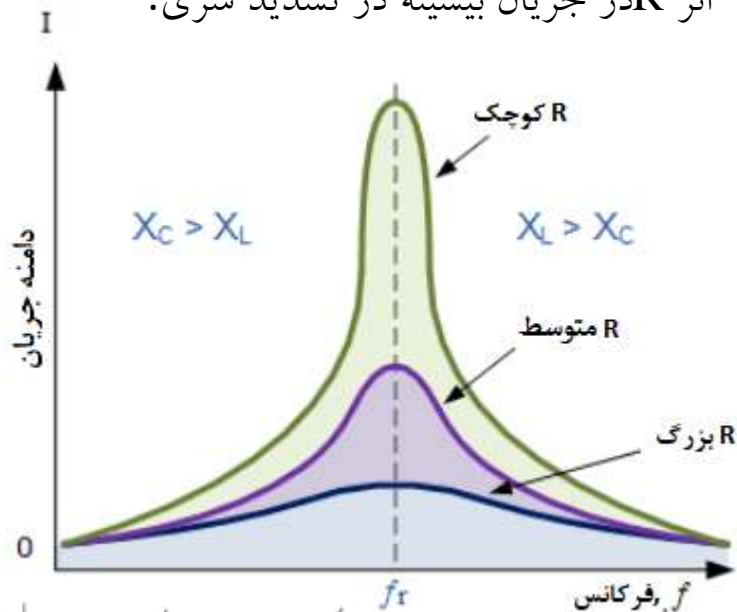
$$I = \frac{V_Z}{\sqrt{R^2 + \left(2\pi f L - \frac{1}{2\pi f C}\right)^2}} \Rightarrow \begin{cases} \text{if : } f = 0 \Rightarrow I = 0 \\ \text{if : } f \rightarrow \infty \Rightarrow I = 0 \\ \text{if : } X_L - X_C = 0 \Rightarrow \begin{cases} I_{Max} = \frac{V_Z}{R} \\ 2\pi f L - \frac{1}{2\pi f C} = 0 \end{cases} \end{cases}$$

$$\Rightarrow f_{Resonance} = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

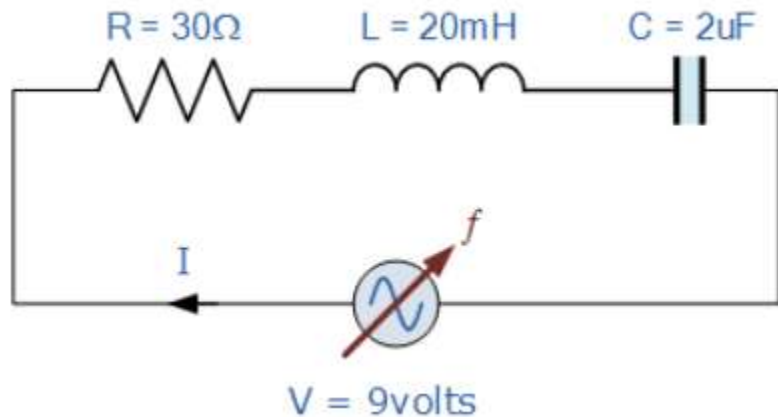
امپدانس در مدار تشدید سری:



اثر R در جریان بیشینه در تشدید سری:



مثال: یک شبکه‌ی تشدید سری، متشکل از یک مقاومت $30\ \Omega$ ، یک خازن $2\ \mu\text{F}$ و یک سلف $20\ \text{mH}$ به یک ولتاژ منبع تغذیه سینوسی متصل است؛ که دارای خروجی ثابت ۹ ولت برای همه فرکانس‌هاست. فرکانس تشدید، جریان هنگام تشدید، ولتاژ دوسر سلف و خازن هنگام تشدید، و ضریب کیفیت را محاسبه کنید.



فرکانس تشدید:

$$f_R = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} = \frac{1}{2\pi\sqrt{0.02 \times 2 \times 10^{-6}}} = 796\ \text{Hz}$$

$$I = \frac{V}{R} = \frac{9}{30} = 0.3\ \text{A} = 300\ \text{mA} \quad \text{جریان مدار هنگام تشدید:}$$

$$X_L = 2\pi f L = 2\pi \times 796 \times 0.02 = 100\ \Omega \quad \text{راکتانس القایی هنگام تشدید:}$$

$$V_L = V_C \Rightarrow V_C = V_L = I \times X_L = 300\ \text{mA} \times 100\ \Omega = 30\ \text{volts} \quad \text{ولتاژهای دو سر سلف و خازن:}$$

$$Q = \frac{X_L}{R} = \frac{100}{30} = 0.333 \quad \text{ضریب کیفیت:}$$

مثال: یک مدار سری متشکل از، یک مقاومت 4Ω ، یک سلف 500 mH و یک خازن متغیر، به یک منبع تغذیه 50Hz ، 100 ولت متصل شده است. ظرفیت مورد نیاز برای تولید یک وضعیت تشدید سری، و ولتاژهای تولید شده در دو سر سلف و خازن در نقطه تشدید را محاسبه کنید.

محاسبه راکتانس القایی هنگام تشدید و C برای تشدید:

$$X_L = 2\pi f L = 2\pi \times 50 \times 0.5 = 157.1 \Omega$$

$$\text{In Resonance: } X_L = X_C \Rightarrow f_R = \frac{1}{2\pi C X_C} \Rightarrow C = \frac{1}{2\pi f X_C} = \frac{1}{2\pi \times 50 \times 157.1} = 20.3 \mu\text{F}$$

محاسبه ولتاژهای دو سر سلف و خازن:

$$I_s = \frac{V}{R} = \frac{100}{4} = 25 \text{ A}$$

$$\text{In Resonance: } V_L = V_C$$

$$V_C = V_L = I \times X_L = 25 \text{ A} \times 157.1 \Omega = 3927.5 \text{ volts} = 3.9 \text{ kV}$$

مثال: یک مدار سری RLC دارای یک مقاومت $12\ \Omega$ و یک اندوکتانس $0.15\ \text{H}$ و یک خازن $100\ \mu\text{F}$ که به یک منبع تغذیه 50Hz ، $100\ \text{V}$ ولت متصل شده اند داریم. امپدانس کلی مدار، جریان مدار، ضریب توان را محاسبه نموده و نمودار فازوری آن را رسم کنید.

راکتانس سلفی هنگام تشدید:

$$X_L = 2\pi f L = 2\pi \times 50 \times 0.15 = 47.13$$

راکتانس خازنی هنگام تشدید:

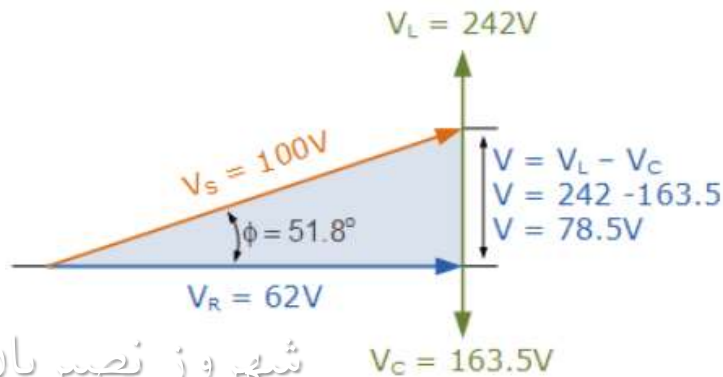
$$X_C = \frac{1}{2\pi f C} = \frac{1}{2\pi \times 50 \times 100 \times 10^{-6}} = 31.83\ \Omega$$

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} = \sqrt{12^2 + (47.13 - 31.83)^2} = 19.4\ \Omega \quad \text{امپدانس مدار:}$$

$$I = \frac{V_s}{Z} = \frac{100}{19.4} = 5.14\ \text{A} \quad \text{جریان مدار:}$$

$$\cos(\varphi) = \frac{R}{Z} = \frac{12}{19.4} = 0.619 \Rightarrow \varphi = \cos^{-1}(0.619) = 51.8^\circ \quad \text{ضریب توان و زاویه فاز:}$$

محاسبه ولتاژها:



$$\begin{cases} V_R = RI = 12 \times 5.14 = 61.68 \approx 62 \text{ volts} \\ V_L = X_L I = 47.13 \times 5.14 = 242.25 \approx 242 \text{ volts} \\ V_C = X_C I = 31.83 \times 5.14 = 163.5 \text{ volts} \end{cases}$$